

THÉORIE

DE

L'ÉCOULEMENT TOURBILLONNANT ET TUMULTUEUX DES LIQUIDES

DANS LES LITS RECTILIGNES A GRANDE SECTION.

23745 PARIS. — IMPRIMERIE DE GAUTHIER-VILLARS ET FILS, QUAI DES GRANDS-AUGUSTINS, 55.

THÉORIE

DE

L'ÉCOULEMENT TOURBILLONNANT ET TUMULTUEUX DES LIQUIDES

DANS LES LITS RECTILIGNES A GRANDE SECTION,

PAR M. J. BOUSSINESQ,

MEMBRE DE L'INSTITUT.



PARIS,

GAUTHIER-VILLARS ET FILS, IMPRIMEURS-LIBRAIRES

DES COMPTES RENDUS DES SÉANCES DE L'ACADÉMIE DES SCIENCES,

Quai des Grands-Augustins, 55.

1897

AVERTISSEMENT.

On sait que les grands écoulements fluides, tels qu'ils se produisent dans les tuyaux de conduite et les canaux découverts, n'ont longtemps offert aux géomètres, même quand un lit régulier y assure l'uniformité du régime, qu'une *énigme désespérante*, suivant le mot de l'un de ceux qui s'étaient le plus longtemps et le plus obstinément appliqués à les comprendre, l'illustre Barré de Saint-Venant, célèbre par sa belle solution des problèmes de la *torsion* et de la *flexion* des prismes. Même en 1865, alors que les études expérimentales si nettes et si étendues de Darcy et de M. Bazin, d'ailleurs précédées de bien d'autres non moins judicieuses et profondes, celles de du Buat notamment, faisaient connaître les lois générales de ces écoulements, si importantes dans la pratique de l'art de l'ingénieur, M. Bazin pouvait dire, vers la fin de l'Introduction à ses *Recherches hydrauliques* : « La question se complique et s'obscurcit davantage, à mesure que de nouvelles expériences, plus nombreuses et plus précises, paraîtraient devoir y jeter une plus grande lumière... Nous ne possédons pas encore de notions saines sur les mouvements intérieurs des fluides et sur les actions mutuelles de leurs molécules... ».

La lumière se fit en 1870 seulement, par une mise en compte très simple de l'influence que l'*agitation tourbillonnaire* inséparable des écoulements considérés exerce sur le mouvement *moyen local*, c'est-à-dire sur la *translation* des particules fluides, seule intéressante pour l'hydraulicien. C'est dans la première Partie d'un Volume intitulé *Essai sur la théorie des eaux courantes*, que fut expo-

sée la théorie dont il s'agit. Mais ce Volume est épuisé; et, d'ailleurs, l'Auteur, appelé de temps à autre à porter son attention sur ces questions, par son enseignement de la Sorbonne, a pu y introduire un certain nombre d'aperçus nouveaux, sans compter, dans les démonstrations, quelques simplifications importantes : ce qui lui faisait un devoir de rajeunir toute la théorie, en la réduisant au maximum de simplicité.

Tel est le but de la présente publication, née à l'occasion de récentes expériences de M. Bazin *sur la distribution des vitesses dans les tuyaux de conduite*, qui achèvent d'éclaircir un point douteux (au sujet des deux modes comparés de l'écoulement soit dans une conduite forcée, soit à ciel ouvert) et qui permettent de préciser encore d'autres particularités délicates.



THÉORIE

DE

L'ÉCOULEMENT TOURBILLONNANT ET TUMULTUEUX DES LIQUIDES

DANS LES LITS RECTILIGNES A GRANDE SECTION.

§ I. — Objet de ce Mémoire.

« 1. Depuis les années 1870 et 1872, où ont été ramenées à des formules simples et vraisemblables du frottement tant intérieur qu'extérieur ⁽¹⁾ les lois du régime uniforme des grands courants liquides, telles que Darcy, en 1854, mais surtout M. Bazin, en 1863, les avaient dégagées de leurs nombreuses et précises observations ⁽²⁾, aucune donnée expérimentale ou théorique de quelque intérêt, concernant les vitesses relatives ou les actions mutuelles des filets fluides, n'était venue s'ajouter aux notions déjà acquises dans ce problème capital de l'Hydraulique. Il restait cependant à y éclaircir un important détail, au sujet de l'écoulement dans un tuyau de conduite, soit plein de liquide, soit rempli seulement jusqu'à mi-hauteur des sections, ou plutôt remplacé alors par un canal demi-circulaire découvert, coulant à pleins bords. Darcy ayant mesuré, dans le premier cas, la vitesse u au centre des sections (où elle acquiert son maximum u_m),

⁽¹⁾ Voir les *Comptes rendus* du 29 août 1870 et du 3 juillet 1871, t. LXXI, p. 389, et t. LXXIII, p. 34, ainsi que l'*Essai sur la théorie des eaux courantes*, p. 24 à 87, au *Recueil des Savants étrangers*, t. XXIII.

⁽²⁾ *Recherches expérimentales relatives au mouvement de l'eau dans les tuyaux*, par M. H. DARCY (*Savants étrangers*, t. XV; 1858) et *Recherches expérimentales sur l'écoulement de l'eau dans les canaux découverts*, par M. BAZIN (*Savants étrangers*, t. XIX; 1865).

B.

I

au tiers des rayons R et à leurs deux tiers, avait cru pouvoir conclure que sa diminution $u_m - u$ aux distances croissantes r de l'axe était comme la puissance $\frac{3}{2}$ de ces distances. Or, dans le second cas, M. Bazin, après avoir multiplié, sur des canaux demi-circulaires, le mesurage des vitesses surtout aux grandes distances de l'axe, là où s'accuse le plus le décroissement considéré et où d'ailleurs ne se font plus guère sentir (à des profondeurs suffisantes) les inévitables troubles de la surface libre, avait constaté au contraire des diminutions $u_m - u$ de vitesse, à partir du filet superficiel moyen ou central, proportionnelles au cube r^3 de la distance à ce filet.

» Il est vrai que le désaccord des deux formules ne devenait bien sensible, vu leurs coefficients numériques obtenus, que dans la région des tuyaux non observée, c'est-à-dire aux distances r supérieures à $\frac{2}{3}R$. Mais il n'en était pas moins désirable de contrôler directement et de compléter les résultats de Darcy par des observations assez nombreuses sur une conduite de grand diamètre. C'est ce que vient de faire ⁽¹⁾, avec toute la précision possible, M. Bazin, sur un tuyau circulaire en ciment de 0^m,40 de rayon et 80^m de longueur, où le régime uniforme se trouvait parfaitement établi dès le milieu de la longueur; et ses observations, tout en confirmant comme loi approchée la proportionnalité de la différence $u_m - u$ au cube r^3 , ont rendu possible un degré de plus d'approximation dans le calcul de cette différence.

» Le présent travail a pour principal objet de formuler cette deuxième approximation et d'en déduire quelques conséquences au sujet tant du débit que des frottements intérieurs. Toutefois, je reprendrai, à cette occasion, la théorie même du régime uniforme dans les écoulements tumultueux, afin d'y introduire quelques simplifications et aperçus faisant partie depuis plusieurs années de mon enseignement à la Sorbonne, mais non publiés encore.

§ II. — Des vitesses, accélérations et déformations moyennes locales.

» **2.** Je rappelle d'abord que, dans une masse fluide suffisamment large et profonde qui commence à couler entre des parois quelconques, les

⁽¹⁾ *Comptes rendus*, t. CXXII, p. 1250; 1^{er} juin 1896. Voir au même tome des *Comptes rendus* (p. 1525; séance du 29 juin 1896) le Rapport approuvé de ce Mémoire, qui paraîtra *in extenso* dans le *Recueil des Savants étrangers*.

moindres déviations causées par leurs rugosités, même imperceptibles, ou par les plus légères irrégularités du mouvement à l'entrée, etc., entraînent des chocs, des tourbillonnements, qui se communiquent d'une particule à l'autre, se multiplient dès que la vitesse est sensible, et sillonnent bientôt en tous sens la masse. Ils y produisent ainsi une *agitation* irrégulièrement périodique (*pouls* du courant), dont l'amplitude et la fréquence définissent en quelque sorte son intensité, comme la température d'un corps mesure le degré de son imperceptible agitation calorifique.

» Il en résulte la nécessité de distinguer deux parties, à propriétés très différentes, dans les vitesses et les accélérations, soit suivant chaque axe, soit totales, tant d'une même particule fluide, considérée aux divers endroits où elle passe durant un court instant, que des particules observées dans un même petit espace (x, y, z) à la fois ou successivement pendant un temps assez bref. La première de ces parties, seule importante pour l'hydraulicien (car c'est elle qu'enregistrent principalement les appareils hydrométriques et elle seule qui correspond à l'*écoulement*), est la moyenne des valeurs de la vitesse ou de l'accélération en question, *moyenne locale* constituant une vitesse ou une accélération *graduellement* variables d'une particule (x, y, z) à ses voisines et d'un instant à l'autre, c'est-à-dire susceptibles d'être exprimées par des fonctions régulières et relativement simples de x, y, z, t . La seconde, au contraire, bien que généralement plus petite que la première (du moins quand c'est une vitesse), change très vite avec x, y, z, t , mais dans des sens contraires pour des valeurs peu différentes des variables, de manière à être nulle en moyenne, suivant chaque axe, dans tout intervalle de grandeur médiocre et à avoir cependant de très fortes dérivées, mais nulles aussi en moyenne; c'est une vitesse ou accélération non d'*écoulement*, mais de pure *agitation* sur place.

» 3. Donc, en désignant par u, v, w les composantes, suivant les axes, de la vitesse moyenne locale en (x, y, z), et par u_1, v_1, w_1 les petites composantes de la vitesse irrégulière ou d'agitation, les six vitesses élémentaires (par rapport aux x, y, z) de dilatation et de glissement d'une particule à l'époque t , savoir

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{d.u + u_1}{dx}, \quad \frac{d.v + v_1}{dy}, \quad \frac{d.w + w_1}{dz}, \quad \frac{d.v + v_1}{dz} + \frac{d.w + w_1}{dy}, \\ \frac{d.w + w_1}{dx} + \frac{d.u + u_1}{dz}, \quad \frac{d.u + u_1}{dy} + \frac{d.v + v_1}{dx}, \end{array} \right.$$

(4)

pourront s'écrire

$$(1) \quad \left\{ \begin{array}{l} \frac{du_1}{dx} + D_x, \quad \frac{dv_1}{dy} + D_y, \quad \frac{dw_1}{dz} + D_z, \quad \frac{dv_1}{dz} + \frac{dw_1}{dy} + G_x, \\ \frac{dw_1}{dx} + \frac{du_1}{dz} + G_y, \quad \frac{du_1}{dy} + \frac{dv_1}{dx} + G_z, \end{array} \right.$$

si l'on appelle $D_x, D_y, D_z, G_x, G_y, G_z$ leurs parties graduellement variables

$$(2) \quad \left\{ \begin{array}{l} D_x = \frac{du}{dx}, \quad D_y = \frac{dv}{dy}, \quad D_z = \frac{dw}{dz}, \quad G_x = \frac{dv}{dz} + \frac{dw}{dy}, \\ G_y = \frac{dw}{dx} + \frac{du}{dz}, \quad G_z = \frac{du}{dy} + \frac{dv}{dx}, \end{array} \right.$$

parties beaucoup plus petites que celles d'agitation, mais seules différentes de zéro en moyenne.

» Or c'est justement de ces vitesses actuelles (1) de dilatation et de glissement, en même temps que de la température et de la densité actuelles τ, ρ de la particule (supposée sans viscosité appréciable), que dépendent les écarts existant entre la contexture interne effective de la particule et sa contexture *élastique* ou isotrope à la même température et à la même densité, *écarts en rapport avec la rapidité actuelle des déformations*, qui ne laisse pas le temps à la particule de refaire son isotropie sans cesse troublée par la continuation du mouvement relatif de sa matière (1).

§ III. — Pressions moyennes locales.

» 4. Par suite, les six pressions élémentaires (relatives aux axes) $N_x, N_y, N_z, T_x, T_y, T_z$ exercées à l'intérieur de la particule comprennent, outre leur partie élastique fonction de ρ, τ seulement, égale dans N_x, N_y, N_z et nulle dans T_x, T_y, T_z , une partie non élastique, dépendant encore de ρ, τ , mais aussi des six variables (1), et s'annulant avec elles. Dans les mouvements bien continus, c'est-à-dire sans agitation, et dans ceux à faible agitation (écoulement le long des tubes fins, petites oscillations, etc.) où les variables (1) sont seulement de l'ordre de leurs parties bien continues D,

(1) Voir, à ce sujet, la fin d'un article *Sur l'explication physique de la fluidité*, dans le *Compte rendu* du 19 mai 1891 (*Comptes rendus*, t. CXII, p. 1099), ou mieux encore la *Note complémentaire* insérée à la fin du présent Travail.

G, ces six fonctions N, T peuvent se développer suivant les puissances des variables (1) par la formule de Mac-Laurin bornée aux termes du premier degré; et lorsqu'on prend ensuite les moyennes de leurs valeurs sur de petites étendues, ou durant de petits temps en un même endroit (x, y, z) , pour avoir les *pressions moyennes locales*, les déformations d'agitation, nulles en moyenne, s'en éliminent, n'y laissant subsister aucune autre vitesse de déformation que celles d'écoulement D, G, avec des coefficients fonctions seulement de ρ, τ ou même plutôt des valeurs moyennes locales de ρ, τ , parties de ρ, τ indépendantes de l'agitation. Car s'il y avait (ce qui n'est pas impossible), dans la température et la densité, de petites parties d'agitation, ρ_1, τ_1 , en sus de leurs moyennes locales ρ, τ , la pression élastique et les coefficients en question, développés suivant ρ_1, τ_1 , donneraient en ρ_1, τ_1 des termes linéaires, nuls en moyenne, ou dont les produits par les vitesses de déformation pourraient alors être négligés comme non linéaires.

» Mais ici où les six vitesses de déformation (1) ont leurs premières parties en u_1, v_1, w_1 considérables, c'est seulement suivant leurs autres parties D, G, très petites en comparaison, qu'on peut développer linéairement les six fonctions N, T, et lorsqu'on prend ensuite leurs moyennes, sur de faibles étendues et durant de courts instants où les D, G ne varient pas, les coefficients de ces vitesses graduelles de déformation D, G, toujours dépendants, dans les pressions moyennes locales obtenues N, T, des densité et température moyennes locales ρ, τ , ne sont fonctions, pour un même élément plan, des vitesses d'agitation autour de (x, y, z) et des variations concomitantes ρ_1, τ_1 de la densité et de la température, que par certains de leurs caractères généraux où n'entrent pas plus leurs valeurs individuelles à un instant et en un point qu'aux autres voisins dans tout un intervalle où leurs moyennes sont nulles. Quoi qu'il en soit, ces coefficients ne sont fonctions que des deux variables ρ, τ définissant l'état élastique moyen local et, en outre, de l'agitation, telle qu'elle est durant un court instant dans une petite étendue entourant le point (x, y, z) .

» 5. D'ailleurs, si l'on considère les relations usuelles, déduites des formules de transformation des coordonnées, qui existent entre les vitesses de déformation (dilatations et glissements) relatives aux divers systèmes possibles d'axes, et les formules analogues qui relient les pressions N, T subies par les éléments plans correspondants suivant leurs intersections mutuelles, ou encore les relations plus simples (dont celles-là se déduisent) existant entre $N_x, N_y, N_z, T_x, T_y, T_z$ et les trois composantes p_x, p_y, p_z de

la pression exercée sur un élément plan de direction quelconque, toutes ces formules sont linéaires et homogènes par rapport aux vitesses de déformation ou aux composantes de pression, avec des coefficients fonctions seulement des directions des divers axes et éléments plans considérés; de sorte qu'on en prend immédiatement les moyennes, pour des espaces ou des instants voisins, sans avoir à modifier ces coefficients, mais par la simple substitution, à chaque vitesse de déformation ou composante de pression, de sa valeur moyenne locale. Toutes ces formules s'appliquent donc aux déformations et pressions moyennes locales, puis même, par soustraction de celles-ci d'avec les déformations ou pressions individuelles, aux déformations et pressions d'agitation, qu'on n'aura pas, il est vrai, à considérer.

» Et leurs conséquences s'étendent à chacune de ces sortes de pressions ou vitesses de déformations, notamment celles qui concernent l'existence, en chaque point et à chaque instant, de trois éléments plans matériels *principaux*, rectangulaires entre eux, de part et d'autre desquels les déformations se font symétriquement durant l'instant dt , et de trois éléments plans analogues (*orthostatiques*) sur lesquels les pressions sont normales.

» 6. Cela posé, comme on peut concevoir quelconques, à chaque instant, les six déformations élémentaires imprimées soit à une particule de matière, soit aux particules venant passer en un même endroit (x, y, z) , et qu'il en est par suite de même tant de leurs moyennes que de leurs excédents à chaque instant sur leurs moyennes (sous la seule condition que ceux-ci aient dès lors leurs propres moyennes nulles), les déformations d'agitation sont *complètement indépendantes* des déformations moyennes locales D, G , dans les formules des pressions.

» Cette indépendance subsiste même quand, supposant le fluide incompressible (ce qui n'est nullement obligé, même pour un liquide), on s'impose de ne choisir que des déformations compatibles avec la conservation parfaite des volumes aux divers instants. En effet, celle-ci revient, comme on sait, à établir, entre les vitesses effectives de dilatation dans les sens des axes, la relation linéaire

$$(3) \quad \frac{d.u + u_1}{dx} + \frac{d.v + v_1}{dy} + \frac{d.w + w_1}{dz} = 0.$$

» Prenons, pour l'en retrancher ensuite, la valeur moyenne locale des

(7)

termes, qui donne évidemment

$$(4) \quad \frac{du}{dx} + \frac{dv}{dy} + \frac{dw}{dz} = 0;$$

il vient

$$(5) \quad \frac{du_1}{dx} + \frac{dv_1}{dy} + \frac{dw_1}{dz} = 0.$$

» Or ces formules expriment que les vitesses moyennes locales (u, v, w) , prises séparément, et les vitesses d'agitation (u_1, v_1, w_1) , prises aussi séparément, vérifient, tant les unes que les autres, cette condition de conservation des volumes, si on les suppose se produisant aux divers points (x, y, z) de l'espace, comme elles s'y produisent *ensemble* dans le mouvement effectif. Donc la relation (3) se dédouble en deux autres (4), (5), où les déformations d'agitation ne sont pas mêlées à celles du mouvement moyen local; en sorte que l'indépendance mutuelle de ces deux catégories de déformations subsiste.

» Nous pourrons ainsi, dans un petit espace entourant le point (x, y, z) , faire correspondre successivement toutes sortes de déformations moyennes locales D, G à un même système de déformations d'agitation, entraînant par suite les mêmes petites parties accidentelles ρ_1, τ_1 , nulles en moyenne, de la densité et de la température.

§ IV. — Formules des pressions moyennes locales et équations indéfinies du mouvement.

» 7. Imaginons, de la sorte, qu'un élément plan quelconque, par exemple celui qui est normal aux x et sur lequel les composantes de la pression moyenne locale sont N_x, T_x, T_y , devienne *principal* au point de vue des déformations moyennes locales, c'est-à-dire tel, que l'on y ait $G_x = 0, G_y = 0$. Cela signifiera que les couches fluides de la particule normales aux x n'éprouvent aucun glissement moyen local les unes devant les autres, les files de molécules parallèles aux x ne s'inclinant pas plus souvent ni en plus d'endroits sur ces couches dans certains sens que dans les sens contraires. Autrement dit, les déformations actuelles se feront, en moyenne, *symétriquement de part et d'autre* de ces couches; et les écarts moléculaires auxquels elles donneront lieu, entre la contexture idéale ou

élastique de la particule pour les densité et température ρ , τ et sa texture effective, ne pourront qu'être aussi, en moyenne, symétriques par rapport aux mêmes couches, si le fluide est pareillement constitué en tous sens dans l'état élastique. D'où il suit que les pressions moyennes locales, égales et contraires, exercées sur les deux faces d'une couche, ne pourront aussi qu'être symétriques l'une de l'autre et normales à la couche.

» Mais plaçons-nous dans le cas exceptionnel où il s'agirait d'un fluide doué du pouvoir rotatoire, dont l'état élastique serait seulement *isotrope* et non symétrique, c'est-à-dire serait pareil relativement à tous les systèmes d'axes des x , y , z qui se déduisent de l'un d'eux par une rotation quelconque du trièdre des coordonnées positives (sans échange de nom entre deux d'entre elles), ou pareil relativement à toutes les orientations possibles d'un observateur, auquel il offrirait cependant un aspect non symétrique à sa droite et à sa gauche. Alors on peut toujours remarquer que les déformations moyennes locales seront vues se faire de même, sur un côté quelconque d'une couche normale aux x , par deux observateurs ayant les pieds sur cette couche et tournés dos à dos, c'est-à-dire ayant deux orientations, autour de la normale, différentes de 180 degrés; en sorte que les écarts moléculaires entre l'état élastique et l'état effectif doivent leur paraître aussi moyennement pareils et, par suite, la pression moyenne locale exercée, à leurs pieds, sur l'élément plan normal aux x , pareillement située relativement à eux, c'est-à-dire normale à l'élément.

» En résumé, que le fluide soit ou non symétrique, comme il est toujours isotrope dans l'état élastique, l'on est conduit à admettre que *tout élément plan principal, au point de vue des déformations moyennes locales, est aussi principal au point de vue des pressions moyennes locales, c'est-à-dire perpendiculaire à la pression exercée sur lui.*

» 8. Mais revenons à notre élément normal aux x . Nous voyons que les composantes tangentielles T_x , T_y de sa pression moyenne locale s'annulent dès que les vitesses de glissement G_x , G_y s'annulent elles-mêmes. Donc, si l'on considère, par exemple, T_x , son développement linéaire suivant les six quantités indépendantes D , G comprend tout au plus les deux termes en G_x , G_y . Mais, en considérant également T_x comme composante tangentielle de la pression moyenne locale sur l'élément plan normal aux y , on verrait de même que ce développement de T_x comprend tout au plus les deux termes en G_x , G_y . Il se réduit, par conséquent, au terme affecté de G_x ; et l'on a, en désignant par K un coefficient fonction,

(9)

d'une part, des densité et température moyennes locales ρ, τ , d'autre part, de l'agitation telle qu'elle se produit autour de (x, y, z) ,

$$(6) \quad T_z = KG_z.$$

» 9. L'agitation étant toujours supposée, autour de (x, y, z) , la même que précédemment, faisons varier les six vitesses moyennes locales de déformation $D_x, D_y, D_z, G_x, G_y, G_z$, de manière que les trois vitesses *principales* correspondantes de dilatation ou d'*extension*, auxquelles je donnerai les noms D_1, D_2, D_3 , aient dans l'espace trois directions rectangulaires quelconques et prennent d'ailleurs, suivant ces directions, toutes les grandeurs relatives. Les pressions moyennes locales correspondantes P_1, P_2, P_3 , également principales comme on a vu, pourront être exprimées dans un système de coordonnées ayant leur direction et puis être développées linéairement suivant les vitesses moyennes locales correspondantes de déformation, qui se réduisent aux trois dilatations D_1, D_2, D_3 . Formons ensuite, pour tenir lieu de P_1, P_2, P_3 , d'une part, leur moyenne arithmétique changée de signe (*pression moyenne*), que nous appellerons p , d'autre part, leurs demi-différences respectives $\frac{1}{2}(P_2 - P_3), \frac{1}{2}(P_3 - P_1), \frac{1}{2}(P_1 - P_2)$. Ce seront, avec des coefficients dépendant de ρ, τ et de l'agitation, quatre fonctions linéaires des trois variables D_1, D_2, D_3 , ou, encore, de leur somme $D_1 + D_2 + D_3$ (*vitesse de dilatation cubique*) et de deux quelconques de leurs différences $D_2 - D_3, D_3 - D_1, D_1 - D_2$, à somme algébrique nulle.

Or, quand une de ces différences, celle de D_2 et D_3 par exemple, s'annule, on sait que toutes les directions comprises dans le plan des dilatations correspondantes D_2, D_3 sont principales au point de vue des déformations; ce qui entraîne qu'elles le soient aussi pour les pressions et que l'ellipsoïde d'élasticité, devenu de révolution autour de D_1 ou de P_1 , donne $\frac{1}{2}(P_2 - P_3) = 0$. Donc la demi-différence $\frac{1}{2}(P_2 - P_3)$, que l'on peut concevoir exprimée en fonction linéaire de $D_1 + D_2 + D_3$ et de $D_2 - D_3, D_3 - D_1$, se réduit au terme affecté de $D_2 - D_3$; et, en considérant aussi les deux autres demi-différences analogues, l'on a des formules comme

$$(7) \quad \begin{cases} \frac{1}{2}(P_2 - P_3) = \varepsilon(D_2 - D_3), & \frac{1}{2}(P_3 - P_1) = \varepsilon'(D_3 - D_1), \\ \frac{1}{2}(P_1 - P_2) = \varepsilon''(D_1 - D_2) = -\varepsilon''(D_2 - D_3) - \varepsilon''(D_3 - D_1), \end{cases}$$

où $\varepsilon, \varepsilon', \varepsilon''$ sont trois coefficients indépendants de D_1, D_2, D_3 .

B.

2

» La somme des formules (7) donne

$$0 = (\varepsilon' - \varepsilon'')(D_3 - D_1) - (\varepsilon'' - \varepsilon)(D_2 - D_3).$$

» Comme cette relation a lieu quels que soient les rapports mutuels des deux différences arbitraires $D_3 - D_1$, $D_2 - D_3$, il en résulte

$$\varepsilon' - \varepsilon'' = 0, \quad \varepsilon'' - \varepsilon = 0;$$

et les trois formules (7) reviennent à poser l'égalité continue

$$(8) \quad \frac{P_2 - P_3}{2(D_2 - D_3)} = \frac{P_3 - P_1}{2(D_3 - D_1)} = \frac{P_1 - P_2}{2(D_1 - D_2)} = \varepsilon.$$

» **10.** Si l'on appelle a, a', a'' les cosinus directeurs de D_1 , b, b', b'' ceux de D_2 , c, c', c'' ceux de D_3 , les formules connues, pour exprimer soit les six déformations D, G , soit les six pressions N, T , relatives aux axes des x, y, z , en fonction des déformations ou pressions analogues, relatives aux directions principales correspondantes et réduites à D_1, D_2, D_3 ou à P_1, P_2, P_3 , donnent, d'une part, comme on sait,

$$(9) \quad \begin{cases} D_x + D_y + D_z = D_1 + D_2 + D_3, \\ \frac{1}{3}(N_x + N_y + N_z) = \frac{1}{3}(P_1 + P_2 + P_3) = -p, \end{cases}$$

d'autre part, avec presque autant de facilité,

$$(10) \quad \begin{cases} D_y - D_z = (c'^2 - c''^2)(D_3 - D_1) - (b'^2 - b''^2)(D_1 - D_2), & D_x - D_x = \dots, \\ N_y - N_z = (c'^2 - c''^2)(P_3 - P_1) - (b'^2 - b''^2)(P_1 - P_2), & N_z - N_x = \dots, \\ \frac{1}{2}G_x = c'c''(D_3 - D_1) - b'b''(D_1 - D_2), & \frac{1}{2}G_y = \dots, \\ T_x = c'c''(P_3 - P_1) - b'b''(P_1 - P_2), & T_y = \dots \end{cases}$$

» Il en résulte immédiatement, vu l'égalité des rapports (8),

$$(11) \quad \frac{N_y - N_z}{2(D_y - D_z)} = \frac{N_z - N_x}{2(D_z - D_x)} = \frac{N_x - N_y}{2(D_x - D_y)} = \frac{T_x}{G_x} = \frac{T_y}{G_y} = \frac{T_z}{G_z} = \varepsilon.$$

» **11.** La valeur commune ε des six premiers rapports (11), étant en particulier celle du sixième d'entre eux, se confond avec le coefficient K de la formule (6), et elle se trouve dès lors complètement indépendante de la manière dont sont orientées les trois vitesses principales de dilatation D_1, D_2, D_3 dans le mouvement moyen local. Mais on voit, par les formules (8) et (10), appliquées (avec d'autres valeurs des cosinus a, a', \dots, c'')

au passage du système des directions principales à un système quelconque d'axes rectangulaires, que ce coefficient serait encore le même si l'on rapportait le mouvement à des coordonnées rectangles arbitraires, de sorte qu'il constitue un *coefficient de frottement intérieur* dépendant des déformations d'agitation au point considéré (x, y, z) sans dépendre ni de leurs valeurs à un instant dt plus qu'aux instants voisins, ni des angles de leurs directions ou de leurs plans avec aucuns autres. Et il resterait encore le même, par suite de l'isotropie du fluide à l'état élastique, si le système de déformations constituant l'agitation était autrement orienté dans l'espace.

» Il exprime d'ailleurs le rapport de quantités graduellement variables en x, y, z, t , comme T_x et G_x , etc., et il est, par suite, graduellement variable lui-même, très différent en cela des déformations d'agitation qui cependant le constituent. Il n'est donc fonction de celles-ci qu'à la manière d'une moyenne locale, où se confondent leurs détails tant de direction que de grandeur; et l'on peut dire qu'il dépend uniquement (à part les variables ρ, τ de l'état élastique moyen local) du *degré actuel moyen* d'intensité de l'agitation au point considéré, comme les coefficients évaluant les propriétés physiques d'un corps dépendent en général du degré de son imperceptible agitation calorifique appelé *température*. Le degré de l'agitation sera comme une sorte de température de l'écoulement, plus grossière que la température proprement dite, et englobant peut-être les deux principaux attributs du *pouls* d'un cours d'eau, amplitude et fréquence, comme la température implique à la fois, par son élévation, l'amplitude du mouvement calorifique et la période de ses vibrations, du moins les plus multipliées.

» L'agitation paraît donc devoir à son extrême irrégularité la propriété d'influer sur les qualités mécaniques d'une particule fluide sans altérer *en moyenne* son isotropie, et elle se comporte comme si, en un court moment, elle présentait les mêmes circonstances générales par rapport à tous les systèmes d'axes qu'une rotation quelconque déduit d'un premier système rectangulaire des x, y, z .

» 12. Cela étant admis, le développement linéaire de la pression moyenne p , suivant $D_1 + D_2 + D_3, D_2 - D_3$ et $D_3 - D_1$, ne peut contenir les termes en $D_2 - D_3$ et $D_3 - D_1$, qui changent de signe, tandis que p reste invariable, quand on permute D_2 et D_3 , ou D_2 et D_1 , c'est-à-dire quand on fait tourner de 90° , autour de la dilatation principale D_1 ou de la dilatation principale D_2 , le système d'axes rectangulaires constitué par les

directions de D_1, D_2, D_3 . Donc la pression moyenne p , c'est-à-dire $-\frac{1}{3}(N_x + N_y + N_z)$, ne dépendra des vitesses moyennes locales de déformation que par un terme proportionnel au trinôme $D_x + D_y + D_z$, c'est-à-dire à la vitesse actuelle $D_1 + D_2 + D_3$ avec laquelle se dilate, dans le mouvement moyen local, le volume des particules fluides considérées. Et le coefficient de ce terme sera d'ailleurs, tout comme la partie de p indépendante du mouvement moyen local, fonction des deux variables ρ, τ et du degré d'agitation.

» Mais, vu l'ordinaire petitesse (du moins dans les fluides sans viscosité appréciable) des parties non élastiques des pressions, comparativement à la pression élastique ou normale de repos, la pression moyenne p ne différera que peu de la pression élastique pour mêmes densité et température moyennes locales ρ, τ ; et l'on n'aura à peu près jamais besoin de l'en distinguer.

» **13.** Si l'agitation s'affaiblissait au point que les déformations effectives ou totales devinssent seulement de l'ordre des D, G , le coefficient ε du frottement intérieur, et celui qui affecte $D_x + D_y + D_z$ dans p , ne dépendraient plus que de ρ, τ . En effet, nos raisonnements s'appliquent évidemment à ce cas limite, où l'agitation s'élimine, comme nous avons vu, des formules des pressions moyennes locales. Le coefficient ε , en particulier, se réduirait donc alors à sa valeur déduite des expériences de Poiseuille sur l'écoulement dans les tubes fins et qui est, pour l'eau à 10°C ., $\varepsilon \approx 0,0000001336 \rho g = 0^{\text{sr}}, 1336$, les unités de temps et de longueur étant la seconde et le mètre.

» **14.** La comparaison des six premiers membres de (11) au septième ε fait connaître les formules définitives de $N_y - N_z, N_z - N_x, \dots, T_z$; et si l'on observe d'ailleurs que les trois composantes normales de pression N_x, N_y, N_z s'expriment immédiatement en fonction linéaire de leur moyenne arithmétique $-p$ et du tiers de leurs différences respectives $N_y - N_z, \dots$, il vient, pour représenter les pressions moyennes locales N, T , au moyen de p , du coefficient ε de frottement intérieur et des vitesses moyennes locales D, G de déformation, les triples formules

$$(12) \quad \begin{cases} (N_x, N_y, N_z) = -p - \frac{2}{3}\varepsilon(D_x + D_y + D_z) + 2\varepsilon(D_x, D_y, D_z), \\ (T_x, T_y, T_z) = \varepsilon(G_x, G_y, G_z). \end{cases}$$

(13)

» Le second terme de N_x, N_y, N_z , en $\varepsilon(D_x + D_y + D_z)$, s'y trouvera évidemment négligeable, à côté des autres termes en ε , dans les mouvements où les changements de forme des particules seront incomparablement plus grands que ceux de leur volume, notamment dans tous les écoulements de liquides, et même dans les écoulements de gaz sous des différences de pression assez petites par rapport à la pression elle-même.

» Après avoir substitué, dans (12), les valeurs (2) des vitesses de déformation, on portera ces expressions des forces N, T dans les équations indéfinies du mouvement moyen local,

$$(13) \quad \begin{cases} \frac{dN_x}{dx} + \frac{dT_z}{dy} + \frac{dT_y}{dz} + \rho X = \rho u', & \frac{dT_z}{dx} + \frac{dN_y}{dy} + \frac{dT_x}{dz} + \rho Y = \rho v', \\ \frac{dT_y}{dx} + \frac{dT_x}{dy} + \frac{dN_z}{dz} + \rho Z = \rho w', \end{cases}$$

où X, Y, Z sont les composantes de la pesanteur g et u', v', w' celles de l'accélération moyenne locale, exprimables en u, v, w et leurs dérivées à la manière ordinaire. L'on aura ainsi, sous forme explicite en u, v, w, p , les trois équations indéfinies du mouvement, si l'on parvient à connaître le mode de variation de ε en fonction des données du problème.

§ V. — Expression du frottement extérieur et conditions relatives aux surfaces limites.

» **15.** A la surface limite du fluide, les trois composantes, suivant les axes, de la pression moyenne locale de celui-ci sur sa couche superficielle, exprimées par les formules habituelles en fonction linéaire des N, T , égaleront les composantes contraires de l'action du milieu extérieur sur la même couche.

» Quand le milieu extérieur est une paroi fixe, l'ignorance où l'on est de la composante normale de sa pression se trouve suppléée par la connaissance de la composante analogue de vitesse, alors nulle. Mais on ne peut se dispenser d'avoir une formule de ses composantes tangentielles, c'est-à-dire du frottement extérieur F_e , opposé en direction au glissement, sur la paroi, des couches fluides presque contiguës, plus intérieures toutefois que la couche extrêmement mince immobilisée par adhésion à la paroi. Si l'on prend celles d'entre elles qui sont à une distance de la paroi à peine perceptible, et néanmoins suffisante pour que leur vitesse moyenne locale

V n'éprouve plus de l'une à l'autre le très rapide accroissement local dû à leur voisinage même de la couche immobilisée, la vitesse V , à très peu près la même sur une épaisseur sensible, y sera ce que les hydrauliciens appellent la *vitesse à la paroi*.

» C'est surtout d'elle et du degré de rugosité de la paroi, que dépendra dans les mouvements tumultueux le frottement extérieur F_e par unité d'aire. En effet, à travers la mince couche fluide tapissant la paroi et immobilisée sur une épaisseur imperceptible, les rugosités subissent, par leur côté exposé au courant, l'impulsion vive ou le choc des particules intérieures qu'elles dévient, dont chacune les presse d'autant plus, suivant le sens de la vitesse moyenne locale V , qu'elles sont plus grosses et qu'elle est elle-même, à volume égal, plus massive ou d'un poids proportionnel ρg plus fort, et, en outre, animée d'une vitesse V plus grande, l'impulsion ou pression totale produite ainsi sur l'unité d'aire de la paroi étant, d'ailleurs, d'autant plus forte encore que les rugosités sont plus multipliées et qu'il y passe devant chacune plus de particules fluides par unité de temps, ou que la vitesse V est plus grande.

» Le frottement F_e dû à ces impulsions ou, encore, à l'aspiration *corrélatrice* (dite *non-pression*) qu'elles provoquent sur la face *aval* et protégée des aspérités, sera donc, d'une part, proportionnel aux deux facteurs constituant en quelque sorte, par leur produit, le degré de rugosité, savoir fréquence et ampleur des inégalités de la paroi; d'autre part, proportionnel deux fois à la vitesse à la paroi V et une fois au poids ρg de l'unité de volume du fluide, en admettant, ce qui est l'hypothèse la plus naturelle et la plus simple, que chaque circonstance quantitative distincte dont l'annulation entraînerait celle de l'impulsion soit en raison directe de celle-ci⁽¹⁾.

(¹) Il ne faudrait cependant pas, en ce qui concerne la proportionnalité du frottement à la grosseur et à la fréquence des aspérités, que le nombre de celles-ci, surtout si elles sont à peu près de même hauteur et très aplaties ou arasées à leur sommet, se multipliât au point de réduire leurs intervalles creux à d'étroits sillons, d'une étendue relative insignifiante dans le sens du courant, et où ne pourraient pas pénétrer les particules affluentes animées de vitesses notables, ou à trajectoires dès lors *tendues*. Car de telles rugosités s'annihileraient presque, mutuellement, étant comme effacées par la couche de fluide *mort* qui occuperait ou, mieux, comblerait leurs interstices. On peut voir, à ce sujet, dans les *Recherches hydrauliques* de M. Bazin (p. 87), les séries d'expériences 12 à 17, où des aspérités transversales à sections rectangulaires, de 0^m,01 de hauteur et 0^m,027 de largeur (dans le sens des x ou du courant), continues tout le long des contours mouillés qu'elles occupaient, laissaient entre elles des

» **16.** Si donc B désigne un coefficient très notablement croissant avec le degré de rugosité, l'on aura une formule comme $B\rho gV^2$ pour exprimer la partie du frottement extérieur due à l'impulsion des particules contre la paroi et liée aux petites sinuosités de leurs trajectoires, c'est-à-dire, en définitive, à l'agitation du fluide. Or, dans les écoulements tumultueux où la vitesse à la paroi sera un peu grande, cette partie principale ρgBV^2 du frottement extérieur masquera complètement l'autre partie qui seule le constituerait dans des mouvements bien continus, c'est-à-dire celle que donnerait la composante, suivant le sens général de l'écoulement tout autour, du frottement de la couche immobilisée, sur le fluide intérieur, si celui-ci prenait des mouvements réguliers tout en conservant la même vitesse moyenne locale V à la distance de la paroi où cette vitesse se produit effectivement. En effet, dans un tube capillaire où pareille vitesse s'observerait à pareille distance de la paroi, mais avec mouvements bien continus, le frottement extérieur ne serait certainement presque rien à côté de ce qu'il est dans le lit à grande section considéré ici.

» Nous aurons donc, pour l'expression approchée du frottement d'une paroi,

$$(14) \quad F_e = \rho gBV^2.$$

» **17.** A une surface libre, où le milieu extérieur sera une atmosphère très mobile et *très peu dense*, presque sans inertie, l'extrême facilité qu'aura le liquide sous-jacent à l'entraîner empêchera le frottement F_e d'acquiescer des valeurs sensibles; et l'on aura $F_e = 0$, ou $B = 0$ dans la formule (14), encore applicable ainsi.

» L'action du liquide sur sa couche superficielle se réduira donc à sa composante normale, que l'on égalera à la pression donnée de l'atmosphère; et, inversement à ce qui arrivait auprès d'une paroi fixe, la connaissance de cette pression suppléera à celle de la vitesse de déplacement.

rainures parallèles, de 0^m,01 de largeur (suivant les x) dans les séries 12, 13, 14, et de 0^m,05 dans les séries 15, 16, 17. La résistance à l'écoulement atteignait, dans le second cas, le double environ de sa valeur dans le premier.

Une Note du n° 36 montrera, d'ailleurs, que la pénétration des filets fluides entre les intervalles des aspérités paraît croître aussi, à égalité de vitesse V, quand la largeur et la profondeur du courant se réduisent au point de n'être plus comme infinies par rapport à la hauteur des rugosités de son lit; et, par suite, le frottement devient alors plus grand.

ment de la surface, c'est-à-dire à la connaissance de la composante de la vitesse moyenne locale, suivant le sens normal.

» **18.** D'ailleurs, l'expérience montre que la liberté même de la surface, ou le peu de résistance du gaz extérieur aux déplacements brusques, entraîne, surtout dans les couches liquides supérieures, des perturbations incessantes, cause d'extrêmes complications dans le mode de variation des vitesses.

» Toutefois, ces perturbations et complications paraissent n'altérer les vitesses moyennes locales que de quantités peu appréciables, et en quelque sorte de second ordre de petitesse. C'est ce qu'ont prouvé des observations comparatives très précises du débit, faites par M. Bazin, dans des canaux et des tuyaux à sections rectangulaires de mêmes contours mouillés par unité d'aire et de même largeur, où il a été impossible de constater aucune influence, sur la vitesse moyenne, des perturbations signalées (¹). Mais, comme des variations locales du second ordre de petitesse, chez une fonction de point, suffisent pour y changer de quantités du premier ordre la situation d'un maximum ou minimum, ces perturbations déplacent d'une manière très sensible le filet le plus rapide. Elles l'abaissent au-dessous de la surface, et d'autant plus que la section est moins large comparativement à sa profondeur, comme si le voisinage de cette surface libre déterminait un léger accroissement de l'agitation et du coefficient B sur le haut des parois latérales.

» Mais la suite prouvera que nous pourrons, sans grand inconvénient, négliger ces perturbations compliquées.

§ VI. — Formules du coefficient ϵ des frottements intérieurs dans un régime graduellement varié.

» **19.** Il ne nous reste plus, pour avoir mis complètement le problème en équation, qu'à savoir comment variera le coefficient ϵ des frottements intérieurs. Et d'abord les écoulements étudiés se feront à température τ constante, ce qui dispensera d'y considérer la variable τ . Quant à la densité ρ , qui n'y changera que très peu, ces légers changements le feront-

(¹) *Recherches hydrauliques, etc.* (au t. XIX du *Recueil des Savants étrangers*), pp. 176 et 177.

ils varier autant qu'ils modifient la pression élastique ou moyenne p ? Des expériences de du Buat, Darcy, etc., ont prouvé, comme on sait, qu'il n'en est rien et que les frottements provoqués par les mêmes mouvements relatifs de couches fluides voisines ne sont pas plus grands sous forte pression que sous une pression presque nulle. Et on le conçoit. Car, si le fluide donné se dilate, chacun de ses groupes moléculaires s'étale dans un plus grand espace, où les écarts absolus entre la contexture interne élastique et la contexture interne effective ont plus de champ pour se produire, donc aussi plus d'amplitude, à égales rapidités de déformation; d'où suivent, entre molécules prises en même nombre, des frottements intérieurs plus forts. Mais, par contre, il y a, aux distances où les frottements se produisent, moins de molécules de part et d'autre d'un élément plan d'étendue donnée, et, par conséquent, un nombre moindre d'actions élémentaires à travers son unité de surface. L'on s'explique que ces deux causes contraires se compensent sensiblement, surtout dans les si étroites limites où varie la densité des liquides.

» Le degré d'agitation, voilà la vraie variable dont ϵ dépend. L'observation, même la plus superficielle, des grands écoulements, comparés à ceux qu'offrent les tubes capillaires et dont les lois ont été données par Poiseuille, montre que la valeur de ce coefficient pour des mouvements bien continus n'est presque rien par rapport à celles qu'il prend dès que l'agitation devient notable. Nous pourrions donc le supposer nul avec elle et proportionnel à chacune des circonstances quantitatives indispensables pour la produire, conformément au principe de bon sens déjà émis à propos du frottement extérieur, qui consiste à adopter dans chaque cas l'hypothèse la plus naturelle et la plus simple, sous la réserve du contrôle ultérieur de l'observation.

» 20. Cela admis, supposons le lit de notre courant fluide assez voisin de la forme cylindrique ou prismatique pour que les vitesses moyennes locales aient pu devenir, sur une grande longueur, presque parallèles à une même direction, suivant laquelle on prendra les x positifs. Les vitesses *latérales* ou *transversales* v , w seront donc, comparativement à la vitesse *longitudinale* u , des quantités du premier ordre de petitesse, ayant leurs carrés et produits négligeables; et, comme toutes ces vitesses ne changeront dans un rapport sensible qu'au bout de temps assez longs ou sur de grands parcours, l'on pourra négliger aussi les accélérations v' , w' et les

dérivées de v , w en x , tandis que l'accélération longitudinale u' et la dérivée de u en x seront du premier ordre de petitesse.

» Un tel régime est dit *graduellement varié*. Nous y appellerons σ la section du fluide, sensiblement *normale*, faite parallèlement aux yz par le plan d'abscisse x , et χ le *contour mouillé* de cette section, c'est-à-dire la portion de son contour total occupée par les parois.

» **21.** L'agitation se formant surtout près de celles-ci, voyons quels éléments essentiels concourent à faire naître celle qui se produit, en un point quelconque (y, z) de χ , sur un rectangle élémentaire $d\chi dx$ de paroi. Et d'abord, une certaine vitesse moyenne locale à la paroi, que nous pourrions confondre avec sa composante u , y sera nécessaire; car sans cette vitesse, sans quelque énergie translatoire, aux dépens de laquelle puisse s'engendrer la demi-force vive d'agitation, celle-ci ne naîtrait pas. En effet, des expériences de Darcy, Osborne Reynolds, M. Couette, ont montré que les mouvements sont bien continus, même dans des tubes de plus d'un centimètre carré de section (mais polis), jusqu'à une limite supérieure de vitesse qui est inverse du diamètre.

» De plus, comme le prouve cette dernière loi, une certaine *ampleur* de la section, une certaine aire occupée par le fluide au devant ou en face de l'élément $d\chi$ du contour, et par unité de sa longueur $d\chi$, n'est pas moins indispensable; car elle seule donne du jeu au *ballotement* du fluide, aux mouvements oscillatoires normaux à la paroi, qui provoquent et puis entretiennent l'agitation en écartant ou rapprochant de la paroi les particules affluentes dans le voisinage et en les faisant, dès lors, par leur engrènement avec les inégalités de celle-ci tour à tour diminué et accru, tourner en sens divers.

» **22.** Il y a quatre cas simples où, par raison de symétrie, la vitesse à la paroi, que nous appellerons alors u_0 , est la même sur tout le contour mouillé χ et où, de plus, l'aire σ de la section se répartit pareillement entre tous les éléments égaux de ce contour ou en face de chacun d'eux $d\chi$, dans l'espace qu'interceptent les normales issues de ses extrémités; de manière qu'il en corresponde à tous d'égales portions $d\sigma$ et que l'ampleur $\frac{d\sigma}{d\chi}$ soit constante, égale par conséquent au *rayon moyen* $\frac{\sigma}{\chi}$. Ce sont, d'une part, les deux cas, où l'influence des bords est négligeable, d'un canal rectangu-

laire très large, d'une profondeur donnée h , et d'un tuyau à section rectangulaire aussi très large, de hauteur double $2h$; d'autre part, les cas d'un tuyau circulaire, de rayon R , et d'un canal demi-circulaire de largeur $2R$ coulant à pleins bords.

» L'agitation créée à la paroi, ou plutôt son influence sur la valeur de ε , y sera donc proportionnelle à u_0 et au rayon moyen h ou $\frac{1}{2}R$.

» **23.** Les inégalités de la paroi, qui provoquent les ballotement et engrenement dont il vient d'être parlé, y interviendront aussi. Mais leur effet sur la masse fluide intérieure considérée ici ne sera pas localisé à une couche mince, comme il arrivait pour l'influence des mêmes inégalités sur le frottement extérieur, et il se trouvera d'autant plus amorti relativement, qu'il sera plus grand et se fera sentir plus loin à l'intérieur. Donc le degré de rugosité entrera comme facteur, dans ε , avec un exposant notablement moindre que dans le coefficient B de la formule (14). Autrement dit, ε devra être proportionnel à une puissance fractionnaire de B , et l'hypothèse la plus simple que nous puissions faire à cet égard, est de le supposer en raison directe de \sqrt{B} .

» A partir des parois, l'agitation se propage à l'intérieur des sections, sur des plans parallèles au fond ou aux deux bases dans les canaux et tuyaux larges de hauteur h ou $2h$, et sur des cylindres ou demi-cylindres coaxiaux de rayons décroissants r dans le tuyau circulaire ou le canal demi-circulaire. Il est naturel de supposer que son degré se conserve sensiblement de couche en couche dans les deux premiers cas, où elle ne se concentre ni ne se disperse, et qu'il croît dans les deux derniers cas, où, abstraction faite de la différence de vitesse des couches, elle se concentre suivant le rapport $\frac{R}{r}$ inverse de celui de leurs aires. Enfin, l'on peut admettre à une première approximation que, dans un canal découvert, l'agitation partie du fond ou des bords se réfléchit, en arrivant à la surface libre, de manière à produire, au-dessous de celle-ci, sensiblement les mêmes effets qu'y produirait l'agitation partie de la moitié supérieure des parois, dans un tuyau plein, de même rayon moyen, dont la section comprendrait, outre la proposée σ , sa symétrique par rapport au plan de la surface libre donnée.

» Si donc nous appelons $\frac{\rho g}{k}$ un coefficient indépendant du degré de rugosité des parois, mais *pouvant varier avec la nature du fluide*, et où, pour

simplifier plus loin certaines formules, nous avons mis en facteur le poids ρg de l'unité de volume, sensiblement constant, les expressions approchées de ε , dans les quatre cas simples dont il s'agit, seront

$$(15) \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{(section rectangulaire large)} \quad \varepsilon = \frac{\rho g}{k} \sqrt{B} h u_0, \\ \text{(section circulaire ou demi-circulaire)} \quad \varepsilon = \frac{\rho g}{k} \sqrt{B} \frac{R}{2} u_0 \frac{R}{r}. \end{array} \right.$$

» **24.** Dans les cas de la section circulaire et demi-circulaire, la loi simple d'accroissement de ε vers l'axe, exprimée par le dernier facteur $\frac{R}{r}$, ne peut plus s'appliquer aux petites distances r de l'axe, où elle conduirait à supposer une agitation presque infinie, physiquement inadmissible. Mais elle n'y donne aucun frottement très grand par unité d'aire, vu que la vitesse relative du glissement moyen local des couches y décroît jusqu'à zéro, par raison de continuité et de symétrie. Aussi n'en résulte-t-il, dans le mode de distribution des vitesses, qu'une altération locale à peine perceptible. Il est toutefois désirable, en vue de l'approximation plus grande que rendent possibles les récentes observations, de corriger cette loi trop simple de la proportionnalité inverse de ε au rapport $\frac{r}{R}$; nous le ferons par la substitution, à ce rapport, d'une fonction un peu différente $\frac{r}{R} + \psi\left(\frac{r}{R}\right)$, où la petite partie inconnue $\psi\left(\frac{r}{R}\right)$ restera finie et distincte de zéro sur l'axe. Mais nous serons réduits à la déterminer par les données seules de l'expérience, dans la mesure très imparfaite que permettra leur précision (difficile cependant à surpasser). Nous remplacerons donc, à une deuxième approximation, la seconde formule (15) par celle-ci,

$$(16) \quad \text{(section circulaire)} \quad \varepsilon = \frac{\frac{\rho g}{k} \sqrt{B} \frac{R}{2} u_0}{\frac{r}{R} + \psi\left(\frac{r}{R}\right)}.$$

» **25.** Passons au cas plus général de tuyaux ayant leur contour χ d'une même forme quelconque, définie par une relation donnée entre les rapports $\frac{\chi y}{\sigma}$, $\frac{\chi z}{\sigma}$ des coordonnées y , z de leurs divers points au rayon moyen $\frac{\sigma}{\chi}$; et comprenons-y d'ailleurs celui d'un canal découvert, en imaginant

alors, comme il a été indiqué ci-dessus, un tuyau de section double où le contour mouillé, double également, se composerait du proposé et de son symétrique par rapport à la surface libre. Pour donner à ces cas toute la généralité possible, supposons même le degré de rugosité ou, par suite, le coefficient B du frottement extérieur, variables avec la génératrice considérée de la paroi, c'est-à-dire en fonction arbitraire de $\frac{\chi y}{\sigma}$ et $\frac{\chi z}{\sigma}$.

» Ici la vitesse à la paroi, encore réductible à sa composante u , ne sera plus constante le long du contour mouillé χ ; mais nous pourrions admettre avec quelque approximation qu'elle y varie d'une certaine manière ou, autrement dit, en appelant u_0 sa valeur en un endroit déterminé, par exemple au point le plus bas de σ , qu'elle est partout ailleurs le produit de u_0 par une fonction toujours la même de $\frac{\chi y}{\sigma}$, $\frac{\chi z}{\sigma}$. L'ampleur $\frac{d\sigma}{d\chi}$ au devant de chaque élément $d\chi$ du contour, entre les deux normales menées à ses extrémités et prolongées jusqu'à la rencontre de la surface libre ou du plus grand diamètre (dans une section elliptique), n'égalera plus $\frac{\sigma}{\chi}$, mais bien le produit de $\frac{\sigma}{\chi}$ par une autre fonction de $\frac{\chi y}{\sigma}$, $\frac{\chi z}{\sigma}$. Le rayon moyen $\frac{\sigma}{\chi}$ sera cependant comme sa valeur moyenne, puisqu'il exprimera le volume fluide existant, dans le courant, par unité de surface des parois, ou l'aire de section normale par unité de longueur du contour mouillé.

» Les trois facteurs distincts u , $\frac{d\sigma}{d\chi}$, $\frac{\rho g}{k} \sqrt{B}$, caractérisant l'agitation engendrée près de $d\chi$, auront donc pour produit l'expression $\frac{\rho g}{k} \sqrt{B_0} \frac{\sigma}{\chi} u_0$, multipliée encore par une fonction analogue. Et comme enfin l'agitation, à partir des parois, se transmettra dans la masse en se concentrant ou se disséminant suivant les mêmes proportions aux points homologues de l'intérieur, ou en se réfléchissant de même aux points homologues des surfaces-limites, il est naturel qu'on puisse exprimer le rapport de sa valeur en chaque point (y, z) de σ à ce qu'elle est au point du fond où B et u sont B_0 et u_0 , par une certaine fonction positive de la forme $F\left(\frac{\chi y}{\sigma}, \frac{\chi z}{\sigma}\right)$, la même pour toutes les sections dont il s'agit. Il viendra donc, comme généralisation des formules (15) et (16),

$$(17) \quad \varepsilon = \frac{\rho g}{k} \sqrt{B_0} \frac{\sigma}{\chi} u_0 F\left(\frac{\chi y}{\sigma}, \frac{\chi z}{\sigma}\right).$$

» Nous aurons plus loin à considérer le produit des deux fonctions, censées connues, $\frac{B}{B_0}, \left(\frac{u}{u_0}\right)^2$, prises aux divers points du contour mouillé χ . En appelant f ce produit positif, qui se réduit à l'unité dans les cas des formules (15) et (16), nous poserons ainsi

$$(18) \quad (\text{sur le contour mouillé } \chi) \quad \frac{B}{B_0} \left(\frac{u}{u_0}\right)^2 = f\left(\frac{\chi y}{\sigma}, \frac{\chi z}{\sigma}\right).$$

§ VII. — Équations d'un tel régime indispensables pour traiter le cas particulier du régime uniforme.

» 26. Portons l'expression (17) du coefficient de frottement intérieur dans les formules (12) des forces N, T , où les D, G ont d'ailleurs les valeurs (2). La petitesse du coefficient ε rendra négligeables les termes où il multipliera des dérivées de u, v, w , autres que celles de u en y, z , les seules de grandeur notable. Il viendra donc

$$(19) \quad \left\{ \begin{array}{l} N_x = N_y = N_z = -p, \quad T_x = 0, \quad T_y = \varepsilon \frac{du}{dz}, \quad T_z = \varepsilon \frac{du}{dy}, \\ \text{avec} \quad \varepsilon = \frac{\rho g}{k} \sqrt{B_0} \frac{\sigma}{\chi} u_0 F\left(\frac{\chi y}{\sigma}, \frac{\chi z}{\sigma}\right). \end{array} \right.$$

» On en déduit d'abord aisément, à raison de la petitesse des angles faits par les normales à la surface-limite avec les plans des yz ou des sections σ , que la pression exercée sur la masse fluide par un élément quelconque de sa couche superficielle ne comprend de sensible, à part une partie principale valant $-p$ et perpendiculaire à la surface, qu'un *frottement*, dirigé à très peu près suivant les x négatifs, et exprimé par $-\varepsilon \frac{du}{dn}$, où $\frac{du}{dn}$ est la dérivée de u suivant une petite normale dn tirée, dans le plan de la section σ , sur son contour, à partir du point intérieur voisin que l'on considère. Si β désigne l'angle de cette normale, menée ainsi vers le dehors, avec les y positifs, on a

$$(20) \quad \frac{du}{dn} = \frac{du}{dy} \cos \beta + \frac{du}{dz} \sin \beta.$$

» Près d'une surface libre, le frottement étant nul, la fonction u vérifiera donc la condition $\frac{du}{dn} = 0$ et p égalera la pression constante donnée

de l'atmosphère contiguë. Près d'une paroi, où le frottement est régi par la formule (14), il viendra pour u , vu finalement (18), la condition

$$(21) \quad \varepsilon \frac{du}{dn} = -\rho g B u^2 = -\rho g B_0 u_0^2 f\left(\frac{\chi y}{\sigma}, \frac{\chi z}{\sigma}\right).$$

» 27. Voyons maintenant ce que deviennent les équations indéfinies (13) et, d'abord, les deux dernières. Les dérivées en x de T_z , T_y , qui y figurent, auront, d'après (19), à l'un de leurs deux termes, le facteur ε en même temps que la dérivée très petite de u en x (différentiée en y ou z), et, à l'autre, la dérivée même de ε en x , d'un ordre de petitesse plus élevé que celui de ε à raison de la graduelle variation supposée du régime. Ces dérivées de T_z , T_y seront donc négligeables, et, comme les accélérations transversales ν' , ω' le sont aussi, les deux dernières équations (13), débarrassées de tout terme rappelant le mouvement, signifieront que la pression moyenne p varie hydrostatiquement sur toute l'étendue de la section normale σ . *S'il y a une surface libre, où p devra égaler la pression constante de l'atmosphère, son profil en travers, limite supérieure de σ , sera donc horizontal.*

» 28. Dans tous les cas, la dérivée en x de p , ou de $-N_x$, indépendante de y et z , se réduit à celle de la pression moyenne p_0 , mesurée le long de l'axe des x , entre les deux sections normales d'abscisses x , $x + dx$. Nous supposerons qu'on prenne cet axe, tangent, dans le cas d'un tuyau, à l'élément même ds , compris entre ces deux sections, de l'axe du tuyau, et, dans le cas d'un canal découvert, à l'élément analogue ds d'une coupe longitudinale de la surface libre, telle qu'elle est à l'époque t . Alors, si, par analogie avec p_0 , l'on appelle ε_0 l'*altitude* des divers points de l'axe du tuyau ou de la coupe longitudinale de la surface libre, la dérivée $-\frac{d\varepsilon_0}{ds}$ sera la *pente* de l'élément ds , sinus de son angle avec le plan horizontal (¹), et l'on aura, dans la première équation (13), $X = -g \frac{d\varepsilon_0}{ds}$. Par suite, dans cette première équation (13), la somme des deux termes en N_x et en X , divisés par ρg , pourra s'écrire simplement $-\frac{d}{ds}\left(\varepsilon_0 + \int \frac{dp_0}{\rho g}\right)$; et, dans le

(¹) En Hydraulique c'est ce sinus, non la tangente correspondante, qu'il y a lieu de considérer, et auquel il convient de réserver le nom de *pente* : il reste le mot *inclinaison* pour désigner la tangente.

cas d'un canal découvert (où $p_0 = \text{const.}$), elle ne sera autre chose que la *pente de superficie*, cause unique de l'écoulement lorsqu'il devient uniforme. Donnons, en général, à cette expression, *indépendante de y et de z* , le nom de *pente motrice*, et désignons-la, suivant l'usage, par I , en posant ainsi

$$(22) \quad I = - \frac{d}{ds} \left(\frac{p_0}{\rho g} + \int \frac{dp_0}{\rho g} \right).$$

» La première équation (13), divisée elle-même par ρg , sera l'équation indéfinie en u ,

$$(23) \quad \frac{d}{dy} \left(\frac{\varepsilon}{\rho g} \frac{du}{dy} \right) + \frac{d}{dz} \left(\frac{\varepsilon}{\rho g} \frac{du}{dz} \right) + I = \frac{u'}{g}.$$

» **29.** Pour la rendre, ainsi que les conditions aux limites, indépendante des dimensions absolues de la section, prenons comme variables, au lieu de y, z , les coordonnées η, ζ du point homologue de (y, z) dans une section de rayon moyen r , et appelons $d\nu$ la petite normale homologue de dn dans cette section. Autrement dit, posons

$$(24) \quad \eta = \frac{\chi y}{\sigma}, \quad \zeta = \frac{\chi z}{\sigma}; \quad \text{d'où} \quad \frac{d}{dy} = \frac{\chi}{\sigma} \frac{d}{d\eta}, \quad \frac{d}{dz} = \frac{\chi}{\sigma} \frac{d}{d\zeta} \quad \text{et} \quad \frac{d}{dn} = \frac{\chi}{\sigma} \frac{d}{d\nu}.$$

» En même temps, substituons à ε sa valeur (19) et divisons chaque équation par le facteur, indépendant de y et z , qui lui donne la forme la plus simple. Nous aurons

$$(25) \quad \frac{d}{d\eta} \left[F(\eta, \zeta) \frac{d \frac{u}{u_0}}{d\eta} \right] + \frac{d}{d\zeta} \left[F(\eta, \zeta) \frac{d \frac{u}{u_0}}{d\zeta} \right] + \frac{k}{\sqrt{B_0}} \frac{\sigma}{\chi} \frac{I}{u_0^2} = \frac{k}{\sqrt{B_0}} \frac{\sigma}{\chi} \frac{u'}{g u_0^2},$$

$$(26) \quad (\text{sur le contour}) \quad F(\eta, \zeta) \frac{d \frac{u}{u_0}}{d\nu} = - k \sqrt{B_0} f(\eta, \zeta).$$

» Ces relations sont complètement indépendantes du choix des axes. En effet, leurs deux seuls termes qui paraissent en dépendre, savoir, les deux premiers de (25), si l'on y effectue les différentiations en η, ζ , puis qu'on y introduise les paramètres différentiels Δ_1, Δ_2 des deux premiers ordres des fonctions de point qui y figurent, reviennent ensemble à

$$F \Delta_2 \frac{u}{u_0} + \Delta_1 F \Delta_1 \frac{u}{u_0} \cos \lambda,$$

où λ désigne l'angle des deux normales aux courbes $F = \text{const.}$, $\frac{u}{u_0} = \text{const.}$

(25)

» Il suffit de supposer $f(\eta, \zeta) = 0$ à la surface libre, pour que la condition (26) au contour comprenne celle qui régit u sur une telle surface. L'on voit d'ailleurs que cette dernière condition sera satisfaite d'elle-même, si l'on peut former la solution pour le cas d'un tuyau plein ayant sa section composée de la proposée et de sa symétrique par rapport à son bord supérieur (ou profil en travers horizontal de la surface libre), avec symétrie de structure des parois de part et d'autre; car la fonction de point u y prendra naturellement mêmes valeurs de part et d'autre de cette droite, sur laquelle s'annulera dès lors sa dérivée suivant le sens normal, continue dans tout l'intérieur du contour total 2χ .

» 50. La vitesse absolue u_0 , au point du contour où $B = B_0$, s'obtient en appliquant le principe des quantités de mouvement, suivant les x , à la tranche fluide comprise entre les deux sections d'abscisses x , $x + dx$, ou, ce qui revient au même, en multipliant (25) par $d\sigma = \frac{\sigma^2}{\chi^2} d\eta d\zeta$ et puis intégrant dans toute l'étendue de la section σ , sans négliger de convertir les deux premiers termes, à la manière ordinaire, en intégrales sur le contour de σ , que la relation (26) conduit à ne prendre que pour la partie mouillée χ de ce contour. L'introduction sous les signes \int des rapports $\frac{d\chi}{\chi}$, $\frac{d\sigma}{\sigma}$, indépendants des dimensions absolues de σ , donne enfin, après quelques transformations évidentes,

$$(27) \quad B_0 u_0^2 \int_{\chi} f(\eta, \zeta) \frac{d\chi}{\chi} = \frac{\sigma}{\chi} \left(1 - \int_{\sigma} \frac{u'}{g} \frac{d\sigma}{\sigma} \right).$$

» Le coefficient de u_0^2 , dans le premier terme, est tout connu, puisque la fonction $f(\eta, \zeta)$ s'y trouve donnée en η ou ζ le long du contour mouillé χ . Cette formule fera donc connaître u_0 dès que la pente motrice I et les accélérations u' seront données. Puis le système (25), (26) déterminera complètement le rapport $\frac{u}{u_0}$, déjà égal à 1 au point du contour mouillé où $B = B_0$; et, par suite, il déterminera la vitesse u pour tous les points de la section. En effet, s'il pouvait admettre deux solutions distinctes, leur différence, que j'appellerai $\mu(\eta, \zeta)$, vérifierait évidemment les deux équations

$$\frac{d}{d\eta} \left(F \frac{d\mu}{d\eta} \right) + \frac{d}{d\zeta} \left(F \frac{d\mu}{d\zeta} \right) = 0, \quad (\text{sur le contour}) \quad F \frac{d\mu}{d\sigma} = 0.$$

B. 4

Or la première, multipliée par $\mu d\eta d\zeta$, et intégrée par parties dans toute l'étendue d'une section, en y détachant à la manière ordinaire des intégrales prises sur le contour, donne, vu la seconde, un premier membre tout composé d'éléments non positifs, et dont l'annulation identique exige que l'on pose $\mu = \text{const.}$ dans tout l'intérieur de la section. Or cette différence μ s'annule au point où $B = B_0$ et où elle se réduit à $1 - 1$. Donc elle s'annule partout.

§ VIII. — Lois générales du régime uniforme dans des lits semblables à grande section.

» **31.** Mais bornons-nous au cas du *régime uniforme*, où sont nulles les accélérations moyennes locales u' . Alors l'équation (27) se réduit à

$$(28) \quad B_0 u_0^2 \int_{\chi} f(\eta, \zeta) \frac{d\chi}{\chi} = \frac{\sigma}{\chi} \mathbf{I}.$$

Servons-nous-en pour éliminer la pente motrice \mathbf{I} de (25), et puis divisons (25) et (26) par $k\sqrt{B_0}$. Le système (25), (26) ne contiendra plus comme fonction inconnue, au lieu de $\frac{u}{u_0}$, que l'expression $\frac{1}{k\sqrt{B_0}} \left(\frac{u}{u_0} - 1 \right)$, tenue de s'annuler au point du contour mouillé où $B = B_0$; et, d'ailleurs, dans ces équations (25), (26) qui la déterminent, il ne figurera plus ni $k\sqrt{B_0}$, ni le rayon moyen. La nouvelle fonction inconnue dépendra donc uniquement des deux coordonnées relatives η, ζ . Désignons-la par $F_1(\eta, \zeta)$; ce qui revient à poser, comme formule exprimant le mode de distribution des vitesses,

$$(29) \quad \frac{u}{u_0} = 1 + k\sqrt{B_0} F_1(\eta, \zeta);$$

et la fonction F_1 sera définie par le système

$$(30) \quad \begin{cases} \frac{d}{d\eta} \left(F \frac{dF_1}{d\eta} \right) + \frac{d}{d\zeta} \left(F \frac{dF_1}{d\zeta} \right) + \int_{\chi} f \frac{d\chi}{\chi} = 0, \\ (\text{sur le contour}) F \frac{dF_1}{dv} = -f, \quad (\text{au point de } \chi \text{ où } B = B_0) F_1 = 0. \end{cases}$$

» **32.** Prenons les moyennes des deux membres de (29) dans toute l'étendue de la section σ ; et, en appelant U la vitesse moyenne ou vitesse

de débit, πF_1 , la valeur moyenne de $F_1(\eta, \zeta)$ dans toute cette étendue, il viendra

$$(31) \quad \frac{U}{u_0} = 1 + k \sqrt{B_0} \pi F_1,$$

équation qui permet d'éliminer u_0 de (28) et de relier ainsi la vitesse moyenne U au produit de la pente motrice I par le rayon moyen. Si nous appelons πf , dans (28), la valeur moyenne de $f(\eta, \zeta)$ le long du contour mouillé χ et que nous posions, pour abrégé,

$$(32) \quad b = \frac{B_0 \pi f}{(1 + k \sqrt{B_0} \pi F_1)^2}, \quad \text{ou} \quad \frac{1}{\sqrt{b}} = \frac{1}{\sqrt{\pi f}} \frac{1}{\sqrt{B_0}} + \frac{k \pi F_1}{\sqrt{\pi f}},$$

nous aurons ainsi la formule usuelle des hydrauliciens,

$$(33) \quad b U^2 = \frac{\sigma}{\chi} I, \quad \text{ou} \quad U = \frac{1}{\sqrt{b}} \sqrt{\frac{\sigma}{\chi}} I.$$

» D'après la seconde relation (32), l'inverse de \sqrt{b} , c'est-à-dire le coefficient indiquant combien de fois la vitesse U contient la racine carrée du produit de la pente par le rayon moyen, se compose d'une première partie réciproquement proportionnelle à $\sqrt{B_0}$, ou variable en sens contraire du degré de rugosité des parois, et d'une autre partie indépendante de ce degré. L'étude des cas simples d'une section rectangulaire large et d'une section circulaire ou demi-circulaire, entre lesquels se trouvent à peu près compris tous ceux de la pratique, nous montrera que ce coefficient, ou même l'inverse b de son carré, est peu variable avec la forme de la section.

» **33.** Si u_m désigne la vitesse maxima, et η_0, ζ_0 les coordonnées relatives du point de σ où elle se produit, la formule (29), retranchée de ce qu'elle devient en ce point, puis divisée par $\sqrt{B_0} \pi f$, donnera, vu l'égalité de $u_0 \sqrt{B_0} \pi f$ à $U \sqrt{b}$ d'après (28) et (33),

$$(34) \quad \left\{ \begin{aligned} \frac{u_m - u}{U \sqrt{b}} &= \frac{k}{\sqrt{\pi f}} [F_1(\eta_0, \zeta_0) - F_1(\eta, \zeta)] \\ &= \frac{k}{\sqrt{\pi f}} \left[F_1(\eta_0, \zeta_0) - F_1\left(\frac{\chi y}{\sigma}, \frac{\chi z}{\sigma}\right) \right]. \end{aligned} \right.$$

» Cette relation, où les deux derniers membres sont indépendants du degré absolu de rugosité des parois, a précisément la forme de celle que

l'ensemble des observations a suggérée à Darcy et à M. Bazin pour représenter le mode de variation des vitesses aux divers points des sections (1).

(1) *Ces lois ne s'étendent qu'exceptionnellement au cas de lits dissemblables.*

Toutefois, M. Bazin a cru pouvoir l'étendre aux cas où l'on fait varier la forme même de la section par l'agrandissement de y et z dans deux rapports différents; ce qui, étant supposée l'homogénéité des parois, donnerait une seule formule pour toutes les sections elliptiques, une seule pour toutes les sections rectangulaires, etc. (*Recherches hydrauliques*, p. 245). Or, quand il s'agit d'écoulements *bien continus* à l'intérieur de tubes soit elliptiques, soit rectangulaires, une intégration exacte est possible, comme on peut voir par les paragraphes V et VI d'un Mémoire *Sur l'influence des frottements dans les mouvements réguliers des fluides*, au t. XIII (année 1868) du *Journal de Mathématiques pures et appliquées*, de Liouville. Et l'on reconnaît qu'alors le quotient $\frac{u_m - u}{U}$, ou, par suite, le quotient $\frac{u}{U}$, ne dépendent bien, en effet, dans le tube elliptique, que des rapports de y , z aux demi-dimensions correspondantes b , c de la section, mais qu'ils dépendent, en outre, dans le tube rectangulaire, du rapport même $\frac{c}{b}$ de ces demi-dimensions entre elles. Or s'ils sont, de la sorte, pour la section rectangulaire, fonctions de trois variables dans le cas le plus simple, à plus forte raison doivent-ils l'être dans les autres, c'est-à-dire quand le mouvement devient tumultueux ou agité.

Voici, du reste, une démonstration presque intuitive de ce fait, que, dans le cas de mouvements bien continus, le rapport $\frac{u_m - u}{U}$ ne comporte pas une expression de la forme $\varphi(\eta, \zeta)$, avec $\eta = \frac{y}{b}$, $\zeta = \frac{z}{c}$ et les paramètres b , c arbitraires, sauf quand la section du tube considéré est elliptique. Comme l'équation indéfinie (23) revient alors, vu la constance de ϵ et dans l'hypothèse $u' = 0$, à poser $\Delta_2 u = \text{const.}$, ou, par suite, $\Delta_2 \varphi = \text{const.}$, la substitution, à y et à z , des variables supposées η , ζ de la fonction φ donne

$$\frac{1}{b^2} \frac{d^2 \varphi}{d\eta^2} + \frac{1}{c^2} \frac{d^2 \varphi}{d\zeta^2} = \text{const.}$$

Or, différencions cette dernière relation, soit en η , soit en ζ ; puis faisons alternativement tendre vers zéro, dans les résultats, l'inverse de c^2 et celui de b^2 . Il viendra

$$\frac{d^3 \varphi}{(d\eta^3, d\eta^2 d\zeta, d\eta d\zeta^2, d\zeta^3)} = 0.$$

Donc la fonction φ a ses dérivées partielles troisièmes nulles, et elle est un polynôme du second degré. Or elle ne peut vérifier la condition à la paroi, savoir $u = 0$ dans le cas considéré de mouvements bien continus, que si l'on a $\varphi = \text{const.}$ sur tout le contour de la section du tube. Par conséquent, ce contour, d'ailleurs fermé, a son équation, $\varphi = \text{const.}$, du second degré en η , ζ , et il se réduit à une ellipse.

Enfin, si l'on appelle K la valeur moyenne du second membre dans toute l'étendue de σ , il vient, pour relier la vitesse moyenne U à la vitesse maxima u_m , la formule de M. Bazin,

$$(35) \quad \frac{u_m - U}{U\sqrt{b}} = K, \quad \text{ou} \quad u_m - U = K\sqrt{b}U^2 = K\sqrt{\frac{\sigma}{\chi}}\Gamma.$$

» Nous verrons que K a des valeurs notablement différentes dans les deux cas simples d'une section rectangulaire large et d'une section circulaire ou demi-circulaire; il est donc beaucoup plus variable que b avec la forme de la section, comme l'a, du reste, indiqué l'expérience.

» 54. La formule (29) montre que les inégalités relatives de vitesse aux divers points varient, avec le degré absolu de rugosité, proportionnellement à $\sqrt{B_0}$. Donc, en toute rigueur, nous n'aurions pas dû admettre la forme simple $f(\eta, \zeta)$ pour l'expression $\frac{B}{B_0}\left(\frac{u}{u_0}\right)^2$ le long du contour mouillé χ , à moins de faire varier, sur chaque génératrice de la paroi, $\frac{B}{B_0}$ en raison inverse des valeurs qu'y prend $\left(\frac{u}{u_0}\right)^2$ quand B_0 change. Or alors une nouvelle difficulté proviendrait de ce que, les degrés relatifs de rugosité aux divers points ne restant plus les mêmes, l'agitation dans l'intérieur se distribuerait autrement et la fonction $F(\eta, \zeta)$ changerait. Mais, pour des formes très diverses de la section, le rapport $\frac{u}{u_0}$ varie *bien moins* avec η, ζ et par suite, d'après (29), avec $\sqrt{B_0}$, *le long du contour mouillé χ , que dans l'intérieur*, puisque même il s'y réduit à 1 dans les cas élémentaires de tuyaux ou canaux rectangulaires larges et circulaires ou demi-circulaires, à parois homogènes. On peut donc, pour toutes les formes dont il s'agit, *supposer ce rapport à très peu près indépendant de B_0 , sur le contour mouillé χ , entre de bien plus larges limites de variation de $\sqrt{B_0}$ qu'on ne le pourrait dans l'intérieur*; et cela suffit pour justifier en pratique les formules précédentes (1).

(1) D'après les distributions de vitesses, et la forme des courbes d'égale vitesse près de la paroi, observées par M. Bazin dans des tuyaux et canaux à sections rectangulaires (peu larges), trapézoïdales, triangulaires, etc. (Atlas des *Recherches hydrauliques*, Planches XVIII, XXI et XXIII), le rapport $\frac{u}{u_0}$ le long du contour mouillé χ ne s'éloigne pas beaucoup de l'unité, même pour des formes très différentes de celles d'un cercle, d'un demi-cercle ou d'un rectangle de largeur indéfinie; car la courbe

» Si l'on voulait plus de précision, il faudrait regarder le rapport en question comme inconnu, et donner au second membre de (26) la forme $-k\sqrt{B_0}f(\eta, \zeta)\left(\frac{u}{u_0}\right)^2$, où $f(\eta, \zeta)$ désignerait $\frac{B}{B_0}$. Mais alors cette condition au contour ne serait plus linéaire, et le problème, même en attribuant à $F(\eta, \xi)$ les expressions les plus simples, comme 1, par exemple, deviendrait inabordable, sauf par des procédés d'approximation ou d'interpolation, dans lesquels on ne s'astreindrait qu'à peu près à vérifier la condition au contour ⁽¹⁾. Et il y aurait même encore, comme ci-dessus, à faire varier la fonction $F(\eta, \zeta)$, sur laquelle se répercutent les changements survenus dans le rapport des vitesses aux divers points de la paroi, non moins que ceux du rapport des rugosités.

§ IX. — Du régime uniforme, quand la largeur et la profondeur sont insuffisantes pour que l'agitation masque entièrement l'effet des frottements réguliers.

» 55. Nous avons admis jusqu'ici, dans le fluide, une ampleur et une agitation tourbillonnaire suffisantes pour que la partie tant du frottement extérieur que du coefficient ϵ des frottements intérieurs, due à cette agitation, excède dans une forte proportion celle qui subsisterait seule avec des mouvements bien continus, où les vitesses moyennes locales seraient du même ordre. C'est un cas extrême ou limite, relativement simple, opposé au cas plus simple encore de mouvements bien continus, accessible théoriquement depuis Navier et expérimentalement résolu par Poiseuille. Il y a lieu de supposer que, dans le cas intermédiaire, moins abordable, mais très usuel, de rayons moyens ou de vitesses moyennes assez faibles pour que l'agitation masque en majeure partie les effets du frottement régulier sans les annihiler, les lois de l'écoulement s'écartent un peu des précédentes, dans le sens indiqué par celles de Poiseuille.

» C'est surtout la vitesse moyenne U , dont se déduit le débit, qui offre

d'égale vitesse dont l'équation est, suivant les cas, $u = 0,8U$ ou $u = 0,7U$ suit de près le contour mouillé, d'un bout à l'autre, du moins quand le degré de rugosité n'est pas énorme.

⁽¹⁾ Voir, au sujet de ces procédés qui peuvent être parfois utiles, le n° 450* de mon *Cours d'Analyse infinitésimale pour la Mécanique et la Physique (Calcul intégral, Compléments, p. 419*)*.

de l'intérêt. Or, d'après la formule (33) qui la donne, le produit $b = 1 \frac{\sigma}{\chi} \frac{1}{U^2}$ de la pente motrice par le rayon moyen et par l'inverse du carré de la vitesse est constant, tandis que les lois de Poiseuille font ce même produit, lorsqu'on en élimine la pente I , réciproquement proportionnel (pour chaque forme de section) au rayon moyen et à la vitesse U . Donc, dans le cas intermédiaire considéré ici, b croîtra avec les inverses de ces deux quantités; et, s'ils sont assez petits, son développement par la formule de Mac-Laurin, réduit à la partie linéaire, sera, en appelant α ce qui reste de b quand ils s'annulent, et β , β' deux coefficients positifs,

$$(36) \quad b \text{ ou } 1 \frac{\sigma}{\chi} \frac{1}{U^2} = \alpha \left(1 + \beta \frac{\chi}{\sigma} + \beta' \frac{1}{U} \right).$$

» **36.** Les hydrauliciens, jugeant sans doute le trinôme trop complexe dans cette formule, ont supprimé l'un des deux derniers termes. C'est le dernier, en β' , qu'ils avaient conservé d'abord; mais Darcy et M. Bazin ont reconnu que l'approximation était bien meilleure en gardant, au contraire, le précédent, et ils ont posé $\beta' = 0$, mais α , β croissants avec le degré de rugosité des parois. Par exemple, la seconde et le mètre étant les unités de temps et de longueur, Darcy trouve $\alpha = 0,0002535$, $\beta = 0,00638$, dans le cas de tuyaux circulaires en fer étiré ou en fonte lisse, et M. Bazin, $\alpha = 0,00015$, $\beta = 0,03$ pour les canaux à parois très unies, mais $\alpha = 0,00028$, $\beta = 1,25$ pour les canaux en terre et les grands cours d'eau (¹).

(¹) *Raison probable pour laquelle le coefficient b de la formule du régime uniforme dépend alors beaucoup plus du rayon moyen que de la vitesse moyenne, à moins que le rayon moyen ne devienne extrêmement petit.*

Il est naturel que chaque degré de rugosité de la paroi exige une certaine ampleur de section, une certaine grandeur minima du rayon moyen $\frac{\sigma}{\chi}$, en rapport avec ce degré, pour que le coefficient B du frottement extérieur se réduise à la valeur constante figurant dans notre formule (14). Au-dessous du rayon moyen minimum dont il s'agit, si l'écoulement reste néanmoins assez rapide par l'effet d'une pente motrice convenable, le courant, manquant en quelque sorte de place pour son passage, doit laisser moins de *fluide mort* entre les aspérités de son lit, les contourner ainsi plus profondément ou plus complètement, et y produire des chocs plus forts, à égalité de la vitesse de translation. De là, sans doute, dans l'expression du coefficient de frottement extérieur B et, par suite, d'après la première formule (32), dans le numérateur du coefficient usuel b , l'augmentation qu'exprime proportionnellement le second terme du facteur

§ X. — Retour au cas des grandes sections : lois spéciales aux sections rectangulaires larges et circulaires ou demi-circulaires.

» 37. Passons maintenant aux cas particulièrement intéressants où la vitesse à la paroi peut être supposée constante.

binôme $1 + \beta \frac{\chi}{\sigma}$, augmentation inverse du rayon moyen et fortement croissante avec le degré de rugosité.

L'introduction de ce facteur binôme s'explique donc autrement et mieux que par une tendance lointaine, dès lors vague, de l'écoulement vers les lois de Poiseuille. On observe vraiment une tendance vers ces lois, bien accusée, c'est-à-dire une diminution assez notable de l'agitation pour amener un régime intermédiaire entre celui des grandes sections et celui des petits tubes, quand, dans l'hypothèse de parois polies ou modérément rugueuses, on a des rayons moyens de quelques centimètres seulement et des vitesses allant environ de $0^m,1$ à 1^m . Mais alors le produit $I \frac{\sigma}{\chi} \frac{1}{U^2}$ garde à peu près, comme dans les deux régimes extrêmes considérés, la forme $\gamma \left(\frac{\chi}{\sigma} \frac{1}{U} \right)^m$, avec un coefficient constant γ et un exposant m égal à $\frac{1}{2}$, c'est-à-dire justement moyen entre les deux valeurs 0 et 1 qui correspondent à ces deux régimes. Les variables $\frac{1}{U}$, $\frac{\chi}{\sigma}$, au lieu de s'y séparer comme dans la formule (36), continuent donc à n'y figurer que par leur produit, ou à peu près. Et l'on a

$$I \frac{\sigma}{\chi} \frac{1}{U^2} = \gamma \sqrt{\frac{\chi}{\sigma} \frac{1}{U}}, \quad \text{ou} \quad I \left(\frac{\sigma}{\chi} \frac{1}{U} \right)^{\frac{3}{2}} = \gamma, \quad U = \gamma^{-\frac{2}{3}} \frac{\sigma}{\chi} I^{\frac{2}{3}}.$$

La vitesse moyenne est proportionnelle au rayon moyen et à la puissance $\frac{2}{3}$ de la pente motrice. Ce cas intermédiaire s'est présenté, dans les *Recherches hydrauliques* de M. Bazin, pour les quatre séries d'expériences 28, 29, 30 et 31 (p. 103 à 106), faites sur un petit canal rectangulaire de $0^m,1$ de largeur, poli dans les deux premières séries, rendu rugueux par un revêtement en forte toile dans les deux dernières. Le coefficient γ y était très sensiblement 0,00004 dans le premier cas (où les expériences ont donné en moyenne $I \frac{\sigma}{\chi} \frac{1}{U} = 0,000193$ pour $I = 0,0047$, $I \frac{\sigma}{\chi} \frac{1}{U} = 0,000290$ pour $I = 0,0152$), et environ, mais d'une manière moins précise, 0,000115 dans le second cas (où elles ont donné $I \frac{\sigma}{\chi} \frac{1}{U} = 0,000421$ pour $I = 0,0081$, et $I \frac{\sigma}{\chi} \frac{1}{U} = 0,000656$ pour $I = 0,0152$). Le quotient $\gamma^{\frac{3}{2}}$ de l'expression $I \frac{\sigma}{\chi} \frac{1}{U}$, que considère M. Bazin, par $I^{\frac{1}{3}}$, était donc 0,00117 dans le canal poli et environ 0,00236, ou le double, dans le canal rugueux.

» Le plus simple est celui d'une section rectangulaire large, suivant la profondeur $2h$ ou h de laquelle nous dirigerons vers le bas l'axe des z , à partir du centre s'il s'agit d'un tuyau de hauteur intérieure $2h$, et à partir de la surface libre s'il s'agit d'un canal découvert de profondeur h . Le premier cas, vu la symétrie des vitesses de part et d'autre du diamètre ou de la médiane parallèle aux y , se ramène au second, plus pratique, où z ne varie que de zéro à h , et où la dérivée de u en z s'annule aussi pour $z = 0$, en vertu de la condition spéciale à la surface libre. Bornons-nous donc à ce cas.

» La largeur est supposée assez grande pour que F_1 ne dépende pas, dans (30), de la première variable η ; et l'autre variable, ζ , y représente le rapport de z au rayon moyen h , c'est-à-dire la distance des divers points à la surface libre en prenant pour unité la profondeur totale. D'ailleurs, la première formule (15) de ε donne $F = 1$ dans le système (30), où l'on a déjà $f = 1$, $B_0 = B$ et enfin, pour $\zeta = 1$, $dv = d\zeta$, $F_1 = 0$. Il vient donc immédiatement $F_1 = \frac{1}{2}(1 - \zeta^2)$, or $F_1 = \frac{1}{2}(1 - \frac{1}{3}) = \frac{1}{3}$; et les formules (32), (34), (35) sont

$$(37) \quad \frac{1}{\sqrt{b}} = \frac{1}{\sqrt{B}} + \frac{k}{3}, \quad \frac{u_m - u}{U\sqrt{b}} = \frac{k}{2}\zeta^2 = \frac{k}{2}\frac{z^2}{h^2}, \quad \frac{u_m}{U} = 1 + \frac{k}{6}\sqrt{b}.$$

» L'avant-dernière est précisément celle que M. Bazin a obtenue par l'observation des vitesses à diverses profondeurs, sur une verticale équidistante des deux bords, dans un grand nombre de canaux dont la largeur, il est vrai, contenant seulement de 5 à 8 fois la profondeur, était insuffisante pour qu'on pût négliger l'action retardatrice du frottement des bords sur la vitesse maxima u_m au milieu de la surface. Le coefficient, 20 environ, qui y affectait ζ^2 , est donc moindre que $\frac{1}{2}k$; de sorte que le nombre k de nos formules doit excéder assez sensiblement 40.

» **58.** Supposons actuellement qu'il s'agisse d'un tuyau circulaire ou, ce qu'on sait revenir au même, d'un canal demi-circulaire coulant à pleins bords, avec $B = B_0$, c'est-à-dire avec homogénéité des parois dans les deux cas. Appelons ν le rapport, au rayon R , de la distance r à l'axe, ou de $\sqrt{y^2 + z^2}$: autrement dit, posons

$$(38) \quad \nu = \frac{1}{2}\sqrt{\eta^2 + \zeta^2}; \quad \text{d'où} \quad \frac{d\nu}{d\eta} = \frac{\eta}{4\nu}, \quad \frac{d\nu}{d\zeta} = \frac{\zeta}{4\nu}.$$

» Les fonctions F , F_1 dépendront uniquement de ν ; et la première

d'entre elles, F , sera, d'après (16), l'inverse de $\tau + \psi(\tau)$. D'ailleurs, f se réduisant à l'unité, tandis que $d\nu$, ou $d\sqrt{\eta^2 + \zeta^2}$ (à la limite $\tau = 1$), ne sera autre chose que $2d\tau$, le système (30) deviendra aisément

$$(39) \quad \begin{cases} \frac{1}{4\tau} \frac{d}{d\tau} \left[\frac{\tau}{\tau + \psi(\tau)} \frac{dF_1}{d\tau} \right] + 1 = 0, \\ \frac{1}{1 + \psi(1)} \frac{dF_1}{d\tau} = -2 \quad (\text{pour } \tau = 1), \quad F_1 = 0 \quad (\text{pour } \tau = 1). \end{cases}$$

» La première, multipliée par $4\tau d\tau$, s'intègre immédiatement, à une constante arbitraire près que détermine la seconde. Après quoi, une nouvelle intégration donne, vu la troisième relation (39),

$$(40) \quad F_1 = \frac{2}{3}(1 - \tau^3) + 2 \int_{\tau}^1 \psi(\tau)\tau d\tau \quad \text{ou} \quad F_1 = \frac{2}{3}(1 - \tau^3) + \Psi(1) - \Psi(\tau),$$

en posant, pour abrégé,

$$(41) \quad \Psi(\tau) = 2 \int_0^{\tau} \psi(\tau)\tau d\tau.$$

» Telle est la valeur qu'il faudra substituer à $F_1(\eta, \zeta)$ dans les relations (32) à (35), et dont la moyenne πF_1 s'obtiendra, comme celle de toute autre fonction de τ aux divers points d'un cercle $f\pi d.\tau^2$ de rayon $\tau = 1$, en multipliant par $d.\tau^2 = 2\tau d\tau$ et intégrant de zéro à 1. Si l'on observe que la vitesse maxima u_m se produit, par raison de symétrie, sur l'axe $\tau = 0$, les formules (32), (34), (35) deviendront

$$(42) \quad \begin{cases} \frac{1}{\sqrt{b}} = \frac{1}{\sqrt{B}} + k \left[\frac{2}{3} + \Psi(1) - 2 \int_0^1 \Psi(\tau)\tau d\tau \right], \\ \frac{u_m - u}{U\sqrt{b}} = k \left[\frac{2}{3}\tau^3 + \Psi(\tau) \right], \quad \frac{u_m}{U} = 1 + k \left[\frac{4}{15} + 2 \int_0^1 \Psi(\tau)\tau d\tau \right] \sqrt{b}. \end{cases}$$

§ XI. — Confrontations expérimentales et réflexions diverses.

» 39. Mais bornons-nous d'abord à l'approximation, presque satisfaisante déjà, où l'expression de ε est la seconde (15); ce qui revient à prendre $\psi(r) = 0$, $\Psi(r) = 0$. Alors ces formules (42), où nous diviserons toutefois la deuxième par $\sqrt{2}$, se réduisent à

$$(43) \quad \frac{1}{\sqrt{b}} = \frac{1}{\sqrt{B}} + \frac{2k}{5}, \quad \frac{u_m - u}{U\sqrt{2b}} = \frac{\sqrt{2}}{3} k \frac{r^3}{R^3}, \quad \frac{u_m}{U} = 1 + \frac{4k}{15} \sqrt{b}.$$

» La seconde de celles-ci sera précisément celle que M. Bazin a obtenue par l'observation des canaux découverts demi-circulaires, si l'on pose (les unités de temps et de longueur étant la seconde et le mètre)

$$(44) \quad \frac{\sqrt{2}}{3}k = 21 \quad \text{ou} \quad k = \frac{63\sqrt{2}}{2} = 44,55 \quad \text{et} \quad \frac{k}{2} = 22,27.$$

» On obtient donc, pour le coefficient $\frac{1}{2}k$ de ζ^2 dans la seconde formule (37), la valeur 22,27, supérieure à 20, comme on l'avait prévu. Toutefois, M. Bazin avait été conduit, par un ensemble d'inductions paraissant assez motivées, à le prendre encore un peu plus fort, jusqu'à 24 environ⁽¹⁾; c'est bien la valeur que nous lui trouverons à la deuxième approximation.

» 40. De plus, l'inverse de \sqrt{b} , qui indique combien de fois la vitesse moyenne contient la racine carrée du produit de la pente par le rayon moyen, est, d'après les premières formules (43) et (37) comparées, plus grand dans la section circulaire que dans la section rectangulaire large, mais seulement de $\frac{1}{15}k = 2,97$ ou environ 3 unités; ce qui est peu de chose comparativement au plus petit de ces inverses, dont une assez bonne moyenne, fournie par la valeur usuelle de b pour les grands cours d'eau, 0,0004, attribuée à Tadini, est 50. Donc, pour deux formes de section aussi différentes que la forme rectangulaire large et la forme circulaire ou demi-circulaire, entre lesquelles se placent la plupart de celles de la pratique, les valeurs de b diffèrent à peine; et il est dès lors naturel que l'observation les donne presque les mêmes que celles-là, que celle de la première formule (37) en particulier, dans tous les cas de sections rectangulaires, trapézoïdales, triangulaires, etc., affectées d'angles où se fait sentir plus que dans le cercle l'influence retardatrice des parois.

» 41. Toutefois, d'après les anciennes observations de M. Bazin⁽²⁾, l'écart entre les deux valeurs de l'inverse de \sqrt{b} , pour des sections rectangulaires larges et circulaires ou demi-circulaires, devrait être un peu supérieur à 2,97, et probablement voisin de 5.

» En effet, malgré la difficulté qu'on éprouve à réaliser des tuyaux ou

(¹) *Recherches expérimentales*, etc., ou *Recherches hydrauliques*, p. 233.

(²) Mêmes *Recherches expérimentales*, etc., p. 98 à 102 et 424 à 435.

canaux de ces deux formes, avec des parois *assez homogènes* pour que les inégalités accidentelles de leur degré de rugosité ne produisent pas, dans l'inverse de \sqrt{b} , des variations comparables à celle qu'entraîne la dissemblance même des sections, cependant deux des séries d'expériences de M. Bazin, faites sur des canaux à parois polies (respectivement en ciment et en planches), ses séries nos 24 et 26, permettent jusqu'à un certain point la comparaison dont il s'agit ici, principalement la série 26 où le rayon R atteignait 0^m,70, la plus complète, et signalée par M. Bazin comme de beaucoup la plus régulière. Servons-nous donc, pour déterminer l'écart considéré, des six dernières observations de la série 26, savoir, de celles où la profondeur de l'eau excédait sous l'axe les $\frac{3}{4}$ du rayon R et où, par suite, la forme demi-circulaire était le mieux admissible. Les valeurs de b y varient (p. 102) de 0,000200 à 0,000185, tandis qu'elles auraient varié de 0,000235 à 0,000221 dans certaines sections rectangulaires passablement larges expérimentées par M. Bazin. Leurs deux moyennes respectives sont 0,000193 et 0,0002272, donnant, comme racines carrées de leurs inverses, 71,98 et 66,34. Or la différence de ces deux nombres est 5,64, presque identique à la moyenne, 5,64 ..., des six différences analogues (comprises entre 4,91 et 6,25) fournies séparément par les six observations.

» Et si, pour avoir plus de résultats à combiner en vue d'éliminer les anomalies accidentelles, on prend, tant dans cette série 26 que dans la série 24, toutes les observations où la profondeur de l'eau sous l'axe atteignait au moins les $\frac{2}{3}$ du rayon R, observations au nombre de huit dans la série 26 et de sept dans la série 24, alors les valeurs de b varient respectivement de 0,000211 à 0,000185 et de 0,000245 à 0,000221 dans la série 26, de 0,000153 à 0,000137 et de 0,000169 à 0,000165 dans la série 24, en ayant les deux moyennes générales 0,0001723, 0,0002009, auxquelles correspondent, comme racines carrées de leurs inverses, 76,18 et 70,55. Or la différence de ceux-ci, 5,63, s'écarte bien peu des valeurs précédentes, 5,64; et elle se confond presque aussi avec la moyenne, 5,66 ..., des quinze différences analogues, calculées séparément d'après les résultats de chacune des observations.

» La vraie grandeur de l'écart considéré serait donc environ 5,64, si les valeurs de b , obtenues par M. Bazin pour ses canaux rectangulaires de plus grande largeur (2^m), étaient rigoureusement applicables à notre cas théorique d'une largeur infinie. Mais on voit, par un tableau relatif aux valeurs expérimentales comparées de b dans des lits rectangulaires

plus ou moins larges en planches (¹), que, du moins pour des rayons moyens n'excédant pas 0^m,25, b décroît légèrement quand la largeur grandit; et qu'il se rapproche ainsi de sa valeur dans le cercle, de manière à diminuer alors l'écart entre les inverses de leurs racines carrées. Donc cet écart doit, à la limite, être un peu au-dessous de 5,64, d'une fraction assez sensible, pourtant, de sa valeur (²), et approcher environ de 5. Les nouvelles expériences de M. Bazin nous permettront de reconnaître qu'il en est bien ainsi (³).

(¹) Mêmes *Recherches expérimentales*, etc., p. 97 (séries 18, 19, 20).

(²) Car une augmentation relative d'un centième et demi seulement, sur l'inverse de \sqrt{b} dans le rectangle, réduit l'écart d'une unité.

(³) *Grande variabilité relative du coefficient b avec la forme de la section, dans les écoulements bien continus, et exemples divers de sections où ce coefficient y est plus petit que dans le cercle.*

Il semble qu'on aurait dû, contrairement à ce qu'a montré l'expérience, trouver pour b dans les sections rectangulaires peu larges des valeurs moindres que dans une section rectangulaire infiniment large, afin que ces valeurs moindres fussent comprises entre celles qui concernent le rectangle infiniment large et le cercle ou le demi-cercle; car toutes les sections usuelles de dimensions (longueur et largeur) comparables, paraissent être en quelque manière, pour la forme, intermédiaires entre ces dernières. Cependant un fait contraire à la même prévision se produit, mais en sens inverse, dans le cas d'écoulements bien continus (régis par les lois de Poiseuille), la valeur de b pouvant, quand une section rectangulaire se rétrécit, y décroître au-dessous même de ce qu'elle est dans le cercle.

Alors, en effet, l'intégration est effectuable, comme l'on a dit plus haut (à la note de la page 28), quand la section est soit elliptique, soit rectangulaire, donc, en particulier, quand elle est ou circulaire, ou carrée, ou rectangulaire infiniment large; et aussi dans une infinité d'autres cas, notamment pour un tube à section triangulaire équilatérale. On peut voir, à ce sujet, la fin (p. 48) du Mémoire cité *Sur l'influence des frottements dans les mouvements réguliers des fluides*, Mémoire où sont d'ailleurs évalués, aux §§ V et VI (p. 12 à 18), les débits pour les sections elliptiques et rectangulaires; et l'on peut consulter aussi la XLV^e de mes *Leçons d'Analyse infinitésimale pour la Mécanique et la Physique*, aux *Compléments de Calcul intégral* (p. 402* à 426*).

Or si, dans les formules trouvées grâce à ces intégrations pour la vitesse moyenne U , et où figure le plus naturellement l'aire σ commé variable exprimant l'influence de la grandeur des sections, l'on introduit au lieu de cette aire le rayon moyen $\frac{\sigma}{\chi}$, en fonction duquel s'évaluent plus ou moins aisément σ et le contour mouillé χ , l'expression

» 42. Les dernières formules (37) et (43) montrent que le rapport de la vitesse maxima u_m à la vitesse moyenne U excède très inégalement l'unité suivant la forme de la section, puisque cet excédent varie dans le rapport de $\frac{1}{6}$ à $\frac{4}{15}$, ou de 5 à 8, quand la section devient, de rectangulaire large, circulaire ou demi-circulaire. Aussi, les deux valeurs respectives 7,42 et 11,88 que prend alors, d'après les relations (37) et (43), le nombre K de la formule générale (35), sont-elles, surtout la première, assez éloignées de la valeur, 14, attribuée à ce coefficient par M. Bazin comme moyenne d'un grand nombre de valeurs, fort divergentes en effet, observées dans des sections relativement peu larges de formes variées,

de b , c'est-à-dire du produit $I \frac{\sigma}{\chi} \frac{1}{U^2}$, en U et $\frac{\sigma}{\chi}$, devient, avec un coefficient purement numérique γ ,

$$b = \gamma \frac{\rho g}{\varepsilon} \frac{1}{U} \frac{\chi}{\sigma};$$

ce qui donne, comme formule de la vitesse moyenne,

$$U = \frac{1}{\gamma} \frac{\rho g}{\varepsilon} \left(\frac{\sigma}{\chi} \right)^2 I.$$

Et la valeur de γ est 3 pour la section rectangulaire infiniment large, 2 pour la section circulaire, 1,778... pour la section carrée, $\frac{5}{3}$ ou 1,667 pour la section triangulaire équilatérale. Enfin, ce coefficient varie de 2 à $\frac{\pi^2}{4} = 2,467$ dans les sections elliptiques de plus en plus aplaties, et il croît de 1,778 à 3 dans les diverses sections rectangulaires de plus en plus larges, la valeur 2 (relative au cercle) correspondant, dans ce dernier cas, à un rectangle dont la base serait environ 2,28 fois la hauteur.

Ainsi, b est plus grand pour le rectangle infiniment large que pour le cercle, comme dans un écoulement agité. Il est d'ailleurs plus petit pour le carré que pour le rectangle, et, dans chaque catégorie étudiée de sections, il croît avec la largeur relative, contrairement à ce qui a lieu, d'après l'observation des canaux rectangulaires, dans le cas des grandes sections et d'un écoulement agité, mais conformément à ce qui aurait assez semblé devoir être, comme on a remarqué plus haut. Seulement on est surpris de voir que, pour les sections triangulaires équilatérales, carrées et rectangulaires d'une largeur inférieure à 2,28 fois la hauteur, ce coefficient b diminue même jusqu'à sortir de l'intervalle compris entre ses deux valeurs 3 et 2 relatives au rectangle infiniment large et au cercle. Il est surtout difficile de ne pas regarder comme paradoxal que ces deux ou trois sortes de sections donnent de plus grandes vitesses moyennes que le cercle, à égalité de pente motrice et de rayon moyen, tant on est

» **43.** Remarquons encore que la vitesse moyenne U doit, d'après les deux dernières formules (43), se trouver réalisée (ou égaler u), pour $\varepsilon = \sqrt[3]{0,4} = 0,7378$, c'est-à-dire aux $\frac{74}{100}$ environ des rayons R . Or, les récentes observations de M. Bazin montrent que c'est très sensiblement aux $\frac{3}{4}$ des rayons, c'est-à-dire pour $\varepsilon = 0,75$. Nous verrons, en effet, que la mise en compte de la petite fonction $\Psi(\varepsilon)$ accroît d'un peu plus que 0,01 la valeur théorique approchée $\sqrt[3]{0,4}$.

habitué à voir la figure circulaire surpasser toutes les autres en effets produits, à raison même de sa génération uniforme. On arrive, il est vrai, à une conclusion différente quand on compare les sections à égalité d'aire et non plus à égalité de rayon moyen; car alors le cercle, avec son rayon moyen maximum, reprend sa supériorité sur les autres formes et donne le plus fort débit ou la plus forte vitesse moyenne U , tandis que la section triangulaire équilatérale est, au contraire, du moins parmi les formes polygonales régulières, celle qui, à raison de son moindre rayon moyen, donne la plus faible vitesse moyenne ou le plus petit débit.

Les paradoxes apparents signalés ici, dans les lois des écoulements tant continus qu'agités, sont dus à l'impossibilité, pour une variable unique, même aussi bien choisie que l'est le rayon moyen, d'exprimer à *elle seule* les influences multiples qu'ont sur la vitesse moyenne la *grandeur* de la section et sa *figure*. Pour certaines formes de celle-ci, le rayon moyen évalue par excès la somme de ces influences, et alors la quantité b reçoit ses moindres valeurs, tandis que, pour d'autres formes, il l'évalue trop peu, ce qui oblige à prendre b plus élevé. Malheureusement, un moyen général de discerner *a priori* ces formes diverses nous fait défaut.

Comme on pouvait le prévoir pour le cas considéré des écoulements bien continus, où les vitesses des filets fluides, nulles au contour mouillé χ , sont extrêmement inégales, le coefficient b varie entre d'assez larges limites avec la forme de la section, savoir, tout au moins dans le rapport de $\frac{5}{3}$ (valeur de γ pour le triangle équilatéral) à 3 (valeur de γ pour le rectangle infiniment large), ou, par conséquent, dans le rapport de 5 à 9. Et cependant toutes ces variations ne vont pas du simple au double, alors que le rapport des deux dimensions dans les formes ainsi comparées varie de 1 à l'infini, et que les vitesses moyennes U , à égalité soit des aires σ , soit des contours χ , y décroissent depuis certains maximums jusqu'à zéro. Cela prouve que le rayon moyen constitue une excellente variable pour représenter tout à la fois, *dans la mesure du possible*, l'influence complexe, sur la vitesse moyenne que prend un courant fluide, tant de la forme que de la grandeur de son lit.

§ XII. — Lois de deuxième approximation du régime uniforme dans un tuyau circulaire, telles qu'elles résultent des récentes observations de M. Bazin.

» 44. Mais passons justement, grâce aux récentes expériences de M. Bazin, à cette approximation plus élevée pour le cas de la section circulaire ou demi-circulaire. Les expériences dont il s'agit ont consisté dans la mesure des vitesses, par le tube de Pitot-Darcy, au centre et aux $\frac{1}{8}, \frac{2}{8}, \frac{3}{8}, \frac{4}{8}, \frac{5}{8}, \frac{6}{8}, \frac{7}{8}, \frac{15}{16}$ des rayons R, dans une conduite en ciment très lissé (donnant $b = 0,000166$), de $0^m,80$ de diamètre et 80^m de longueur, sur les 40 derniers mètres où régnait l'uniformité du régime; car le rapport de u_m à U y était invariable, 1,1675 à très peu près (¹).

» Comme nous déterminons notre coefficient k par la comparaison de la deuxième formule (42) aux résultats d'observation, et que le terme principal $\frac{2}{3}k\tau^3$, seul connu de forme théoriquement, du second membre de cette formule, doit exprimer le mieux possible la fonction empirique de τ (voisine de $21\sqrt{2}\tau^3$) indiquée par les expériences pour représenter le second membre tout entier, il sera naturel de réduire au minimum d'importance le terme correctif $k\Psi(\tau)$, en annulant sa valeur moyenne par un choix convenable de k . Et les formules (42) acquerront d'ailleurs ainsi leur plus haut degré de simplicité; car l'intégrale définie qui y figure s'évanouira.

» Mais, d'abord, divisons la seconde équation (42) par $\sqrt{2}$, comme nous avons fait pour avoir la deuxième (43), et appelons $21\tau^3 + \Phi(\tau)$ l'expression empirique du second membre, ou $\Phi(\tau)$ la petite correction indiquée par les nouvelles expériences à l'expression approchée $21\tau^3$ obtenue antérieurement. Nous aurons

$$(45) \quad \frac{u_m - u}{U\sqrt{2}b} = \frac{\sqrt{2}}{3}k\tau^3 + \frac{k}{\sqrt{2}}\Psi(\tau) = 21\tau^3 + \Phi(\tau).$$

» Les très nombreuses différences $u_m - u$ de vitesse, obtenues par

(¹) C'est au milieu et aux trois quarts de la longueur qu'ont eu lieu les observations utilisées ici; au premier quart, après un parcours de vingt-cinq fois le diamètre, le rapport de u_m à U n'était encore que 1,12.

(41)

M. Bazin aux diverses distances relatives ν de l'axe (1), donnent (en moyenne), comme valeurs observées de $\Phi(\nu)$,

$$(46) \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{Pour} \quad \nu = 0 \quad 0,125 \quad 0,250 \quad 0,375 \quad 0,500 \quad 0,625 \quad 0,750 \quad 0,875 \quad 0,9375, \\ \Phi(\nu) = 0 \quad 0,34 \quad 0,77 \quad 1,18 \quad 1,50 \quad 1,47 \quad 0,30 \quad -0,58 \quad 0,34. \end{array} \right.$$

» On remarquera leur petitesse, en fractions de la vitesse moyenne U , c'est-à-dire quand on les multiplie par $\sqrt{2b} = 0,0182$. La plus forte d'entre elles, 1,50, ne correspond en effet, dans la différence $u_m - u$, qu'à 0,027 U , ou à moins de $\frac{3}{100}$ de la vitesse moyenne. Une grande précision dans les mesures était donc nécessaire, même simplement pour déceler l'existence de la petite fonction $\Phi(\nu)$.

» 45. Attribuons à $\Phi(\nu)$ une expression entière, la plus simple possible qui prenne sensiblement les valeurs (46). On voit qu'elle devra s'annuler non seulement pour $\nu = 0$, mais aussi, environ, pour $\nu = 0,78$ et pour $\nu = 0,92$, c'est-à-dire pour $r = 0,85 \pm 0,07$, et admettre, par conséquent, le facteur du second degré

$$(0,78 - \nu)(0,92 - \nu) = (0,85 - \nu)^2 - 0,0049.$$

» En outre, d'après la valeur de $\psi(\nu)$ que donne la relation (41) différentiée, savoir

$$(47) \quad \psi(\nu) = \frac{\Psi'(\nu)}{2\nu},$$

la fonction $\Psi(\nu)$ contiendra le facteur ν^2 , pour que $\psi(\nu)$ reste fini et différent de zéro au centre $\nu = 0$, comme il le faut dans l'expression (16) du coefficient ϵ de frottement intérieur, qui ne doit y devenir ni nul, ni infini. Donc aussi, d'après (45), $\Phi(\nu)$ aura le facteur ν^2 .

» Essayons, par conséquent, si une fonction de la forme

$$(48) \quad \Phi(\nu) = m\nu^n [(0,85 - \nu)^2 - 0,0049],$$

où n vaudrait 2, pourra convenir. Toutefois, laissons-y l'exposant n encore indéterminé : car, d'après les valeurs empiriques (46) de $\Phi(\nu)$, cette

(1) Les vitesses au centre elles-mêmes étaient données par la moyenne de plusieurs mesures, prises, l'une, au centre, et, quatre autres, au seizième de la longueur de quatre rayons en croix.

fonction doit devenir maxima vers le milieu du cinquième intervalle, pour τ voisin de 0,56; et s'il fallait un exposant n plus élevé que 2 pour satisfaire à cette condition, on devrait l'adopter de préférence dans (48), afin de reproduire le mieux possible l'ensemble des valeurs (46), et sauf à compléter (48) par une expression analogue où n égalerait 2, afin de tenir compte des circonstances spéciales à la région centrale, c'est-à-dire aux petites valeurs de τ .

» Or, c'est précisément ce qui a lieu. En formant la dérivée de (48), on trouve qu'elle s'annule, abstraction faite des racines $\tau = 0$, pour les deux valeurs de τ qui donnent

$$(49) \quad \left\{ \begin{array}{l} (0,85 - \tau) \left(0,85 - \frac{n+2}{n} \tau \right) = 0,0049, \\ \text{ou} \quad n = \frac{2\tau(0,85 - \tau)}{(0,85 - \tau)^2 - 0,0049}. \end{array} \right.$$

» Substituons à τ la valeur approchée 0,56 que nous devons obtenir pour une des racines, et il viendra $n = 4,1010$. On aurait, en excluant les valeurs de n fractionnaires, $n = 4$ pour $\tau = 0,5556$, $n = 3$ pour $\tau = 0,5016$, $n = 2$ pour $\tau = 0,4193$, etc. La situation du maximum se rapproche de l'origine $\tau = 0$ à mesure que l'exposant n décroît; et il faudra le prendre égal à 4, pour que l'adjonction, à (48), d'une expression de même forme, mais à faible coefficient positif et où $n = 2$, place le maximum encore assez près de $\tau = 0,56$, un peu en deçà, toutefois, de la valeur $\tau = 0,5556$. Nous poserons donc, avec deux coefficients indéterminés, l , m ,

$$(50) \quad \Phi(\tau) = (l\tau^2 + m\tau^4)[(0,85 - \tau)^2 - 0,0049].$$

» 46. Si nous connaissons bien la situation du maximum, c'est-à-dire la valeur de τ qui annule la dérivée $\Phi'(\tau)$, l'expression de cette dérivée, formée en y séparant les termes en l des termes en m , nous donnerait, par son annulation,

$$(51) \quad \frac{l}{m} = 2\tau^2 \frac{(0,85 - \tau)(0,85 - \frac{3}{2}\tau) - 0,0049}{(0,85 - \tau)(2\tau - 0,85) + 0,0049},$$

et le calcul numérique du second membre nous permettrait d'éliminer l de (50), où il ne resterait dès lors d'arbitraire que le principal coefficient m .

» Mais il est bien rare que la situation d'un maximum puisse être déterminée empiriquement d'une manière précise; en sorte que nous devons renoncer à déterminer ainsi aucun de nos deux coefficients l , m .

» 47. Calculons, par (50), les valeurs $\Phi(0,125)$, $\Phi(0,250)$, ..., $\Phi(0,875)$, $\Phi(0,9375)$, dont l'avant-dernière seule, comme la valeur correspondante observée (46), sera négative; et prenons-les en grandeur absolue, pour en former les excédents sur les valeurs absolues observées 0,34, 0,77, ..., 0,58, 0,34. Dans les expressions de ces excédents, les coefficients respectifs de l seront

$$0,00814 \quad 0,02219 \quad 0,03104 \quad 0,02940 \quad 0,01786 \quad 0,00287 \quad 0,00327 \quad 0,00242,$$

et, ceux de m ,

$$0,000127 \quad 0,001387 \quad 0,004365 \quad 0,007350 \quad 0,006977 \quad 0,001614 \quad 0,002506 \quad 0,002129.$$

» Or, il n'y a aucune raison pour que nous rendions les écarts ainsi formés plutôt positifs que négatifs. Nous déterminerons donc notre principale inconnue, m , en annulant leur somme algébrique

$$0,11719l + 0,026455m - 6,49.$$

Il vient ainsi

$$(52) \quad m = 245,28 - 4,43l;$$

et les écarts considérés sont alors

$$(53) \quad \left\{ \begin{array}{llll} -0,31 + 0,00757l, & -0,43 + 0,01605l, & -0,11 + 0,01170l, & 0,30 - 0,00316l, \\ 0,24 - 0,01305l, & 0,09 - 0,00428l, & 0,04 - 0,00783l, & 0,18 - 0,00701l. \end{array} \right.$$

» 48. Une valeur approchée de l s'obtiendra en annulant de même la somme algébrique des trois premiers, relatifs aux petites distances ϵ , c'est-à-dire à celles où doit dominer, dans $\Phi(\epsilon)$, l'influence du terme en ϵ^2 et, par suite, des termes en l . D'ailleurs, en se bornant ainsi aux trois premiers écarts (53), on prend justement tous ceux où le coefficient de l est affecté du signe +; et l'on forme la même équation en l que si l'on annulait la somme de tous les autres (où les coefficients de l sont négatifs), puisque les expressions (53) ont leur somme générale égale à zéro quel que soit l . On trouve $l = 24,1$; et les écarts (53) deviennent

$$-0,12 \quad -0,04 \quad 0,17 \quad 0,22 \quad -0,08 \quad -0,01 \quad -0,15 \quad 0,02.$$

» Le plus fort est le quatrième, 0,22, qui varie, d'après (53), en sens inverse de l . Pour le rendre moins sensible, il faut faire croître l , jusqu'à ce que cet écart décroissant soit atteint en valeur absolue par un autre qu'on reconnaît facilement être le troisième, 0,17, croissant avec l d'après (53). La valeur la plus avantageuse de l résultera donc de l'égalité des

(44)

troisième et quatrième expressions (53) : ce sera $l = 27,6$. Alors les écarts (53), ainsi réduits le plus possible, seront

$$(54) \quad -0,10 \quad 0,01 \quad 0,21 \quad 0,21 \quad -0,12 \quad -0,02 \quad -0,18 \quad -0,01.$$

» Les plus grands d'entre eux, $0,21$, correspondent à un écart, sur les différences correspondantes $u_m - u$ de vitesse, égal seulement à

$$(0,21)(0,0182)U = 0,0038U,$$

ou moindre que 4 millièmes de la vitesse moyenne et très inférieur aux erreurs d'observation, vu surtout que celles-ci peuvent, sur la différence $u_m - u$ obtenue au moyen des deux mesures distinctes de u_m et de u , atteindre le double de leur grandeur possible dans u_m ou dans u .

» Les valeurs ainsi calculées de l et, par suite, d'après (52), de m , savoir

$$(55) \quad l = 27,6, \quad m = 123,01,$$

font donc reproduire par l'expression (50) de $\Phi(r)$ tous les résultats observés. On peut même y comprendre la valeur $\Phi(1) = 2,65$, comparée au nombre $2,41$, que M. Bazin a obtenu par extrapolation, en prolongeant au sentiment, jusqu'à l'abscisse $\nu = 1$, la courbe graphique qui reliait le mieux ces résultats (46).

» 49. Alors l'expression (50), développée en polynôme et portée dans le troisième membre de (45), donne

$$(56) \quad \begin{cases} \frac{\sqrt{2}}{3}k\nu^3 + \frac{k}{\sqrt{2}}\Psi(\nu) \\ = 19,81\nu^2 - 25,92\nu^3 + 115,88\nu^4 - 209,13\nu^5 + 123,01\nu^6. \end{cases}$$

» Prenons la valeur moyenne des deux membres, en intégrant de zéro à 1 leur produit par $2\nu d\nu$; et souvenons-nous que nous choisissons k de manière à rendre la petite fonction $\Psi(\nu)$ nulle en moyenne. Il viendra

$$(57) \quad \frac{2\sqrt{2}}{15}k = 9,165; \quad \text{d'où} \quad k = 48,60, \quad \frac{k}{2} = 24,30.$$

» Et la formule (45) sera

$$(58) \quad \frac{u_m - U}{U\sqrt{2}b} = 22,91\nu^3 + 34,37\Psi(\nu),$$

avec

$$(59) \quad \Psi(\varepsilon) = 0,576\varepsilon^2 - 1,421\varepsilon^3 + 3,372\varepsilon^4 - 6,085\varepsilon^5 + 3,579\varepsilon^6 \quad (1).$$

(1) On peut se demander ce qu'auraient été, au lieu de (46), les valeurs expérimentales de $\Phi(\varepsilon)$, y compris même le résultat d'extrapolation $\Phi(1) = 2,41$ indiqué tout à l'heure, si les anciennes expériences de M. Bazin avaient conduit à prendre du premier coup la nouvelle valeur 48,6 de k ; ce qui aurait donné, dans le troisième membre de (45), $22,91\varepsilon^3$ au lieu de $21\varepsilon^3$, comme terme de première approximation. Il suffit, pour le voir, de retrancher $1,91\varepsilon^3$ des précédentes valeurs de $\Phi(\varepsilon)$, et l'on a sensiblement, au lieu du Tableau (46),

$$(46 \text{ bis}) \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{Pour} \quad \varepsilon = 0 \quad 0,125 \quad 0,250 \quad 0,375 \quad 0,500 \quad 0,625 \quad 0,750 \quad 0,875 \quad 0,9375 \quad 1, \\ \text{»} \quad \Phi(\varepsilon) = 0 \quad 0,34 \quad 0,74 \quad 1,08 \quad 1,26 \quad 1,00 \quad -0,51 \quad -1,86 \quad -1,23 \quad 0,50. \end{array} \right.$$

L'écart $\Phi(\varepsilon)$ maximum de l'expérience d'avec le résultat théorique de première approximation, ne se produit plus à la paroi, pour $\varepsilon = 1$, mais aux $\frac{7}{8}$ environ des rayons, et il correspond, dans le tuyau expérimenté, à la fraction $0,0182 \times 1,86 = 0,03385$ de la vitesse moyenne, c'est-à-dire sensiblement au trentième. Avec l'ancienne valeur 21 du coefficient, la fraction analogue était, à la paroi, $0,0182 \times 2,41 = 0,04386$, ou $\frac{1}{23}$ environ de la vitesse moyenne.

On pourrait déterminer k de manière, non pas à annuler, comme dans (58) et (46 bis), la moyenne des valeurs de $\Psi(\varepsilon)$ ou de $\Phi(\varepsilon)$, mais à réduire autant que possible leurs fortes valeurs, en égalant le plus grand écart $\Psi(\varepsilon)$ positif, celui qui a lieu pour $\varepsilon = 0,5$, au plus grand écart négatif (se présentant pour $\varepsilon = 0,875$). Il vient ainsi $k = 47$. En admettant que cette valeur eût été justement celle de première approximation, l'on aurait, comme troisième membre de (45), $22,16\varepsilon^3 + \Phi(\varepsilon)$, et les écarts $\Phi(\varepsilon)$ constituant la seconde approximation seraient ceux du Tableau (46) diminués de $1,16\varepsilon^3$, savoir les suivants :

$$(46 \text{ ter}) \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{Pour} \quad \varepsilon = 0 \quad 0,125 \quad 0,250 \quad 0,375 \quad 0,500 \quad 0,625 \quad 0,750 \quad 0,875 \quad 0,9375 \quad 1, \\ \text{»} \quad \Phi(\varepsilon) = 0 \quad 0,34 \quad 0,75 \quad 1,12 \quad 1,36 \quad 1,19 \quad -0,19 \quad -1,36 \quad -0,61 \quad 1,25. \end{array} \right.$$

Ici, les plus fortes valeurs de $\Phi(\varepsilon)$ ne correspondent qu'à un écart, sur les vitesses observées, égal à la fraction $0,0182 \times 1,36 = 0,02475$, ou inférieur au $\frac{1}{40}$ de la vitesse moyenne U . D'ailleurs le coefficient $\frac{1}{2}k$ figurant dans la seconde formule (37) prend la valeur 23,5, très voisine de celle, 23,7, à laquelle M. Bazin avait été conduit (*Recherches hydrauliques*, p. 233) et qu'il avait supposée pouvoir être portée jusqu'à 24. Enfin, vu (56), les premières formules (37) et (42) donnent alors 4,81 pour l'écart entre les deux valeurs de l'inverse de \sqrt{b} dans les sections rectangulaire large et circulaire.

Ces résultats paraissent à peu près aussi satisfaisants que ceux du texte. Mais l'hypothèse d'une valeur moyenne nulle pour $\Psi(\varepsilon)$ semble être rationnellement préférable, comme propre à donner un coefficient k moins influencé par les erreurs accidentelles d'observation.

» Enfin, cette dernière, ou mieux (56), donnant $\Psi(1) = 0,0215$, les première et troisième formules (42) deviendront

$$(60) \quad \frac{1}{\sqrt{b}} = \frac{1}{\sqrt{B}} + k\left(\frac{2}{5} + 0,0215\right), \quad \frac{u_m}{U} = 1 + \frac{4k}{15}\sqrt{b} = 1 + 12,96\sqrt{b}.$$

§ XIII. — Conséquences générales qui s'en déduisent, pour le régime uniforme tant dans ces sections que dans les sections rectangulaires larges.

» 50. La dernière de celles-ci (60) garde sa forme de première approximation; mais, comme k y a grandi de $48,60 - 44,55 = 4,05$, le coefficient de \sqrt{b} , dans le rapport de $u_m - U$ à U , devient $12,96$, au lieu de $11,88$. En mettant d'ailleurs pour \sqrt{b} sa valeur $0,0129$ relative au tuyau d'expériences, il vient, pour ce rapport, $0,1672$, résultat pratiquement identique à celui de l'observation $0,1675$. De plus, la substitution de U à u et de $12,96\sqrt{b}U$ à $u_m - U$, dans (45), donne l'équation $9,164 = 21\tau^3 + \Phi(\tau)$, dont on trouve, après quelques tâtonnements, que la racine est $\tau = 0,7510$. En d'autres termes, cette formule indique bien, comme nous l'avions annoncé plus haut et conformément à l'expérience, que la vitesse moyenne se réalise aux trois quarts des rayons R .

» Quant à la première formule (60), comparée à la première (37), elle donne pour l'écart des deux inverses respectifs de \sqrt{b} , dans les sections circulaire ou demi-circulaire et rectangulaire large, non plus $\frac{1}{15}k$, mais $(\frac{1}{15} + 0,0215)k = 0,0882k$, où k est maintenant plus grand de $4,05$. Aussi cet écart devient-il $4,29$ environ, au lieu de $2,97$; et il est assez voisin de 5 , ou d'accord avec ce que suggère l'observation, comme on l'a vu (1).

» Enfin, le coefficient, $\frac{1}{2}k$, de la seconde formule (37) représentant la distribution des vitesses dans la section rectangulaire large, a maintenant la valeur $24,30$, sensiblement égale à celle, 24 , que diverses inductions basées sur l'expérience avaient indiquée comme probable à M. Bazin.

(1) Il serait encore plus grand si, posant, dans (45), $k\Psi(\tau) = \sqrt{2}\Phi(\tau)$, on gardait le coefficient k de première approximation, c'est-à-dire $k = 44,55$; il aurait justement alors sa valeur expérimentale, $5,64$, obtenue plus haut, mais non pas précisément pour le cas limite où la section rectangulaire devient infiniment large.

» 51. Quand on prend, avec Tadini, $b = 0,0004$ dans la section rectangulaire large, la première équation (37), où $\frac{1}{3}k = 16,2$, donne, pour l'inverse de \sqrt{B} , $50 - 16,2 = 33,8$; et il vient $B = 0,0008753$. Alors le coefficient $\frac{\sqrt{B}}{k}$, dans les expressions (15) à (17) de ϵ , est $0,0006088$. Quant à b dans la section circulaire, il a pour valeur $0,0003393$, ou $0,00034$ en nombre rond. Enfin, d'après la relation $Bu_0^2 = bU^2$ et les dernières formules (37), (60), les quotients de la vitesse moyenne U et de la vitesse à la paroi u_0 par la vitesse maxima u_m sont alors, respectivement, $0,86$ et $0,58$ pour la section rectangulaire large, $0,81$ et $0,50$ pour la section circulaire ou demi-circulaire.

§ XIV. — Expression la plus approchée possible du coefficient ϵ de frottement dans les tuyaux circulaires.

» 52. L'expression empirique (59) de $\Psi(\tau)$, destinée à relier le mieux possible de faibles résultats d'observation atteignant presque en petitesse la limite des erreurs admissibles, ne peut guère être différenciée, vu le peu de précision avec lequel s'y trouve déterminée en chaque point la direction de la courbe qui la représente; et il est, surtout, presque illusoire d'extrapoler sa dérivée jusqu'à la limite $\tau = 1$, où $\Psi(\tau)$ varie le plus vite. Faisons cependant, pour obtenir tout au moins quelques indications sur la fonction $\psi(\tau)$ que définit (47) et, par suite, sur le coefficient ϵ de frottement intérieur, dont la valeur égale, d'après (16), le quotient, par $\tau + \psi(\tau)$, de celle qui est relative à un canal rectangulaire large pour même vitesse à la paroi et même rayon moyen. Il viendra

$$(61) \quad \psi(\tau) = 0,576 - 2,131\tau + 6,744\tau^2 - 15,213\tau^3 + 10,738\tau^4.$$

» A la limite $\tau = 1$, le calcul donne $\psi(\tau) = 0,71$, valeur bien grande pour être facilement acceptable, puisqu'elle excède les $\frac{2}{3}$ de celle, 1 , que fournit, dans le dénominateur de ϵ , le terme principal τ . Quoiqu'il en soit, l'expression de ϵ sera, en appelant ϵ_0 sa valeur dans un canal rectangulaire large pour même rayon moyen et même vitesse à la paroi,

$$(62) \quad \epsilon = \frac{\epsilon_0}{\tau + \psi(\tau)} = \frac{\epsilon_0}{0,576 - 1,131\tau + 6,744\tau^2 - 15,213\tau^3 + 10,738\tau^4}.$$

» 53. Pour les valeurs de r inscrites au Tableau (46), mais disposées dans l'ordre inverse et avec adjonction de $\varkappa = 1$, $\varkappa = 0,8$, $\varkappa = 0,1$, $\varkappa = 0$, savoir,

pour $\varkappa = 1$ 0,9375 0,875 0,8 0,750 0,625 0,500 0,375 0,250 0,125 0,1 0,

le dénominateur de (62) devient respectivement

$\varkappa + \psi(\varkappa) = 1,71$ 1,20 0,85 0,60 0,50 0,43 0,47 0,51 0,52 0,51 0,52 0,58.

» On voit que ses variations sont assez complexes : supérieur à \varkappa , des $\frac{7}{10}$ environ, pour $\varkappa = 1$, c'est-à-dire sur la paroi, il décroît, d'abord même très rapidement, dès qu'on se dirige vers l'axe, égale l'unité dans le voisinage de $\varkappa = 0,9$ et devient inférieur à \varkappa vers $\varkappa = 0,88$, puis minimum vers $\varkappa = 0,6$, pour surpasser de nouveau \varkappa vers $\varkappa = 0,48$, ou un peu après le milieu $\varkappa = 0,5$ des rayons, et ne plus beaucoup varier ensuite, tout en augmentant cependant, surtout à l'approche de l'axe $\varkappa = 0$, et abstraction faite d'un maximum et d'un minimum à peine saisissables vers $\varkappa = 0,250$ et $\varkappa = 0,125$ (¹). On pourrait presque le regarder comme constant et égal à $\frac{1}{2}$ depuis $\varkappa = 0,75$, ou même un peu avant, jusqu'à $\varkappa = 0$, c'est-à-dire dans toute une région centrale d'une aire équivalente aux $\frac{3}{5}$ environ de la section totale, tandis qu'il éprouverait un accroissement rapide, dans le rapport de 0,5 à 1,7, ou de 5 à 17, sur tout le pourtour de cette région centrale, savoir dans l'espace occupé par le dernier quart des rayons à partir de l'axe ou par leur premier quart à partir de la paroi.

» Donc le coefficient ε de frottement intérieur, inverse de $\varkappa + \psi(\varkappa)$, ne serait guère, à la paroi, que les $\frac{10}{17}$ de sa valeur ε_0 relative à une section rectangulaire large; mais il grandirait très vite à partir de la paroi, au point d'atteindre ε_0 vers le premier dixième de la longueur des rayons, et d'excéder $2\varepsilon_0$ sur un certain parcours, depuis leur premier quart jusque après leur milieu (vers $\varkappa = 0,4$), en se maintenant supérieur à sa valeur approximative, exprimée par la seconde formule (15), depuis $\varkappa = 0,88$ environ jusqu'à $\varkappa = 0,48$ environ. Au delà, c'est-à-dire sur presque tout le quart central de l'aire totale des sections, non seulement il serait au-

(¹) Il n'a pas d'ailleurs d'autres maxima et minima que les trois signalés ici : car sa dérivée, du troisième degré en \varkappa et par suite incapable de s'annuler plus de trois fois, prend les valeurs respectives, à signes alternés, $-0,196$, $0,010$, $-0,428$, $1,433$, pour $\varkappa = 0,10$, $\varkappa = 0,15$, $\varkappa = 0,50$, $\varkappa = 0,75$; donc ces valeurs de \varkappa séparent bien les trois racines pour lesquelles se produisent les maxima et minima de la fonction $\varkappa + \psi(\varkappa)$ trouvée.

dessous de ce que donne la seconde formule (15), mais même il décroîtrait légèrement jusque vers le centre, autour duquel il se maintiendrait, sur le dernier tiers des rayons, assez voisin de $1,9 \varepsilon_0$.

§ XV. — Dernières réflexions touchant l'agitation tourbillonnaire
et les lois du frottement intérieur.

» 54. Le rapide accroissement du coefficient ε de frottement intérieur à partir de la paroi, sur le premier quart ou même environ le premier tiers des rayons, c'est-à-dire à la traversée des couches fluides qui glissent le plus vite les unes contre les autres, se conçoit en admettant que les grands glissements relatifs, sur chacune d'elles, de la couche suivante animée d'une vitesse supérieure, donnent naissance, dans celle-ci, à une nouvelle agitation, distincte ou en sus de celle qui, produite soit à la paroi, soit dans les couches précédentes plus excentriques, lui est transmise en se concentrant vers l'axe. Et la majeure partie de l'agitation naîtrait justement contre la paroi, parce que les glissements analogues y sont énormes. Au contraire, la quasi-constance, malgré la concentration (vers l'axe) qui persiste, du coefficient ε sur les deux autres tiers des rayons, c'est-à-dire presque dans la moitié centrale de l'aire des sections, s'expliquerait par le fait que l'agitation, y étant transmise à la masse fluide animée des plus fortes vitesses par rapport à la paroi, s'y dissémine sur une grande longueur. Peut-être aussi son extinction y est-elle plus rapide, faute de glissements mutuels d'ensemble des couches traversées, pour l'entretenir.

» En reportant fictivement à la paroi, comme le fait la seconde formule approchée (15), l'excédent d'agitation produit en réalité dans la masse fluide périphérique, mais, par contre, en imaginant continuée jusque sur l'axe la concentration d'agitation avec renforcement, qui paraît terminée à l'approche de la région centrale, on tient approximativement compte du considérable accroissement de l'agitation et de ε dans la première région, sans avoir besoin de l'y faire ni aussi fort qu'il l'est, ni aussi exclusif (de la région centrale) quant à son siège. Bref, on *sépare* dans l'espace et, par suite, *dans les calculs ainsi simplifiés*, les deux phénomènes, en réalité mêlés, de la naissance et de la concentration de l'agitation, localisant le premier à la paroi pour le rendre aussi discontinu que possible, *afin qu'il laisse subsister plus complète la continuité partout ailleurs*, et étendant au

contraire le second à la section entière, *pour lui donner partout une expression uniforme* : double hypothèse simplificatrice qui conduit à des lois du phénomène intelligibles et, quoique idéales, très voisines des lois observées. On a vu, en effet, que le plus grand écart sur les vitesses des filets fluides, entre les résultats théoriques de première approximation et les résultats constatés, n'atteint pas 3 centièmes de la vitesse moyenne.

» 53. Les deux principales causes perturbatrices aux règles simples de variation de ε qu'expriment les formules (15), savoir, la naissance de l'agitation ailleurs qu'aux parois, et la cessation de sa concentration dans les couches les plus rapides, paraissent, comme on l'a vu, tenir l'une et l'autre, en définitive, à l'inégalité de vitesse des filets, mesurée approximativement par l'excès, sur l'unité, du rapport de la vitesse maxima u_m à la vitesse à la paroi u_0 . Or, cet excès est bien moindre dans une section rectangulaire large que dans une section circulaire ou demi-circulaire; car si, pour fixer les idées, nous supposons la paroi d'un degré moyen de rugosité donnant $b = 0,0004$ dans la section rectangulaire, nous aurons les deux valeurs respectives 0,58, 0,50, obtenues plus haut, pour le rapport de u_0 à u_m dans les deux formes de section : ce qui donne, pour le rapport inverse considéré ici, 1,72 et 2, c'est-à-dire deux valeurs dont la seconde excède l'unité presque une fois et demie autant que la première. Les perturbations doivent donc être bien moins sensibles dans la section rectangulaire large; et l'on s'explique que la deuxième approximation n'y ait pas été nécessaire, comme elle l'était dans le cas de la section circulaire ou demi-circulaire, pour faire à peu près disparaître les petits désaccords sur la différence des deux valeurs correspondantes de $\frac{1}{\sqrt{b}}$, et sur le coefficient $\frac{1}{2}k$ dans le rectangle, que la première laissait subsister entre la théorie et l'expérience (1).

(1) La plus grande partie de ce Mémoire a paru en juin et juillet 1896 dans les *Comptes rendus des séances de l'Académie des Sciences* (t. CXXII, p. 1289, 1369, 1445, 1517, et t. CXXIII, p. 7, 77, 141).



NOTE COMPLÉMENTAIRE.

Explication physique de la fluidité et raison d'être des frottements intérieurs dans les fluides (1).

« 1. *De l'isotropie simple et de l'isotropie symétrique.* — Quoique les fluides soient les plus simples des corps, surtout au point de vue des propriétés mécaniques ou des formules qui relient, dans toute particule matérielle, les pressions à l'état moyen local actuel (2), néanmoins, la définition de la *fluidité* suppose la connaissance d'une notion, d'ailleurs capitale dans toutes les branches de la Physique, qu'il convient d'exposer d'abord, celle de l'*isotropie*.

» On conçoit qu'une particule de matière puisse dans son état présent, supposé rendu fixe pour plus de commodité, être conformée intérieurement de manière à offrir le même *aspect* moléculaire général, le même agencement moyen de ses points matériels, à un observateur infiniment petit, placé vers son milieu pour examiner les détails de sa structure, et qui s'y orienterait successivement de tous les côtés. Quand cela a lieu, ou, en d'autres termes, quand l'observateur idéal dont il s'agit a sans cesse devant lui, vers quelque direction qu'il se tourne, la même figure générale formée par les groupements des atomes qui l'entourent, figure pouvant être prolongée ou complétée, tant à droite et à gauche qu'en dessus, au-

(1) On me saura peut-être gré de publier ici, à la fin d'une étude concernant, en définitive, le frottement intérieur des fluides, la première des leçons que je donne tous les trois ans sur ces corps dans mon Cours de la Sorbonne, leçon où je m'efforce de faire comprendre à mes auditeurs tout à la fois la possibilité ou même la réalisation fréquente de la fluidité parfaite à l'état d'équilibre, et son impossibilité, ou la nécessité des frottements intérieurs, à l'état de mouvement.

(2) Voir, au sujet de cet *état moyen local*, la sixième de mes *Leçons synthétiques de Mécanique générale servant d'Introduction au Cours de Mécanique physique de la Faculté des Sciences de Paris* (p. 72 à 77).

dessous et jusqu'en arrière de lui, sans cesser de lui apparaître toujours sensiblement identique, presque comme si elle le suivait dans sa rotation, on dit que la particule est *isotrope*. Les propriétés physiques liées à sa configuration interne s'exprimeront évidemment de même, dans tous les systèmes de coordonnées x , y , z fournis par trois axes rectangulaires participant au mouvement de l'observateur, c'est-à-dire qui se déduisent d'un premier système d'axes au moyen d'une rotation quelconque, ou qui présentent la même disposition *mutuelle*, ceux des x et des y positifs étant, par exemple, devant l'observateur, respectivement à sa gauche et à sa droite, quand l'axe des z va de ses pieds vers sa tête.

» Cette *isotropie*, offerte naturellement par les solides *amorphes* ou à cristallisation confuse soustraits à toute action extérieure, par les dissolutions aqueuses, etc., implique, d'une certaine manière, la *parité de constitution en tous sens*, vu que chaque côté ou direction de l'espace peut venir, à son tour, occuper le centre du Tableau, toujours le même, perçu par l'observateur idéal. Mais elle n'implique pas, nécessairement, la *symétrie* à droite et à gauche de celui-ci : car rien n'empêche les groupes atomiques d'affecter, par exemple, la forme de fragments d'hélices ou de vis tous égaux, bien qu'ayant leurs axes orientés indifféremment dans tous les sens, ou encore celle de tétraèdres non isocèles égaux, épars çà et là, etc. ; et l'on sait que de pareils groupes se trouvent, par le fait même de leur *égalité superposable*, incapables de former des figures *symétriques* à droite et à gauche de l'observateur. Autrement dit, les propriétés physiques d'une particule isotrope sont bien exprimées d'une même manière, dans tous les systèmes d'axes rectangles des x , y , z présentant une certaine disposition mutuelle, et aussi d'une même manière dans tous ceux qui offrent la disposition inverse ; mais ces deux manières peuvent, parfois, rester distinctes, quand il n'y a pas, dans la texture de la molécule, quelque plan de symétrie qui permette, *a priori*, d'attribuer à un axe coordonné en émanant normalement d'un côté, le même rôle qu'à son prolongement vers le côté opposé, et de passer ainsi des premiers systèmes aux seconds. I'on dit alors que l'*isotropie* est *dissymétrique*.

» Il faudra donc, pour qu'il y ait *isotropie symétrique*, ou absolue *parité* (au moins apparente) *de la constitution dans tous les sens*, c'est-à-dire par rapport à *tous* les systèmes d'axes rectangles se croisant dans la particule, qu'on puisse renverser la direction d'un seul des axes, le remplacer par son symétrique relativement au plan des deux autres axes, sans modifier l'expression des propriétés physiques dont on veut s'occuper. Du reste,

l'isotropie entraînera la symétrie, si les réductions en résultant dans les formules rendent celles-ci inaltérables par le simple retournement d'un des axes. Or c'est ce qui arrive le plus souvent. Il n'y a guère, en Mécanique et en Physique, que le phénomène de la polarisation rotatoire des dissolutions, où apparaisse la différence de l'isotropie dissymétrique d'avec l'isotropie symétrique.

» Dans la suite de ces Leçons, relatives soit aux fluides, soit, plus loin, aux solides élastiques, nos raisonnements, quand il sera question d'isotropie, ne supposeront que l'isotropie dissymétrique ou simple ; mais les formules auxquelles nous arriverons se trouveront, d'elles-mêmes, vérifier les conditions de l'isotropie symétrique.

» Un corps formé de particules toutes isotropes sera dit *isotrope* lui-même. Il pourra néanmoins être *hétérogène*, à cause de variations continues soit de nature, soit de densité, soit même seulement de structure interne, qu'on y observera au passage d'une particule à ses voisines.

» **2. Des fluides ; leur propriété caractéristique, consistant dans la reconstitution incessante de leur isotropie.** — Cela posé, les fluides sont, par définition (pour le géomètre), des corps isotropes ayant, comme propriété caractéristique, de *recouvrer* spontanément leur isotropie après toutes les déformations possibles, et même de la garder à fort peu près durant ces déformations, pourvu qu'elles s'effectuent avec une lenteur suffisante. Il se produit, dans leurs moindres particules, pendant les mouvements moyens locaux ou observables que nous y constatons, d'imperceptibles mais incessantes modifications des groupements moléculaires, tendant à y égaliser les intervalles dans les diverses directions et, par suite, à y maintenir une constitution pareille en tous sens. Quand, par exemple, un de leurs éléments de volume s'allonge dans certains sens et se contracte dans d'autres, une légère évolution de la plupart de ses molécules, autour de leurs voisines, les aligne en plus grand nombre suivant les premières directions et les écarte des secondes ; en sorte que l'observateur idéal dont il a été parlé ci-dessus, placé vers le milieu de l'élément de volume et capable d'apprécier leur disposition, pût la juger pareille tout autour de lui (au moins dans l'ensemble ou en moyenne), de quelque manière qu'il s'orientât.

» Cet effet de régularisation a lieu très vite dans les fluides sans viscosité appréciable, ou proprement dits, comme les gaz, l'eau, l'alcool, etc. ; et l'on peut alors presque toujours, à une assez grande approximation, y sup-

poser atteint à tout instant, même pendant des mouvements rapides, l'état de la matière que nous avons appelé *élastique* ⁽¹⁾, où la configuration interne propre de chaque groupe moléculaire ne varie, à une température donnée et pour une matière de constitution donnée, qu'avec les situations relatives occupées par les centres de ce groupe et des groupes environnants, c'est-à-dire avec l'état statique moyen local. Seulement, ici, les changements de configuration interne des groupes sont liés aux déformations d'ensemble ou visibles, de la manière qu'il faut pour maintenir l'isotropie de la particule aux dépens de la forme et même de la distinction des groupes, au lieu de l'être, comme dans un solide déformé entre ses limites d'élasticité, de manière à conserver le mode primitif d'assemblage des molécules en groupes distincts ⁽²⁾.

» Au contraire, dans les fluides un peu ou fortement visqueux (l'huile, les liquides pâteux, le goudron, etc.), l'évolution interne des groupes se fait avec lenteur, et il faut un temps plus ou moins appréciable pour que l'état élastique se reconstitue.

» Mais, quel que soit le degré de viscosité, cet état élastique, une fois produit, est, dans tous les fluides, éminemment simple, puisque, se trouvant isotrope, il ne varie, à température constante, qu'avec la place ou l'étendue totale laissée à chaque petit volume matériel pour y répartir uniformément ses molécules, c'est-à-dire, en d'autres termes, qu'avec la densité actuelle ρ , et puisqu'il n'est astreint par suite à la conservation d'aucun mode spécial de la contexture, en ce qui concerne la place de chaque molécule considérée individuellement ou suivie dans son identité aux divers endroits qu'il lui arrive d'occuper.

» La persistance ou plutôt le rétablissement incessant de l'isotropie sera donc la propriété caractéristique et comme la définition même du fluide.

⁽¹⁾ Voir la VII^e de mes *Leçons synthétiques de Mécanique générale*, etc., p. 83 et 84.

⁽²⁾ Aussi les solides que l'on appelle *isotropes* le sont-ils seulement dans leur état choisi comme primitif, ou lorsque, à partir de cet état, ils changent de volume *sans changer de forme*, grâce à une égale contraction ou dilatation en tous sens. Les plus petites déformations suffisent pour les rendre, comme on dit, *actuellement hétérotropes* ou *anisotropes*, quoique fort peu ; et il importe d'observer que la qualification de corps isotrope, quand on la leur applique, se rapporte uniquement à leur état *naturel* ou *primitif* : c'est une restriction convenue, bien qu'implicite, que l'on apporte, en traitant de ces corps, au sens du mot *isotropie*.

» 3. *Cette propriété est due à une intensité suffisante de l'agitation calorifique.* — Mais il resterait à expliquer l'existence, chez tant de corps, d'une aussi merveilleuse propriété. Tout ce que l'état actuel de nos connaissances nous permet d'en savoir, c'est que la régularisation interne, le rétablissement incessant de l'isotropie, sont rendus possibles par l'amplitude des vibrations calorifiques, assez étendues dans tous les fluides pour dégager les molécules les unes des autres, et qui permettent à la matière d'y prendre, dans chaque cas, la disposition la plus stable, laquelle est naturellement la plus simple, c'est-à-dire la plus égale en tous sens, la plus homogène. Le mouvement *brownien*, agitation lente mais perpétuelle de l'eau et de l'air les plus calmes, rendue perceptible au microscope par l'entraînement des poussières éparses à leur intérieur, n'est peut-être que la partie visible de cette agitation, celle des particules qui, exceptionnellement, progressent dans une même direction sur une étendue et durant un temps appréciables.

» Le *tassement* d'une masse de sable, contenue dans un vase, au moyen de secousses multipliées imprimées au vase, phénomène où nous voyons les grains de sable affecter de même successivement un grand nombre de modes de groupement qui leur sont offerts et acquérir finalement le plus homogène possible pour le conserver désormais, peut nous faire comprendre comment l'agitation calorifique produit sans cesse dans les fluides un effet analogue, mais encore plus complet et plus rapide.

» 4. *Propriétés dérivées : premièrement, normalité et constance de la pression élastique; sa formule générale.* — Si l'on conçoit tracé, dans une particule fluide à l'état élastique, un élément plan quelconque, et que l'observateur idéal juge de l'isotropie ait les pieds sur cet élément plan, en son centre de gravité, la tête suivant sa normale, la configuration moléculaire qu'il voit au-dessus et au-dessous de l'élément plan lui offre sans cesse le même aspect, de quelque angle qu'il tourne vers sa droite ou vers sa gauche. Donc la pression exercée sur cet élément plan, fonction de la configuration observée, occupe aussi, par rapport à lui, une position invariable, et ne peut qu'être dirigée suivant la normale. D'ailleurs, la configuration observée restant encore la même quand l'élément plan change ensuite de direction, la pression a, par unité d'aire, la même valeur sur tous les éléments plans menés au même endroit. Ainsi, l'isotropie entraîne la normalité des pressions et leur égalité en tous sens, circonstances que nous savons d'autre part être solidaires.

» Les forces élastiques se réduiront donc, en chaque point d'un fluide, à ce que nous avons appelé la *pression moyenne* p (égale à $-\frac{N_x + N_y + N_z}{3}$), qui est une pression normale, de même valeur sur tous les éléments plans se croisant en sens divers. De plus, à une température τ donnée, cette force p dépendra uniquement de la densité ρ , comme l'état élastique lui-même; en sorte qu'elle sera une certaine fonction, bien déterminée, de deux variables seulement, la densité ρ et la température τ . Cette fonction croîtra avec ρ , à cause des énormes répulsions exercées entre les molécules les plus voisines, et qui grandissent très vite pour peu qu'augmente le rapprochement mutuel de celles-ci (¹). Elle croîtra aussi généralement avec la température τ ; car il se produira sans cesse des rapprochements et, par suite, des augmentations de répulsion, entre un grand nombre de molécules voisines, si les vibrations calorifiques s'amplifient, sans même que les situations moyennes changent, c'est-à-dire sans que la densité varie; et l'on conçoit que ces accroissements de répulsion excèdent, en général, les accroissements d'attraction provoqués par les écartements non moins nombreux survenus entre molécules.

» 5. *Deuxièmement, quasi-incompressibilité des liquides.* — Considérons, en particulier, à température constante, le cas des liquides, soit fixes, soit peu volatils, pour lesquels il existe un état où, la densité ρ étant notable, la pression p comprend une somme d'attractions (exercées aux distances intermoléculaires les moins petites) égale à celle des répulsions et, par conséquent, s'annule. Alors quand, à partir de cet état, la densité ρ croît, la pression due aux actions intermoléculaires exercées aux distances r où il y avait déjà de telles actions avant cet accroissement de ρ , varie, dans tous ses termes correspondant aux diverses valeurs de r , proportionnellement à une même fonction de la densité ρ (à raison surtout du nombre des actions élémentaires exercées à travers chaque élément plan, nombre qui grandit comme le carré de la densité) et elle reste nulle. Mais il s'y ajoute les fortes répulsions s'exerçant entre les molécules venues à des distances moindres que les précédentes distances minima de l'état où p s'annulait, et de là résulte sans doute l'énergique pression que l'on observe alors, à laquelle est due la *quasi-incompressibilité* des liquides.

(¹) *Leçons synthétiques de Mécanique générale*, p. 43 à 50 et p. 106.

» 6. *Troisièmement, phénomène de l'écoulement; condition de non-rupture des fluides sans viscosité appréciable.* — Les changements arbitraires de forme d'un fluide, *produits avec une lenteur suffisante*, qui n'altéreront pas la densité, ne feront donc naître dans le fluide aucune résistance appréciable, susceptible de s'opposer à leur continuation *ou de les maintenir entre certaines limites*. Aussi ces déformations pourront-elles, sans que leur cause devienne sensible, atteindre des valeurs quelconques, et, en particulier, le fluide se moulera parfaitement sur tout solide qui le touchera si légèrement que ce soit. Ce phénomène de déformation illimitée s'appelle *écoulement*, et la propriété qu'ont les corps dont il s'agit de le présenter, c'est-à-dire de *couler*, sous des efforts tellement faibles qu'ils échappent à nos mesures, est précisément celle qu'on appelle *fluidité* et qui leur a fait donner le nom de *fluides*. Elle est, en effet, plus apparente que leur *isotropie persistante* ou *continue* dont, au fond, elle dérive.

» La viscosité consiste essentiellement en ce que la pression p puisse recevoir des valeurs négatives ou le corps exercer des *tractions*. Donc, dans les fluides non visqueux, comme l'eau, l'air, etc., la pression ne descendra jamais au-dessous de zéro d'une manière appréciable, et une condition nécessaire de *non-rupture*, ou de conservation de la continuité apparente de la matière, y sera $p < 0$. Cette inégalité tiendra lieu, pour les fluides dont il s'agit, de celle qui, dans la théorie de la résistance des solides, astreint les dilatations linéaires à ne dépasser nulle part une certaine *limite* positive d'*élasticité*.

» 7. *Quatrièmement, énergie interne d'un fluide à l'état élastique.* — Toujours à l'état élastique, l'énergie interne d'une particule fluide par unité de masse ne pourra également dépendre, à une température donnée τ , que de l'espace total occupé par sa matière et d'après l'étendue duquel se rangent ses molécules : ce sera donc, comme la pression p , une certaine fonction des deux seules variables ρ , τ ,

(Je supprime le reste de ce numéro et le numéro suivant, à peu près étrangers au sujet de la présente publication.)

» 9. *Des fluides à l'état non élastique ou éprouvant des déformations rapides; idée et nécessité physique de leurs frottements intérieurs.* — Il est clair que les lois simples d'état élastique, dont je viens de parler, ne s'observeront généralement plus dans les fluides en mouvement doués de

viscosité. Même dans ceux qui le seront le moins ou qui ne le seront pas d'une manière appréciable, comme l'eau et les gaz, les groupes moléculaires n'auront pas le temps, si les déformations d'ensemble de la particule considérée sont rapides, d'atteindre tout à fait, à chaque instant, leur disposition interne appropriée à la disposition actuelle des centres de ces groupes, et qui constituerait leur forme permanente si cette disposition persistait. Seulement, les écarts qu'il y aura entre la configuration moléculaire effective de la particule et sa configuration isotrope ou élastique, seront assez faibles pour ne modifier d'ordinaire les pressions que de petites fractions de leurs valeurs. Vu d'ailleurs l'extrême rapidité avec laquelle ils s'évanouiraient si les déformations d'ensemble de la particule venaient à s'arrêter, ils ne dépendront, à fort peu près, que du *mouvement actuel*, caractérisé par les *vitesse*s, non des mouvements antérieurs, définis jusqu'à un certain point par les dérivées de divers ordres des vitesses par rapport au temps, et dont les effets sur l'état statique interne des groupes moléculaires se seront déjà effacés.

» Donc, étant donnée en outre l'isotropie du fluide dans son état élastique, considéré comme état *primitif* ou état *type* relativement à son état vrai, les parties non élastiques des pressions, celles qu'ajoutent à la pression élastique ou *primitive*, uniforme et normale, les écarts de configuration interne dus au mouvement, se trouveront à fort peu près pareilles dans deux particules fluides de même nature, prises tant à une même densité qu'à une même température, et subissant actuellement, durant un temps très court, le même ensemble de déformations rapportées à l'unité de temps, quelle qu'en soit l'orientation.

» Les composantes tangentiels de ces parties non élastiques des pressions sont, à proprement parler, les forces auxquelles on a donné le nom de *frottements intérieurs* du fluide.

» Il nous sera facile, plus loin, du moins dans le cas de déformations bien continues, de les évaluer, ainsi que les parties analogues des composantes normales des pressions. Mais il importe, dès à présent, d'observer que *l'existence* de *frottements intérieurs*, de *pressions obliques* et *inéga*les en divers sens, dans les fluides qui se déforment avec une vitesse *suffisante*, ne constitue pas une propriété de ces corps purement *accidentelle*, ou susceptible de disparaître en laissant subsister dans l'état de mouvement *la fluidité parfaite* (c'est-à-dire la normalité et l'égalité en tous sens des pressions) dont ils jouissent dans l'état de repos. Car on voit que cette *imperfection de la fluidité* d'un fluide qui se déforme est *essentielle*, comme inséparable

de la cause même qui produit la fluidité, savoir, du rétablissement incessant, mais *qui ne saurait être tout à fait instantané*, de l'isotropie sans cesse détruite par les déformations.

» Il est clair que, de même, l'énergie interne, également fonction (comme les pressions) de la température et de l'état *statique* vrai des groupes moléculaires, deviendra, elle aussi, fonction des vitesses de déformation de la particule, auxquelles se trouvent liés les écarts de l'état interne réel d'avec l'état élastique. »



ADDITION A LA NOTE DE LA PAGE 28.

» J'ai démontré, à la page 28, l'impossibilité, pour une fonction ayant la forme simple $\varphi\left(\frac{y}{b}, \frac{z}{c}\right)$, d'exprimer dans le cas de mouvements bien continus le mode de distribution des vitesses, c'est-à-dire le quotient $\frac{u_m - u}{U}$, à l'intérieur de sections *non elliptiques* dont la figure changerait avec le rapport $\frac{c^2}{b^2}$. Mais j'ai supposé que ce rapport dût pouvoir varier de zéro à l'infini. Or la démonstration subsiste, et établit la même impossibilité, dès qu'on demande seulement que la formule $\varphi(\eta, \zeta)$ convienne pour *deux* formes distinctes de la section, ou pour *deux* valeurs du rapport $\frac{c^2}{b^2}$.

» En effet, les relations aux dérivées partielles troisièmes de φ , que donne la différentiation de l'équation indéfinie $\Delta_2 \varphi = \text{const.}$, peuvent s'écrire

$$\frac{c^2}{b^2} \frac{d^3 \varphi}{d\eta^3} + \frac{d^3 \varphi}{d\eta d\zeta^2} = 0, \quad \frac{c^2}{b^2} \frac{d^3 \varphi}{d\eta^2 d\zeta} + \frac{d^3 \varphi}{d\zeta^3} = 0.$$

Admettons que chacune d'elles doive être vérifiée pour deux valeurs distinctes de $\frac{c^2}{b^2}$, et soient, par exemple, λ, μ celles-ci pour la première équation. Nous aurons

$$\lambda \frac{d^3 \varphi}{d\eta^3} + \frac{d^3 \varphi}{d\eta d\zeta^2} = 0, \quad \mu \frac{d^3 \varphi}{d\eta^3} + \frac{d^3 \varphi}{d\eta d\zeta^2} = 0; \quad \text{d'où} \quad (\lambda - \mu) \frac{d^3 \varphi}{d\eta^3} = 0.$$

Il vient, dès lors,

$$\frac{d^3 \varphi}{d\eta^3} = 0, \quad \frac{d^3 \varphi}{d\eta d\zeta^2} = 0; \quad \text{et, de même,} \quad \frac{d^3 \varphi}{d\eta^2 d\zeta} = 0, \quad \frac{d^3 \varphi}{d\zeta^3} = 0.$$

Les dérivées partielles troisièmes de φ sont donc tenues de s'annuler identiquement, tout comme si les paramètres b, c étaient, tous les deux, arbitraires. »

ADDITION A LA NOTE DES PAGES 37 A 39.

Si l'on n'avait à considérer que des écoulements bien continus, il y aurait une variable meilleure encore que le rayon moyen, pour exprimer tout à la fois l'influence, sur la vitesse moyenne U , de la grandeur et de la forme de la section; ce serait le quotient de la section σ du tube par le *rayon de gyration* de celle-ci autour d'un axe normal à son plan et issu de son centre de gravité, c'est-à-dire par la longueur J que définit la formule $\sigma J^2 = \int_{\sigma} r^2 d\sigma = \int_{\sigma} (y^2 + z^2) d\sigma$.

Des quadratures assez faciles donnent pour ce rayon de gyration J , dans les quatre cas du triangle équilatéral, du carré, du cercle et du rectangle infiniment large, des valeurs égales au contour χ divisé respectivement par les quatre nombres

$$6\sqrt{3} = 10,392, \quad 4\sqrt{6} = 9,798, \quad 2\pi\sqrt{2} = 8,886, \quad 4\sqrt{3} = 6,928.$$

En introduisant, d'après ces valeurs, J au lieu de χ dans la formule de U , qui est $\frac{1}{\gamma} \frac{\rho g \sigma^2}{\varepsilon \chi^2} I$, il vient :

$$U = \frac{1}{\gamma'} \frac{\rho g}{\varepsilon} \left(\frac{\sigma}{J} \right)^2 I,$$

avec les quatre valeurs respectives suivantes du nouveau paramètre γ' :

$$\begin{aligned} \gamma' &= 36.5 = 180, & \gamma' &= (1,778 \dots) (96) = 170,69, \\ \gamma' &= 16\pi^2 = 157,91, & \gamma' &= 36.4 = 144. \end{aligned}$$

On voit que l'inverse de γ' , ou le coefficient auquel la nouvelle formule fait la vitesse U proportionnelle, grandit seulement dans le rapport de 4 à 5, quand la section devient rectangulaire large, de triangulaire équilatérale, en passant par les formes carrée et circulaire. Et l'on trouve que ce coefficient serait même absolument constant dans les sections elliptiques, qui, toutes, donnent $\gamma' = 16\pi^2$ comme le cercle. Il est donc bien moins variable que l'inverse de γ , et l'on pourrait, avec quelque approximation, le prendre, pour toutes les formes usuelles de la section, égal à la moyenne arithmétique de ses deux valeurs extrêmes obtenues $\frac{1}{36.5}$, $\frac{1}{36.4}$, moyenne qui est $\frac{1}{160}$, ou qui revient à poser $\gamma' = 160$. M. de Saint-Venant avait déjà indiqué, dans les *Comptes rendus de l'Académie des Sciences* (t. LXXXVIII, p. 142; 27 janvier 1879), une formule approximative analogue pour le moment de torsion d'un prisme élastique isotrope. Or, la détermination d'un tel moment de torsion constitue un problème analytique revenant justement à celui de l'écoulement uniforme bien

continu dans un tube de même section que le prisme dont il s'agit, comme je l'ai établi aux pages 70 à 76 de mon premier Mémoire *Sur l'équilibre et le mouvement des tiges élastiques*, inséré en 1871 dans le *Journal de Mathématiques pures et appliquées*, de LIOUVILLE (2^e série, t. XVI).

Malheureusement, la nouvelle variable $\frac{\sigma}{j}$ perd en majeure partie ses avantages quand l'écoulement devient tourbillonnant. Alors, en effet, le rapport $b = \frac{\sigma}{\chi} \frac{1}{U^2}$, sensiblement constant pour chaque forme de section, vaut, par exemple (n^o 51, p. 47), 0,00034 dans le cercle, quand il égale environ 0,0004 dans le rectangle large et un peu plus que 0,0004 dans le carré (*). Or si, éliminant χ de ce rapport, on considère, à la place, le nouveau rapport $\frac{\sigma}{j} \frac{1}{U^2}$, sa valeur, $b \frac{\chi}{j}$, devient supérieure à (0,0004)(4√6) = 0,00392 dans le carré, égale à (0,00034)(2π√2) = 0,00302 dans le cercle et seulement à (0,0004)(4√3) = 0,00277 dans le rectangle large. Elle change sans doute très peu, quand on passe du rectangle large au cercle; mais, en revanche, elle croît beaucoup, environ de moitié, quand on passe du rectangle large au carré, et elle ne varierait peut-être pas moins si l'on passait du même rectangle large aux formes trapézoïdale étroite et triangulaire, assez usuelles, qui laissent au contraire le coefficient b sensiblement invariable.

Donc, le rayon moyen $\frac{\sigma}{\chi}$ évalue mieux, en Hydraulique, l'influence combinée de la grandeur et de la forme de la section sur la vitesse moyenne U , que ne le fait le rapport, d'ailleurs plus compliqué, $\frac{\sigma}{j}$.

(*) D'après la série 18, paraissant assez régulière, des anciennes expériences de M. Bazin (*Recherches hydrauliques*, p. 93, 97, 409), où, dans un canal rectangulaire en planches, de 1^m,2 de largeur, la profondeur de l'eau a varié de zéro aux $\frac{1}{4}$ environ de la demi-largeur, et le rayon moyen de zéro à 0^m,2557, b croissait, du moins pour cette nature de parois et pour un rayon moyen comme $\frac{1}{4}$ de mètre, d'environ 5 ou 6 pour 100 de sa valeur primitive, dans un tuyau prismatique dont la section, d'abord rectangulaire très aplatie, finirait par acquérir une hauteur égale aux $\frac{1}{4}$ de sa base et approcherait ainsi de la forme carrée. Pour un rayon moyen moitié moindre, l'augmentation irait à 7 pour 100 environ, d'après la série 20, paraissant assez régulière aussi, où la profondeur a égalé et même dépassé la demi-largeur, 0^m,24.

TABLE DES MATIÈRES.

	Pages.
§ I. Objet de ce Mémoire.....	1
§ II. Des vitesses, accélérations et déformations moyennes locales.....	2
§ III. Pressions moyennes locales.....	4
§ IV. Formules des pressions moyennes locales et équations indéfinies du mouvement.	7
§ V. Expression du frottement extérieur et conditions relatives aux surfaces limites.	13
§ VI. Formules du coefficient ϵ des frottements intérieurs dans un régime graduellement varié.....	16
§ VII. Équations d'un tel régime indispensables pour traiter le cas particulier du régime uniforme.....	22
§ VIII. Lois générales du régime uniforme dans des lits semblables à grande section..	26
Ces lois ne s'étendent qu'exceptionnellement au cas de lits dissemblables (Note).	28
§ IX. Du régime uniforme, quand la largeur et la profondeur sont insuffisantes pour que l'agitation masque entièrement l'effet des frottements réguliers.....	30
Raison probable pour laquelle le coefficient b de la formule du régime uniforme dépend alors beaucoup plus du rayon moyen que de la vitesse moyenne, à moins que le rayon moyen ne devienne extrêmement petit (Note).....	31
§ X. Retour au cas des grandes sections : lois spéciales aux sections rectangulaires larges et circulaires ou demi-circulaires.....	32
§ XI. Confrontations expérimentales et réflexions diverses.....	34
Grande variabilité relative du coefficient b avec la forme de la section dans les écoulements bien continus, et exemples divers de sections où ce coefficient y est plus petit que dans le cercle (Note).....	37
§ XII. Lois de deuxième approximation du régime uniforme dans un tuyau circulaire, telles qu'elles résultent des récentes observations de M. Bazin.....	40
§ XIII. Conséquences générales qui s'en déduisent, pour le régime uniforme, tant dans ces sections que dans les sections rectangulaires larges.....	46
§ XIV. Expression la plus approchée possible du coefficient ϵ de frottement dans les tuyaux circulaires.....	47
§ XV. Dernières réflexions touchant l'agitation tourbillonnaire et les lois du frottement intérieur.....	49

NOTE COMPLÉMENTAIRE. — *Explication physique de la fluidité et raison d'être des frottements intérieurs dans les fluides.*

	Pages.
1. De l'isotropie simple et de l'isotropie symétrique.....	51
2. Des fluides : leur propriété caractéristique, consistant dans la reconstitution incessante de leur isotropie.....	53
3. Cette propriété est due à une intensité suffisante de l'agitation calorifique.....	55
4. Propriétés dérivées : premièrement, normalité et constance de la pression élastique; sa formule générale	55
5. Deuxièmement, quasi-incompressibilité des liquides.....	56
6. Troisièmement, phénomène de l'écoulement; condition de non-rupture des fluides sans viscosité appréciable.....	57
7 et 8. Quatrièmement, énergie interne d'un fluide à l'état élastique.....	57
9. Des fluides à l'état non élastique ou éprouvant des déformations rapides; idée et nécessité physique de leurs frottements intérieurs.....	57
Addition à la Note de la page 28.....	60
Addition à la Note des pages 37 à 39.....	61

ERRATA.

A la page 21, ligne 16, après le point, *intercaler la phrase suivante* : « Il semble, au reste, difficile, en l'état actuel de nos connaissances, et sauf dans les sections rectangulaire large et circulaire ou demi-circulaire, de définir cette *ampleur* aux divers points du contour mouillé χ , vu l'incertitude portant sur les limites de l'aire qui doit constituer son numérateur $d\sigma$ ».

A la page 38, ligne 4 en remontant, *lire ainsi* : « jusqu'à sortir de l'intervalle compris entre ses deux valeurs (3 et 2 proportionnellement) relatives au rectangle etc. ».

A la page 39, ligne 14 en remontant, *au lieu de* « plus élevé », *lire* « plus petit », et ligne 15, en remontant, *au lieu de* « moindres valeurs », *lire* « moins faibles valeurs ».

A la page 57, ligne 20, *au lieu de* « $p < 0$ », *lire* « $p > 0$ ».

THÉORIE
DE
L'ÉCOULEMENT TOURBILLONNANT ET TUMULTUEUX DES LIQUIDES
DANS LES LITS RECTILIGNES A GRANDE SECTION.

ÉTUDE DES RÉGIMES GRADUELLEMENT VARIÉS.

PARIS. — IMPRIMERIE GAUTHIER-VILLARS ET FILS,
Quai des Augustins, 55.

THÉORIE
DE
L'ÉCOULEMENT TOURBILLONNANT ET TUMULTUEUX DES LIQUIDES
DANS LES LITS RECTILIGNES A GRANDE SECTION.

Second Mémoire : ÉTUDE DES RÉGIMES GRADUELLEMENT VARIÉS.

PAR M. J. BOUSSINESQ,
MEMBRE DE L'INSTITUT.



PARIS,
GAUTHIER-VILLARS ET FILS, IMPRIMEURS-LIBRAIRES
DES COMPTES RENDUS DES SÉANCES DE L'ACADÉMIE DES SCIENCES,
Quai des Grands-Augustins, 55.

1897

THÉORIE

DE

L'ÉCOULEMENT TOURBILLONNANT ET TUMULTUEUX DES LIQUIDES

DANS LES LITS RECTILIGNES A GRANDE SECTION.

ÉTUDE DES RÉGIMES GRADUELLEMENT VARIÉS (1).

§ I. — Objet de ce deuxième Mémoire.

« 1. La publication, par M. Bazin, de ses *Expériences sur la distribution des vitesses dans les tuyaux* (2), fournit en ce moment aux hydrauliciens les premières données précises, acquises à la Science, touchant l'établissement du régime uniforme à l'entrée et dans la première partie amont des lits cylindriques allongés où ce régime existe. En effet, dans ces expériences, faites sur un tuyau en ciment lissé de 80^{mm} de diamètre et 80^m de longueur, le mesurage des vitesses des filets fluides, à travers les trois sections situées au quart, au milieu et aux trois quarts de la longueur, a permis de reconnaître que ces vitesses u étaient pareilles aux points homologues sur les

(1) Ce Mémoire fait suite à celui que j'ai publié l'année dernière sous le titre : *Théorie de l'écoulement tourbillonnant et tumultueux des liquides dans les lits rectilignes à grande section*, et qui était presque entièrement consacré au régime uniforme.

(2) *Mémoires présentés par divers savants à l'Académie des Sciences de l'Institut de France*, t. XXXII, n° 6; voir la page 14 du Mémoire.

deux dernières sections, entre lesquelles régnait par conséquent l'uniformité du régime, mais qu'elles étaient notablement moins inégales, du centre au contour, sur la première. Dans celle-ci, leur rapport à la vitesse moyenne U , aux distances r de l'axe exprimées par les fractions suivantes du rayon R ,

$$\frac{r}{R} = 0, \quad \frac{1}{8}, \quad \frac{2}{8}, \quad \frac{3}{8}, \quad \frac{4}{8}, \quad \frac{5}{8}, \quad \frac{6}{8}, \quad \frac{7}{8}, \quad \frac{15}{16}, \quad 1, \dots$$

avait respectivement les valeurs

$$\frac{u}{U} = 1,1205, \quad 1,1190, \quad 1,1065, \quad 1,0970, \quad 1,0825, \quad 1,0570, \quad 1,0120, \quad 0,9295, \quad 0,8600, \quad 0,7500,$$

tandis que, plus en aval, dans la seconde moitié du tuyau, ce rapport était (en moyenne, avec des écarts de sens divers, pouvant aller, entre les deux sections considérées de cette moitié, jusqu'à 0,0125) :

$$\frac{u}{U} = 1,1675, \quad 1,1605, \quad 1,1475, \quad 1,1258, \quad 1,0923, \quad 1,0473, \quad 1,0008, \quad 0,9220, \quad 0,8465, \quad 0,7415.$$

» L'uniformité emploie donc à s'établir une assez grande longueur, supérieure, comme on voit, à cinquante fois le rayon, dans le cas d'un tuyau circulaire à parois polies, puisque les vitesses n'y étaient pas réglées après un parcours de vingt-cinq diamètres; et il y a lieu d'étudier le régime graduellement varié qui règne, sur cette longueur, entre la première section amont où les filets fluides, ayant terminé leur rapide épanouissement consécutif à la contraction de l'entrée, sont désormais presque parallèles, sans courbure sensible, mais encore beaucoup trop rapides près de la paroi, beaucoup trop lents sur l'axe pour se conserver tels, et la section, relativement très distante, où même le filet le plus central a pris enfin toute sa vitesse, après s'être accéléré jusque-là à mesure que se ralentissait le fluide extérieur plus retenu par la paroi.

» Tel est le genre de régime graduellement varié, non considéré jusqu'ici dans les grandes sections ou dans les mouvements tourbillonnants, qui fera le principal objet de la présente étude. Toutefois, je rattacherai cette étude à la théorie générale, que je reprendrai d'abord, des autres modes d'écoulement graduellement variés, permanents ou non permanents, bien plus fréquents dans les cours d'eau découverts : savoir, de ceux où il se produit soit d'un point à l'autre de la longueur, soit sur place, des changements de section fluide et de vitesse moyenne, assez bien amenés pour laisser subsister partout, avec quelque approximation, la distribution des

vitesse caractéristique du régime uniforme, altérée seulement dans une mesure comparable à ces changements eux-mêmes. Leur théorie, très facilitée par l'emploi immédiat, qu'elle comporte, de la méthode des approximations successives à partir des formules du régime uniforme, a été indiquée, il est vrai, dès 1871 ⁽¹⁾ et publiée *in extenso* dans un Mémoire de l'année suivante 1872 ⁽²⁾; mais je lui ai trouvé depuis des simplifications et des compléments qui permettent d'en abrégier beaucoup et d'en mieux synthétiser l'exposition.

§ II. — Équations fondamentales de l'écoulement graduellement varié.

» 2. J'ai déjà donné la définition et les équations fondamentales des régimes graduellement variés, dans mon étude de l'année dernière sur l'écoulement tourbillonnant et tumultueux ⁽³⁾. Les composantes transversales v , w de la vitesse moyenne locale V y sont assez petites, ainsi que les dérivées, par rapport à l'abscisse x ou au temps t , soit de la composante longitudinale u , soit de la section normale fluide σ , soit de la vitesse moyenne de débit U à travers cette section, pour que les produits de toutes ces quantités, entre elles ou par le petit coefficient ϵ du frottement intérieur, soient négligeables dans les équations du mouvement. De plus, les dérivées successives en x ou t des mêmes petites quantités sont d'ordres de grandeur de moins en moins sensibles, en sorte que l'on doit n'en tenir compte qu'à des degrés d'approximation de plus en plus élevés; et même la dérivée de ϵ en x , comparable au produit de ϵ par certaines des petites dérivées précédentes, peut être supposée nulle.

» 5. Cela posé, les deux équations indéfinies du mouvement, où figurent les deux très petites accélérations latérales v' , w' , se trouveront

⁽¹⁾ *Comptes rendus*, t. LXXIII, p. 34 et 101; 3 et 10 juillet 1871.

⁽²⁾ *Essai sur la théorie des eaux courantes*, aux t. XXIII et XXIV du *Recueil des savants étrangers* ou des *Mémoires présentés* etc, §§ VI, IX, X, XI, XII, XXVI, XXXVI. Voir surtout le § XL, rédigé en 1873, et, au Tome XXIV, une *Addition*, p. 59.

⁽³⁾ *Comptes rendus*, 22 et 29 juin 1896; t. CXXII, p. 1449 et 1517, ou n° 20, p. 17, du précédent Mémoire consacré surtout au régime uniforme et intitulé : *Théorie de l'écoulement tourbillonnant et tumultueux des liquides dans les lits rectilignes à grande section*.

débarrassées, comme on a vu par mon étude de l'année dernière (1), des termes en ϵ ; et elles exprimeront que la pression moyenne p varie, à l'intérieur de chaque section σ normale à l'axe des x , comme dans un fluide sans frottements, sa différentielle suivant un petit chemin $\sqrt{dy^2 + dz^2}$ y égalant sa valeur statique moins le produit $\rho(v' dy + w' dz)$.

» Celui-ci, par unité de longueur du chemin suivi, est, comme v' et w' , du second ordre de petitesse; on pourra donc, à peu près toujours, le négliger. Mais sa présence dans l'expression de dp entraîne évidemment la condition d'intégrabilité

$$(1) \quad \frac{dv'}{dz} - \frac{dw'}{dy} = 0.$$

» Ce sera une des équations indéfinies du problème; et il faudra, par conséquent, malgré l'extrême petitesse de ses termes, y avoir recours, sauf dans les deux cas simples de sections rectangulaires d'une grande largeur constante et de sections circulaires, où d'évidentes considérations de symétrie en tiendront lieu. Elle servira à déterminer les petites composantes transversales v , w de la vitesse, concurremment avec la condition de continuité ou de conservation des volumes fluides

$$(2) \quad \frac{dv}{dy} + \frac{dw}{dz} = - \frac{du}{dx}.$$

» 4. L'expression de p , ainsi formée pour l'époque actuelle t et à partir de l'axe hydraulique actuel où elle est appelée p_0 , c'est-à-dire à partir du point où cet axe perce la section σ comprenant le point considéré (x, y, z) , aura donc la partie *non hydrostatique* $-\int \rho(v' dy + w' dz)$, due aux forces centrifuges du fluide ($-\rho v'$, $-\rho w'$ par unité de volume) au moins dans la mesure où la vitesse V est normale au plan des yz ou de σ . Mais cette partie sera du second ordre de petitesse, et, dans la dérivée de p en x figurant au premier membre de l'équation indéfinie en u' , elle ne fournira, par suite, que des termes du troisième ordre, négligeables, même quand on poussera jusqu'à la seconde approximation le calcul du régime graduellement varié. L'équation indéfinie principale de ce régime sera donc la relation (23) de ma Note du 29 juin 1896 (2), ou, par suite, en prenant comme variables η , ζ les coordonnées homologues de y , z dans

(1) *Comptes rendus*, t. CXXII, p. 1520, ou n° 27, p. 23, du précédent Mémoire.

(2) *Comptes rendus*, t. CXXII, p. 1521, ou bien p. 24 du Mémoire précédent.

(9)

une section semblable à σ , mais de rayon moyen r , la formule (25) de la même Note, savoir

$$(3) \quad \frac{d}{d\eta} \left[F(\eta, \zeta) \frac{d \frac{u}{u_0}}{d\eta} \right] + \frac{d}{d\zeta} \left[F(\eta, \zeta) \frac{d \frac{u}{u_0}}{d\zeta} \right] + \frac{k}{\sqrt{B_0}} \frac{\sigma}{\chi} \frac{I}{u_0^2} = \frac{k}{\sqrt{B_0}} \frac{\sigma}{\chi} \frac{u'}{g u_0^2}.$$

» Dans cette formule, I désigne la *pente motrice* actuelle, $F(\eta, \zeta)$ une fonction censée donnée pour chaque forme de la section et u_0 la vitesse u sur une génératrice convenue du fond, par exemple, sur la génératrice équidistante des deux bords. Il s'y joint la condition (26) spéciale au contour de σ et qui est

$$(4) \quad (\text{sur le contour}) \quad F(\eta, \zeta) \frac{d \frac{u}{u_0}}{dv} = -k \sqrt{B_0} f(\eta, \zeta),$$

dv désignant toujours une petite normale menée au contour dans la section de rayon moyen r , à partir de chaque point intérieur (η, ζ) infiniment voisin, et $f(\eta, \zeta)$ une fonction donnée sur tout le contour, généralement peu différente de r le long du *contour mouillé* χ , mais *nulle* aux surfaces *libres*.

» On a vu d'ailleurs qu'il résulte de ces deux équations, pour déterminer la vitesse u_0 au milieu du fond, la formule notée (27), qui, en appelant $\mathfrak{M}f$ la moyenne des valeurs de $f(\eta, \zeta)$ le long du contour mouillé χ et, finalement, $\mathfrak{M}u'$ la valeur moyenne de u' sur toute l'aire σ , est

$$(5) \quad B_0 u_0^2 \mathfrak{M}f = \frac{\sigma}{\chi} \left(1 - \int_{\sigma} \frac{u'}{g} \frac{d\sigma}{\sigma} \right) = \frac{\sigma}{\chi} \left(1 - \frac{\mathfrak{M}u'}{g} \right).$$

» 5. Enfin, il a été démontré au même endroit : d'une part, que ces équations sont indépendantes du choix des axes rectangles des y et des z dans un plan parallèle à la section σ ; d'autre part, qu'elles déterminent complètement les vitesses u à travers celle-ci, dès qu'on y donne la pente motrice actuelle I et, en chaque point (y, z) ou (η, ζ) , l'accélération longitudinale actuelle u' . Or cette dernière peut s'évaluer, sauf erreur de l'ordre des carrés ou produits qu'on néglige, en remplaçant la vitesse *longitudinale* u par la vitesse *totale* $V = \sqrt{u^2 + v^2 + w^2}$, ou en prenant ainsi l'*accélération tangentielle*, dérivée *complète* par rapport au temps (c'est-à-dire pour une même particule suivie dans son mouvement moyen local) de la vitesse V ; et l'on voit alors qu'elle est tout aussi indépendante des

B.

2

axes coordonnés que la pente motrice elle-même,

$$(6) \quad I = - \frac{d}{ds} \left(\mathfrak{h}_0 + \frac{p_0}{\rho g} \right),$$

où \mathfrak{h}_0 est l'*altitude* et p_0 la pression moyenne sur l'*axe hydraulique actuel*, dont on considère l'élément ds compris entre la section σ proposée, qui lui a été menée normale, et une section voisine parallèle.

» En faisant idéalement la même substitution permise de V et V_0 à u et u_0 dans les premiers membres des formules (3), (4) et (5), ces équations auront, dans toutes leurs parties, une signification géométrique ou physique, indépendante des axes *généraux* de coordonnées que l'on pourrait choisir ensuite pour étudier dans chaque cas le mouvement à toutes les époques; car les y, z , ou η, ζ , qui y figureront, seront des coordonnées locales propres à la section fluide σ menée, à l'époque t , normalement en un point donné quelconque de l'*axe hydraulique* tel qu'il est à ce moment. *c'est-à-dire de l'axe du tuyau* quand il s'agit d'un tuyau plein, *et d'une coupe longitudinale de la surface libre actuelle* quand il s'agit d'un cours d'eau découvert.

» Enfin, les vitesses et les accélérations, variant lentement d'un point à l'autre dans les sens parallèles ou presque parallèles à la direction moyenne de l'écoulement, ont sensiblement les mêmes valeurs et les mêmes dérivées en sens divers aux points correspondants de sections voisines σ , presque pareilles d'ailleurs, menées en un même endroit dans le fluide suivant des orientations un peu différentes, mais toutes à peu près normales aux vitesses V . Et l'on peut même y confondre des dérivées de u suivant des sens transversaux (des y ou des z) un peu différents, faisant entre eux des angles du premier ordre de petitesse, pourvu que ce soit dans des termes, provenant des frottements, où figurait d'abord le petit facteur ϵ , comme sont ceux en $F(\eta, \zeta)$ de (2) et de (3).

» Donc, si l'on prend, pour toutes les époques, un axe fixe des x suivant la direction moyenne de l'écoulement, et des axes des y et des z perpendiculaires, les quantités u, v, w, u', v', w' pourront, *également*, se rapporter à ces axes fixes et communs dans les formules (1), (2), (3), (4) et (5), où la pente motrice I sera la dérivée en x , changée de signe, de l'expression $\mathfrak{h}_0 + \frac{p_0}{\rho g}$, mesurée le long d'un axe hydraulique généralement variable d'un instant à l'autre, mais dont les éléments ds ne feront avec l'axe des x que des angles ayant leurs carrés négligeables.

§ III. — Équations qui déterminent le mode de distribution des vitesses dans l'écoulement varié.

» 6. Si, après avoir divisé (3) et (4) par $k\sqrt{B_0}$, l'on élimine I de (3) par la relation (5), il vient, pour déterminer le mode de distribution des vitesses à travers la section σ , le système suivant d'équations, où nous avons pris comme inconnue la même fonction $\frac{1}{k\sqrt{B_0}} \left(\frac{u}{u_0} - 1 \right)$ que dans le cas du régime uniforme (1) :

$$(7) \left\{ \begin{array}{l} \frac{d}{d\eta} \left(F \frac{d}{d\eta} \frac{u - u_0}{u_0 k \sqrt{B_0}} \right) + \frac{d}{d\zeta} \left(F \frac{d}{d\zeta} \frac{u - u_0}{u_0 k \sqrt{B_0}} \right) + \pi f = \frac{\sigma}{\chi} \frac{u' - \pi u'}{g B_0 u_0^2}, \\ \text{(au contour) } F \frac{d}{d\nu} \frac{u - u_0}{u_0 k \sqrt{B_0}} = -f, \quad \text{(au milieu du fond) } \frac{u - u_0}{u_0 k \sqrt{B_0}} = 0. \end{array} \right.$$

» Posons

$$(8) \quad \frac{u - u_0}{u_0 k \sqrt{B_0}} = F_1(\eta, \zeta) + \frac{1}{g B_0 u_0^2} \frac{\sigma}{\chi} F_2(\eta, \zeta),$$

F_1 étant la fonction, déjà considérée, qui définit pour chaque forme de section la distribution des vitesses dans le régime uniforme et que détermine le système

$$(9) \left\{ \begin{array}{l} \frac{d}{d\eta} \left(F \frac{dF_1}{d\eta} \right) + \frac{d}{d\zeta} \left(F \frac{dF_1}{d\zeta} \right) + \pi f = 0, \\ \text{(au contour) } F \frac{dF_1}{d\nu} = -f, \quad \text{(au milieu du fond) } F_1 = 0. \end{array} \right.$$

» Les formules (7) deviendront évidemment, en F_2 ,

$$(10) \left\{ \begin{array}{l} \frac{d}{d\eta} \left(F \frac{dF_2}{d\eta} \right) + \frac{d}{d\zeta} \left(F \frac{dF_2}{d\zeta} \right) = u' - \pi u', \\ \text{(au contour) } F \frac{dF_2}{d\nu} = 0, \quad \text{(au milieu du fond) } F_2 = 0; \end{array} \right.$$

et il est clair que celles-ci, une fois l'accélération u' connue aux divers points (y, z) ou (η, ζ) de σ , détermineront complètement la fonction F_2 , qui

(1) *Comptes rendus*, 6 juillet 1896, t. CXXIII, p. 7, ou § VIII du Mémoire précédent, p. 26.

(12)

dépendra non seulement de η , ζ , mais aussi des autres quantités entrant dans u' .

» Quand la fonction F_2 sera ainsi trouvée, la relation (8) donnera, pour exprimer dans toutes les sections semblables le rapport de la vitesse u en un point quelconque à la vitesse u_0 au milieu du fond, la formule

$$(11) \quad \frac{u}{u_0} = 1 + k\sqrt{B_0}F_1(\eta, \zeta) + \frac{k}{g\sqrt{B_0}u_0^2} \frac{\sigma}{\lambda} F_2(\eta, \zeta).$$

§ IV. — Relation entre la vitesse moyenne et la vitesse au fond.

» 7. Le rapport de la vitesse moyenne U à la vitesse u_0 au milieu du fond s'obtiendra, par suite, en prenant la moyenne des valeurs du second membre de (11) sur toute l'aire σ de la section fluide; ce qui donne, comme généralisation de notre formule (31) de régime uniforme (1), si $\mathfrak{M}F_2$ désigne la valeur moyenne de la fonction $F_2(\eta, \zeta)$,

$$(12) \quad \frac{U}{u_0} = 1 + (k\mathfrak{M}F_1)\sqrt{B_0} + \frac{k}{g\sqrt{B_0}u_0^2} \frac{\sigma}{\lambda} \mathfrak{M}F_2.$$

» On voit qu'il suffirait de connaître $\mathfrak{M}F_2$ pour pouvoir tirer de (12) la vitesse u_0 , au milieu du fond, en fonction de la vitesse moyenne ou de débit U ; après quoi, la substitution de cette valeur de u_0 dans l'équation (5) donnerait, entre la vitesse moyenne, le rayon moyen, la pente motrice et l'accélération moyenne $\mathfrak{M}u'$, une relation, propre à jouer dans les régimes graduellement variés le rôle capital de l'équation usuelle $\frac{\sigma}{\lambda} I = bU^2$ dans le régime uniforme. Or l'expression désirée de $\mathfrak{M}F_2$ se déduit aisément des équations (9) et (10) définissant F_1 et F_2 , sans qu'on ait, à beaucoup près, besoin de les intégrer.

» 8. Ajoutons, en effet, les premières équations (9) et (10), respectivement multipliées par $F_2 d\sigma$ et par $-F_1 d\sigma$; et observons que $d\sigma$, ou $dydz$, est le produit du carré du rayon moyen par l'élément d'aire $d\eta d\zeta$ dans la section semblable de rayon moyen 1. Puis intégrons les résultats dans

(1) *Comptes rendus*, 6 juillet 1896, t. CXXIII, p. 8, ou p. 27 du Mémoire précédent.

toute l'étendue de celle-ci, après avoir remplacé les différences

$$F_2 \frac{d}{d\eta} \left(F \frac{dF_1}{d\eta} \right) - F_1 \frac{d}{d\eta} \left(F \frac{dF_2}{d\eta} \right), \quad F_2 \frac{d}{d\zeta} \left(F \frac{dF_1}{d\zeta} \right) - F_1 \frac{d}{d\zeta} \left(F \frac{dF_2}{d\zeta} \right)$$

par $\frac{d}{d\eta} \left(F_2 \cdot F \frac{dF_1}{d\eta} - F_1 \cdot F \frac{dF_2}{d\eta} \right)$, $\frac{d}{d\zeta} \left(F_2 \cdot F \frac{dF_1}{d\zeta} - F_1 \cdot F \frac{dF_2}{d\zeta} \right)$. Les termes où paraissent ces différences se transformeront, à la manière ordinaire, en intégrales de contour, que les secondes relations (9), (10) simplifieront et réduiront à la partie mouillée du contour. Revenons enfin à la section effective σ et à son contour mouillé χ , en multipliant les différentielles sous les signes f par les facteurs convenables. Alors, si $\mathfrak{N}(F, u')$ désigne la valeur moyenne du produit $F, (\eta, \zeta) u'$ dans toute l'étendue σ , nous aurons, après avoir divisé par σ ,

$$(13) \quad - \int_{\chi} f F_2 \frac{d\chi}{\chi} + \mathfrak{N} f \cdot \mathfrak{N} F_2 = \mathfrak{N} F_1 \cdot \mathfrak{N} u' - \mathfrak{N}(F, u').$$

» Dans cette relation, le premier terme égale évidemment le produit de $\mathfrak{N} f$ par une valeur de F_2 intermédiaire entre la plus petite et la plus grande que prenne cette fonction le long du contour mouillé χ . Or, si les vitesses, aux divers points de la paroi, étaient réparties dans le mouvement varié comme dans le mouvement uniforme, on y aurait, d'après (8), $F_2 = 0$, le premier membre de (8) s'y réduisant à $F_1(\eta, \zeta)$. Sans avoir besoin d'admettre qu'il en soit rigoureusement ainsi, il est clair, par analogie avec ce qui a lieu dans le régime uniforme, que les écarts relatifs de vitesse, propres au mouvement varié, seront bien moindres le long du contour mouillé que dans tout l'intérieur de la section. Autrement dit, la fonction F_2 se maintiendra, le long de χ , beaucoup plus voisine que dans l'aire σ de sa valeur zéro réalisée au milieu du fond. Donc le premier terme de (13) est négligeable devant le deuxième, et cette relation donne

$$(14) \quad \mathfrak{N} F_2 = \frac{\mathfrak{N} F_1 \mathfrak{N} u' - \mathfrak{N}(F, u')}{\mathfrak{N} f}.$$

» 9. Telle est l'expression de $\mathfrak{N} F_2$ à substituer dans (12). Remplaçons ensuite le binôme $1 + k\sqrt{B_0} \mathfrak{N} F_1$, par sa valeur, $\sqrt{\frac{B_0 \mathfrak{N} f}{b}}$, contenant le coefficient usuel b qui entre dans la formule du régime uniforme (1), et mettons

(1) *Comptes rendus*, 6 juillet 1896, t. CXXIII, p. 8, formules (32) et (33); ou p. 27 du Mémoire précédent.

d'ailleurs cette valeur en facteur commun au second membre. Nous aurons

$$(15) \quad \frac{U}{u_0} = \sqrt{\frac{B_0 \partial \mathcal{L} f}{b}} \left[1 + k \sqrt{\frac{b}{\partial \mathcal{L} f}} \frac{\sigma}{\chi} \frac{\partial \mathcal{L} F_1 \partial \mathcal{L} u' - \partial \mathcal{L} (F_1 u')}{g B_0 u_0^2 \partial \mathcal{L} f} \right],$$

expression où le terme qui suit l'unité dans la parenthèse sera très petit et aura son carré négligeable, puisque nous admettons *ici* un mode de distribution des vitesses voisin de celui du régime uniforme. Comme on veut avoir u_0^2 en fonction de U^2 , il reste à renverser cette valeur du quotient de U par u_0 et à l'élever au carré, en employant d'ailleurs la formule du binôme et en substituant à $B_0 u_0^2 \partial \mathcal{L} f$, dans le terme en u' , sa valeur de première approximation $b U^2$. Il vient, pour représenter (au facteur près g) le frottement extérieur moyen $B_0 u_0^2 \partial \mathcal{L} f$ par unité d'aire, la formule

$$(16) \quad B_0 u_0^2 \partial \mathcal{L} f = b U^2 - 2k \sqrt{\frac{b}{\partial \mathcal{L} f}} \frac{\sigma}{\chi} \frac{\partial \mathcal{L} F_1 \partial \mathcal{L} u' - \partial \mathcal{L} (F_1 u')}{g}$$

» On donne au second membre une signification plus intuitive en observant que F_1 et $k \sqrt{\frac{b}{\partial \mathcal{L} f}}$ reviennent, d'après (8) et (15), dans les petits termes où u' est en facteur, à $\frac{u - u_0}{u_0 k \sqrt{B_0}}$, $k \frac{u_0 \sqrt{B_0}}{U}$, et ont pour produit $\frac{u - u_0}{U}$. Alors u_0 s'élimine du dernier terme de (16); et, en indiquant finalement par $(u^2)'$ la dérivée complète de u^2 relative au temps, c'est-à-dire sa dérivée $2uu'$ prise en suivant une même particule, par $\partial \mathcal{L} (u^2)'$ la valeur moyenne de $(u^2)'$, il vient

$$(17) \quad B_0 u_0^2 \partial \mathcal{L} f = b U^2 + \frac{1}{g} \frac{\sigma}{\chi} \left[\frac{\partial \mathcal{L} (u^2)'}{U} - 2 \partial \mathcal{L} u' \right].$$

Telle est la valeur de $B_0 u_0^2 \partial \mathcal{L} f$ qu'il faudra porter dans l'équation (5), où figure la pente motrice I . Résolue par rapport à I , cette équation sera

$$(18) \quad I = b U^2 \frac{\chi}{\sigma} + \frac{1}{g} \left[\frac{\partial \mathcal{L} (u^2)'}{U} - \partial \mathcal{L} u' \right].$$

§ V. — Formule générale pour la valeur moyenne, sur une section, de toute dérivée complète par rapport au temps.

» 10. Il manque encore à son dernier terme et à celui de (17) d'être reliés le plus simplement possible à la vitesse moyenne U ou à ses dérivées partielles en x et t .

» Pour y parvenir, démontrons d'abord la formule générale suivante, où il s'agit de tout courant fluide, permanent ou non permanent, dont les particules, d'une densité ρ constante ou variable, possèdent des vitesses V ayant, à l'époque t , les composantes u, v, w suivant des x, y, z fixes et où, U étant la vitesse moyenne (de *débit*) suivant l'axe des x , à travers les sections σ normales à cet axe et fonctions, comme elle-même, de x et de t , τ désigne d'ailleurs toute fonction continue des quatre variables t, x, y, z , enfin, τ' , sa dérivée *complète* par rapport au temps, ou dérivée prise en suivant durant l'instant dt la particule venue en (x, y, z) à l'époque t :

$$(19) \quad \int_{\sigma} \rho \tau' d\sigma = \frac{d}{dt} \int_{\sigma} \rho \tau d\sigma + \frac{d}{dx} \int_{\sigma} \rho u \tau d\sigma.$$

» Considérons, en effet, à l'époque t , la somme $\Sigma m \tau'$, pour toutes les particules $m = \rho d\sigma dx$ comprises dans le volume fluide $\int_x^{x+\Delta x} dx \int_{\sigma} d\sigma$, que limitent les sections σ, σ' ayant deux abscisses voisines et constantes $x, x + \Delta x$; et soient τ_1 la valeur, à l'époque $t + dt$, de la fonction τ pour la particule m, σ , la section fluide correspondant, pour la même époque $t + dt$, à chaque abscisse intermédiaire entre x et $x + \Delta x$. Il est clair que

$$(20) \quad \Sigma m \tau' = \frac{1}{dt} (\Sigma m \tau_1 - \Sigma m \tau),$$

et, d'autre part, que $\Sigma m \tau', \Sigma m \tau$ ont les deux expressions respectives

$$\int_x^{x+\Delta x} dx \int_{\sigma} \rho \tau' d\sigma \quad \text{et} \quad \int_x^{x+\Delta x} dx \int_{\sigma} \rho \tau d\sigma.$$

» Pour évaluer $\Sigma m \tau_1$, observons que la masse Σm comprend, à l'époque $t + dt$, la tranche fluide limitée par les deux sections σ_1 d'abscisses $x, x + \Delta x$, où les particules m se grouperont en éléments de volume $dx d\sigma_1$, donnant les éléments d'intégrale $dx \rho \tau d\sigma_1$, moins le fluide, $\rho(u dt) d\sigma$ à fort peu près, entré par chaque élément de la première section durant l'instant dt , et donnant l'élément d'intégrale $- dt \rho u \tau d\sigma$, plus enfin le fluide analogue $\rho(u dt) d\sigma'$ sorti dans le même instant par chaque élément de la dernière section σ' et fournissant à l'intégrale l'élément $dt \rho u \tau d\sigma'$. La somme $\Sigma m \tau_1$ sera donc

$$\int_x^{x+\Delta x} dx \int_{\sigma_1} \rho \tau d\sigma_1 + dt \left(\int_{\sigma'} \rho u \tau d\sigma' - \int_{\sigma} \rho u \tau d\sigma \right) = \int_x^{x+\Delta x} dx \left(\int_{\sigma_1} \rho \tau d\sigma_1 + dt \frac{d}{dx} \int_{\sigma} \rho u \tau d\sigma \right).$$

» Divisons par dt son excédent sur l'expression de $\Sigma m \tau$, et nous aurons

évidemment, d'après (20),

$$\int_x^{x+\Delta x} dx \int_{\sigma} \rho \tau' d\sigma = \int_x^{x+\Delta x} dx \left(\frac{d}{dt} \int_{\sigma} \rho \tau d\sigma + \frac{d}{dx} \int_{\sigma} \rho u \tau d\sigma \right);$$

ce qui, en supposant Δx infiniment petit, revient bien à la formule (19).

§ VI. - Applications de cette formule, notamment à l'équation de continuité du fluide pour toute l'étendue des sections, etc.

» 11. Une première application, *indispensable*, de (19) s'obtient en posant $\tau = 1$, de manière à exprimer la conservation de la masse fluide Σm . Dans le cas auquel nous nous bornons d'un liquide, il vient ainsi, après suppression du facteur alors constant ρ , et en observant que U est la valeur moyenne de u sur toute l'aire σ , l'équation de continuité en U et σ , savoir

$$(21) \quad \frac{d\sigma}{dt} + \frac{d(\sigma U)}{dx} = 0.$$

» Elle signifie que la tranche fluide, $\sigma \Delta x$, comprise entre deux sections voisines σ , σ' , à abscisses constantes, et à travers lesquelles les vitesses moyennes sont U et U' , décroît, par unité de temps, d'une quantité $-\frac{d\sigma}{dt} \Delta x$, égale à la différence de leurs débits, qui est $\sigma' U' - \sigma U$, ou $\frac{d(\sigma U)}{dx} \Delta x$.

» Posons maintenant, dans (19), $\tau =$ soit u , soit u^2 ; et faisons d'ailleurs

$$(22) \quad \int_{\sigma} \left(\frac{u}{U} \right)^2 \frac{d\sigma}{\sigma} = 1 + \eta, \quad \int_{\sigma} \left(\frac{u}{U} \right)^3 \frac{d\sigma}{\sigma} = \alpha,$$

où η désigne ainsi (1) l'excédent sur l'unité, toujours positif, du rapport du carré moyen des vitesses u à travers une section au carré de leur moyenne U , et où α , peu différent, comme on sait, de $1 + 3\eta$ (2), est, suivant l'usage des

(1) Il est vrai que η désigne déjà le rapport, dans chaque section σ , de la coordonnée y à une certaine ligne de la section. Mais il ne résultera de ce double emploi de η aucune confusion, les deux rôles n'ayant rien de commun.

(2) En effet, si l'on pose $\frac{u}{U} = 1 + \Delta$, la valeur moyenne de Δ sur toute l'aire σ de la

(17)

hydrauliciens, le rapport analogue du cube moyen des vitesses u au cube de la vitesse moyenne. La formule (19), divisée par $\rho\sigma$, donnera

$$(23) \quad \partial\pi u' = \frac{1}{\sigma} \left[\frac{dU\sigma}{dt} + \frac{d(1+\eta)U^2\sigma}{dx} \right], \quad \partial\pi(u^2)' = \frac{1}{\sigma} \left[\frac{d(1+\eta)U^2\sigma}{dt} + \frac{d\alpha U^3\sigma}{dx} \right].$$

Dédoublons les termes où figure une dérivée en x , en y considérant $(1+\eta)U^2\sigma$, $\alpha U^3\sigma$ comme produits de $U\sigma$ par $(1+\eta)U$ ou par αU^2 ; puis éliminons, grâce à (21), la dérivée de $U\sigma$ en x . Il vient, après quelques réductions évidentes,

$$(24) \quad \begin{cases} \partial\pi u' = \frac{dU}{dt} + U \frac{d(1+\eta)U}{dx} - \eta \frac{U}{\sigma} \frac{d\sigma}{dt}, \\ \partial\pi(u^2)' = \frac{d(1+\eta)U^2}{dt} + U \frac{d\alpha U^2}{dx} - (\alpha - 1 - \eta) \frac{U^2}{\sigma} \frac{d\sigma}{dt}. \end{cases}$$

» Enfin ces valeurs, portées dans (18) et (17), donneront aisément les expressions désirées de la pente motrice et du frottement extérieur moyen par unité d'aire (au facteur près ρg) :

$$(25) \quad \begin{cases} I = bU^2 \frac{\chi}{\sigma} + (2\alpha - 1 - \eta) \frac{dU^2}{dx} \frac{1}{2g} \\ \quad + \frac{1+2\eta}{g} \frac{dU}{dt} - \frac{\alpha-1-2\eta}{g} \frac{U}{\sigma} \frac{d\sigma}{dt} + \frac{U}{g} \left(U \frac{d(1+\eta)}{dx} + \frac{d\eta}{dt} \right), \end{cases}$$

$$(26) \quad \begin{cases} B_0 u_0^2 \partial\pi f = bU^2 + 2(\alpha - 1 - \eta) \frac{\sigma}{\chi} \frac{dU^2}{dx} \frac{1}{2g} + \frac{2\eta}{g} \frac{\sigma}{\chi} \frac{dU}{dt} \\ \quad + \frac{1+3\eta-\alpha}{g} \frac{U}{\chi} \frac{d\sigma}{dt} + \frac{\sigma}{\chi} \frac{U}{g} \left(U \frac{d(1+\eta)}{dx} + \frac{d\eta}{dt} \right). \end{cases}$$

section sera nulle. Donc les carré et cube *moyens* $1+\eta$, α de $\frac{u}{U}$, savoir

$$\partial\pi(1+2\Delta+\Delta^2) \quad \text{et} \quad \partial\pi(1+3\Delta+3\Delta^2+\Delta^3),$$

seront respectivement

$$1 + \partial\pi(\Delta^2) \quad \text{et} \quad 1 + 3\partial\pi(\Delta^2) + \partial\pi(\Delta^3).$$

Ainsi, d'une part, $\eta = \partial\pi(\Delta^2)$, et les valeurs absolues de Δ sont, *en moyenne*, de l'ordre de $\sqrt{\eta}$; d'autre part, $\partial\pi(\Delta^3)$ étant dès lors comparable à $\eta\sqrt{\eta}$, c'est-à-dire, en général, beaucoup plus petit que $3\partial\pi(\Delta^2)$ ou 3η , α se réduit bien, sensiblement, à $1+3\eta$.

§ VII. — Équation générale du mouvement et formule du frottement extérieur, à une première approximation.

» 12. Les coefficients $2\alpha - 1 - \eta$, $1 + 2\eta$, $\alpha - 1 - 2\eta$, $2(\alpha - 1 - \eta)$, 2η , $1 + 3\eta - \alpha$, calculés par les relations (22) qui définissent η et α , pourront être réduits à leurs valeurs sensiblement constantes de régime uniforme, dans tous les écoulements assez graduellement variés pour que le mode de distribution des vitesses diffère peu de ce qu'il est dans ce régime; car ces coefficients multiplient des dérivées de U ou de σ petites du premier ordre, et les parties de η , α ajoutées par de pareilles variations de régime n'apporteraient aux termes considérés que des corrections non linéaires, supposées négligeables.

» De plus, dans les écoulements graduellement variés auxquels nous voulons nous borner d'abord, et où se feront assez lentement les changements de *forme* de σ influant sur les valeurs de régime uniforme de η et α , les petites parties variables de ces coefficients seront, comme celles mêmes que contiendra le rapport de u à U et d'où elles proviendront, de l'ordre des dérivées partielles premières de U ou de σ ; et leurs dérivées en x ou en t atteindront, par suite, comme les dérivées secondes de U ou de σ , le deuxième ordre de petitesse. C'est dire qu'à une première approximation, le dernier terme, double, de chacune des équations (25) et (26) sera négligeable.

» Les deux équations (25) et (26) auront ainsi leurs seconds membres réduits aux quatre premiers termes; et les quatrièmes, affectés des coefficients $\alpha - 1 - 2\eta$, $1 + 3\eta - \alpha$, très petits par rapport aux coefficients précédents, seront même peu sensibles. On pourra dire, en particulier, que la pente motrice I se divise en trois parties principales, employées respectivement, l'une, $bU^2 \frac{\lambda}{g}$, à vaincre le frottement extérieur de régime uniforme; la deuxième, $(2\alpha - 1 - \eta) \frac{d}{dx} \left(\frac{U^2}{2g} \right)$, à accélérer d'amont en aval le mouvement, en y accroissant la hauteur due à la vitesse moyenne U ; enfin, la troisième, $\frac{1 + 2\eta}{g} \frac{dU}{dt}$, à accélérer le mouvement sur place.

» D'après la formule (26), le frottement extérieur moyen par unité d'aire comprend pareillement trois parties principales, dont les deux dernières, dépendant des mêmes variations du mouvement, montrent que, à égalité de vitesse moyenne U , la vitesse au fond u_0 croît quand le mouvement

*s'accélère ainsi soit d'amont en aval, soit sur place. Ces accélérations tendent donc à égaliser les vitesses à travers chaque section, comme Dupuit en avait fait quelque part la remarque pour le cas du régime permanent, il y a un demi-siècle, dans ses *Études théoriques et pratiques sur le mouvement des eaux courantes* (1).*

» **15.** L'hypothèse, faite ici, d'un mode de distribution des vitesses peu différent de celui du régime uniforme, astreint évidemment, dans la formule (26), les termes qui suivent bU^2 à être notablement moindres que bU^2 ; sans quoi le rapport de u_0 à U en serait trop altéré. Mais, heureusement, les coefficients $2(\alpha - 1 - \eta)$, 2η , $1 + 3\eta - \alpha$ de ces termes sont de petites fractions des coefficients correspondants $2\alpha - 1 - \eta$, $1 + 2\eta$, $\alpha - 1 - 2\eta$ dans la formule (25); car η ne dépasse guère 0,02 ou 0,03 (sauf dans le cas de parois très rugueuses) et α égale $1 + 3\eta$, à un écart près de l'ordre de $\eta\sqrt{\eta}$. Aussi le terme bU^2 pourra-t-il, dans (26), être, comme on l'admet, très supérieur à ceux qui le suivent, sans que, dans (25), les termes correspondant à ceux-ci, ou dus à la variation du mouvement, soient tenus d'être moindres que le terme en b . Autrement dit, *grâce aux inégalités modérées des vitesses à travers chaque section dans les écoulements tourbillonnants, le régime peut y être graduellement varié, avec vitesses distribuées approximativement comme dans le régime uniforme, tout en différant beaucoup d'un régime uniforme.* De là, le champ étendu d'application et l'utilité de l'équation (25) du mouvement.

(1) Il observe que le principe de Daniel Bernoulli, appliqué, entre deux mêmes sections normales d'un courant permanent sensiblement rectiligne, aux divers filets fluides de ce courant, impose à tous, de la section amont à la section aval, la même variation de la hauteur $\frac{V^2}{2g}$ ou $\frac{u^2}{2g}$ due à la vitesse. Si donc, dit-il à peu près, les filets s'accélèrent, les carrés u^2 conserveront entre eux, tout en grandissant, leurs différences primitives (du moins le long de parcours assez modérés pour qu'on puisse y négliger l'action des frottements), et les différences entre leurs racines u s'atténueront.

C'est bien ce qu'ont vérifié, toujours pour l'état permanent, les remous d'abaissement observés par M. Bazin. Les valeurs de η qu'il y a constatées sont un peu moindres que celles de régime uniforme (*Recherches hydrauliques*; 1^{re} Partie, p. 262). Or η ou $\mathfrak{U}(\Delta^2)$ mesure, en quelque sorte, par sa racine carrée, l'inégalité relative moyenne de vitesse des filets fluides composant le courant; et la diminution de η indique bien une tendance de ceux-ci vers l'égalisation de leurs rapidités, aux endroits dont il s'agit où le fluide s'accélère.

» Au contraire, dans les mouvements bien continus, où s'annule la vitesse u_0 à la paroi, ν , $\alpha - 1$ sont comparables à l'unité; et tout régime graduellement varié, avec vitesses distribuées approximativement comme dans un régime uniforme, est quasi uniforme, quant à la relation existant entre la pente motrice, la vitesse moyenne et le rayon moyen. L'étude d'un tel régime n'offre donc qu'un intérêt restreint (1).

(1) J'en ai, toutefois, donné la théorie au § I d'un Mémoire publié en 1878 au *Journal de Liouville*.

Un cas particulier, celui qui concerne l'établissement du régime uniforme dans la première partie amont d'un long tube, et que j'étudie pour l'écoulement tourbillonnant, c'est-à-dire pour les tuyaux, aux §§ XXI à XXX du présent Mémoire, offre un certain intérêt aux physiciens; car il permet, par le calcul de la fraction de la charge (ou hauteur motrice) qui est employée à établir le régime uniforme, d'expliquer les débits obtenus par Poiseuille dans celles de ses expériences sur l'écoulement le long des tubes fins qui constituent sa *seconde série*, où la longueur était insuffisante pour que la fraction de charge dont il s'agit ici pût être négligée. Une étude surtout expérimentale de M. Maurice Couette (Thèse de doctorat ès Sciences physiques, *Sur le frottement des liquides*, Paris, 1890), ayant appelé mon attention sur ce cas spécial, je l'ai abordé dans les *Comptes rendus de l'Académie des Sciences*, d'abord les 9 et 16 juin 1890 (t. CX, p. 1160 et 1238), puis, plus complètement pour les tubes circulaires, les 6 et 13 juillet 1891 (t. CXIII, p. 9 et 49). Un premier aperçu y démontre que la hauteur de charge employée à établir le régime uniforme, dans un tel tube à entrée évasée, est environ $\frac{U^2}{g}$, U désignant la vitesse moyenne. Après quoi, la mise en compte, par des intégrations en série compliquées, des variations de vitesse des filets après l'entrée, m'a donné $1,12 \frac{U^2}{g}$, avec une longueur minima $0,26 \frac{\rho}{\varepsilon} R^2 U$ environ (où $\varepsilon = 0,0000013 \rho g$ pour l'eau à 10°), sans laquelle le régime uniforme n'existerait pas, même à l'extrémité aval, à des écarts relatifs près de 0,01 sur les vitesses.

M. Jules Delemer a repris à fond les mêmes calculs dans sa Thèse de doctorat ès Sciences mathématiques, *Sur le mouvement varié de l'eau*, etc. (Paris, 1895), et en a fait l'application détaillée à la seconde série d'expériences de Poiseuille. Il a trouvé notamment, pour la charge employée à établir le régime uniforme, $1,123 \frac{U^2}{g}$, quand on se borne, comme j'avais fait, à la première solution simple, ou au *terme fondamental* de l'intégrale générale, mais $1,1346 \frac{U^2}{g}$, quand on prend les deux premières solutions simples.

On verra plus loin, dans deux Notes annexées aux §§ XXV et XXVIII du présent Mémoire, comment la théorie de ces phénomènes pourrait se déduire, comme cas limite, de celle des écoulements tourbillonnants, convenablement modifiée.

§ VIII. — Usages de l'équation générale du mouvement graduellement varié.

» 14. La pente motrice I est liée, dans un tuyau plein, à la dérivée en x de la pression p_0 le long de l'axe : dans un canal découvert, elle l'est à la dérivée analogue de la section fluide σ , car elle se confond alors avec la pente de superficie, dont l'excédent sur la pente donnée du lit est le quotient, par dx , de la hauteur de la bande supérieure, $-d\sigma$, qui manque actuellement à la section fluide d'abscisse $x + dx$ pour égaler la section σ d'abscisse x . En joignant la condition (21) de conservation des volumes fluides à la relation (25), on aura donc deux équations aux dérivées partielles, en U et p_0 dans le cas du tuyau où la section σ est connue, en U et σ dans le cas du canal découvert où p_0 , pression à la surface libre, est ou constante, ou, du moins, donnée. S'il s'agissait d'un tuyau élastique, à section σ variable avec p_0 , cas dans lequel ces deux équations (21), (25) contiendraient les trois fonctions inconnues distinctes U , σ , p_0 de x et de t , la théorie de l'élasticité fournirait, entre σ et p_0 , la troisième équation nécessaire.

» On aura donc les formules indispensables pour rattacher, dans le cas général d'un régime non permanent, les états successifs du courant fluide à son état initial, et pour déterminer, dans le cas plus particulier d'un régime permanent, où les équations deviendront simplement différentielles en x , les variations, d'amont en aval ou d'aval en amont, soit de la pression p_0 sur l'axe, soit de la section fluide σ .

» 15. Ces équations expliquent facilement, comme on peut le voir dans mon Mémoire cité de 1872 (¹), les principales circonstances qu'offrent les cours d'eau découverts, soit parvenus à un état sensiblement permanent et étudiés dans leurs longues parties à variations graduelles de chaque section aux suivantes, soit considérés dans des états de crue ou de décrue survenant, les uns, assez vite, les autres, avec une certaine lenteur. Mais l'observation de tels phénomènes ne comporte guère le degré de précision qu'il faudrait pour contrôler, dans l'équation (25), les coefficients $2\alpha - 1 - \eta$, $1 + 2\eta$, $\alpha - 1 - 2\eta$ des termes dus à la non-uniformité du

(¹) *Essai sur la théorie des eaux courantes*, §§ XIII à XVI, XXVII, et XXXVI à XXXIX.

régime, en tant qu'ils diffèrent, le premier, de l'unité, qu'il excède sensiblement de 5η , le deuxième, aussi de l'unité, et le troisième, de zéro, qu'il surpasse de η environ. Or il n'en est pas tout à fait de même de la propagation de l'onde ou *intumescence* que produit une variation assez rapide, mais momentanée, de la hauteur d'eau et de la vitesse moyenne, à une des deux extrémités du cours d'eau, onde *descendante*, ou dirigée suivant le courant, quand elle survient à l'*entrée* ou extrémité amont, onde *ascendante*, allant contre le courant, quand elle survient à l'*embouchure* ou extrémité aval, et que la vitesse U du courant est insuffisante pour arrêter sa progression vers l'amont. Dans ces deux cas, la vitesse de propagation, calculable par les équations (21) et (25), se trouve dépendre assez des *petites* parties des coefficients en question, pour que sa mesure effective les mette en évidence, du moins dans les cours d'eau torrentueux et à fond non poli où la rapidité u_m des filets superficiels excède fortement la vitesse moyenne U . Il y a donc lieu d'évaluer ici cette vitesse de propagation, en vue de vérifier expérimentalement l'équation générale (25) des écoulements graduellement variés.

§ IX. — Son emploi dans le calcul de la propagation des ondes ou des remous le long d'un courant.

» 16. Supposons qu'il s'agisse d'un canal rectangulaire de pente constante et d'une très grande largeur également constante, où se trouve établi, avant la perturbation constituant l'onde étudiée, un régime uniforme, à vitesse moyenne U pour la profondeur d'eau, également donnée, H . Soient $U + U'$ et $H + h$ les nouvelles valeurs de ces quantités lors du passage de l'onde, ou U' et h les petites variations, fonctions de x et de t , qu'ont subies celles-ci à partir des valeurs primitives constantes U , H .

» La pente initiale de superficie, donnée par la formule du régime uniforme ou par l'équation (25) réduite à ses deux premiers termes, est le quotient de bU^2 par H , vu la valeur primitive H du rayon moyen. A l'état non permanent, chaque section se relevant de h , cette pente I devient évidemment $b \frac{U^2}{H} - \frac{dh}{dx}$; et, en même temps, le second membre de (25), réduit, comme il a été dit, par la suppression de son dernier terme (double), prend l'expression

$$b \frac{(U + U')^2}{H + h} + (2\alpha - 1 - \eta) \frac{U + U'}{g} \frac{dU'}{dx} + \frac{1 + 2\eta}{g} \frac{dU'}{dt} - \frac{\alpha - 1 - 2\eta}{g} \frac{U + U'}{H + h} \frac{dh}{dt}.$$

(23)

» A une première approximation, l'on pourra négliger les termes non linéaires en U' ou h et même, à cause de la petitesse du coefficient b , les produits de b par U' ou par h . L'équation (25) deviendra donc

$$(27) \quad \frac{1+2\eta}{g} \frac{dU'}{dt} + \frac{2\alpha-1-\eta}{g} U \frac{dU'}{dx} + \frac{dh}{dx} - \frac{\alpha-1-2\eta}{g} \frac{U}{H} \frac{dh}{dt} = 0.$$

» D'autre part, l'équation (21) donnera, au même degré d'approximation,

$$(28) \quad \frac{dh}{dt} + H \frac{dU'}{dx} + U \frac{dh}{dx} = 0.$$

» 17. On peut tirer de (28) la valeur de la dérivée de U' en x , pour la substituer dans la relation (27), différenciée préalablement par rapport à x . Il vient ainsi l'équation en h ,

$$(29) \quad \frac{d^2 h}{dt^2} + 2 \left[1 + \frac{3(\alpha-1)-5\eta}{2(1+2\eta)} \right] U \frac{d^2 h}{dx dt} - \frac{gH - (2\alpha-1-\eta)U^2}{1+2\eta} \frac{d^2 h}{dx^2} = 0.$$

» Décomposons son premier membre en deux facteurs symboliques du premier degré, ou, autrement dit, adoptant comme inconnue provisoire la fonction auxiliaire

$$(30) \quad \psi = \frac{dh}{dt} + \omega \frac{dh}{dx},$$

mettons l'équation (29) sous la forme

$$(31) \quad \frac{d\psi}{dt} + \omega' \frac{d\psi}{dx} = 0.$$

» Les deux constantes ω , ω' auront respectivement pour somme et pour produit les coefficients des second et troisième termes de (29); d'où

$$(32) \quad \begin{cases} \omega = \left[1 + \frac{3(\alpha-1)-5\eta}{2(1+2\eta)} \right] U \pm K \sqrt{\frac{gH}{1+2\eta}}, \\ \omega' = \left[1 + \frac{3(\alpha-1)-5\eta}{2(1+2\eta)} \right] U \mp K \sqrt{\frac{gH}{1+2\eta}}, \end{cases}$$

K désignant le nombre positif dont le carré est

$$(33) \quad K^2 = 1 + \left\{ \alpha - 1 - 2\eta + \left[\frac{3(\alpha-1)-5\eta}{2} \right]^2 \frac{1}{1+2\eta} \right\} \frac{U^2}{gH}.$$

» Nous prendrons le radical, dans (32), avec les signes supérieurs s'il s'agit d'ondes descendantes, avec les signes inférieurs s'il s'agit d'ondes

ascendantes. Dans le premier cas, en plaçant l'origine des x à l'entrée du canal, on n'aura le long de celui-ci que des abscisses x positives; et l'on pourra convenir de compter le temps à partir d'un moment où l'expression (30) de ψ sera encore nulle pour $x > 0$. Dans le second cas, en plaçant l'origine des x à l'embouchure, l'on n'aura, au contraire, que des abscisses x négatives; et l'on comptera de même le temps t à partir d'une époque où $\psi = 0$ tout le long du canal, savoir pour $x < 0$.

» 18. Cela posé, formons les intégrales du problème pour la région du cours d'eau située *en avant* du plan $x = \omega t$, c'est-à-dire ayant des abscisses plus grandes que ωt , dans le cas d'ondes descendantes où l'on a $\omega' < \omega$, mais plus petites que ωt dans le cas d'ondes ascendantes, ou ω' est $> \omega$. Cette région comprendra évidemment tout le canal si ω et ω' ont signes contraires; ce qui arrivera dans les cours d'eau franchement *tranquilles* (non *torrentiels*), où \sqrt{gH} excède notablement U . Même dans un cours d'eau torrentiel, elle sera assez étendue pour que la différence $x - \omega t$, inférieure ou supérieure à $x - \omega' t$ suivant que les ondes descendent ou remontent le courant, y varie de part et d'autre de zéro, et finalement dans d'aussi larges limites que l'on voudra, une fois t devenu assez grand.

» La région considérée donnant, suivant les cas, $x - \omega' t > 0$ ou $x - \omega' t < 0$, l'intégrale de (31), savoir $\psi =$ une fonction de $x - \omega' t$, y devient simplement $\psi = 0$ à raison de la donnée d'état initial, qui annule h et ψ , quand t s'annule, pour toutes les valeurs respectivement positives ou négatives de x . Dès lors, l'équation (30) a elle-même pour intégrale $h = F(x - \omega t)$, où la fonction F , nulle (au moins sensiblement) pour les valeurs soit positives, soit négatives de sa variable, en vertu de la même condition d'état initial, reste arbitraire pour les valeurs respectivement négatives ou positives de cette variable $x - \omega t$.

» L'équation (28), ainsi devenue $\frac{d}{dx} [HU' - (\omega - U)h] = 0$, montre que l'expression $HU' - (\omega - U)h$ est nulle partout, comme aux points du canal que l'onde n'a pas encore atteints; et il vient, en définitive, pour la solution cherchée, vérifiant d'ailleurs (27) non moins que (28),

$$(34) \quad h = F(x - \omega t), \quad U' = \frac{\omega - U}{H} h.$$

§ X. — Calcul théorique de l'influence qu'a la déformation de la masse fluide sur leur vitesse de propagation.

» 19. D'après ces formules, la constante ω , définie par (32) et (33), est la *célérité* (ou vitesse de propagation) des ondes. Or, en négligeant des termes très petits de l'ordre de η^2 , les relations (33) et (32) donnent

$$(35) \quad \left\{ \begin{aligned} \omega &= \left[1 + \frac{3(\alpha-1)-5\eta}{2} \right] U \pm \left(1 - \eta + \frac{\alpha-1-2\eta}{2} \frac{U^2}{gH} \right) \sqrt{gH} \\ &= U \pm \sqrt{gH} + \frac{\alpha-1}{2} U \left(3 \pm \frac{U}{\sqrt{gH}} \right) - \eta U \left(\frac{5}{2} \pm \frac{U}{\sqrt{gH}} \pm \frac{\sqrt{gH}}{U} \right). \end{aligned} \right.$$

» D'autre part, les formules (37) de mon Étude de l'année dernière (1) donnent de leur côté, pour exprimer la distribution des vitesses u aux diverses profondeurs relatives ζ , dans notre cours d'eau très large,

$$(36) \quad \frac{u}{U} = 1 + \frac{k}{2} \sqrt{b} \left(\frac{1}{3} - \zeta^2 \right) = 1 + \left(\frac{u_m}{U} - 1 \right) (1 - 3\zeta^2).$$

En élevant le troisième membre soit au carré, soit au cube, puis multipliant par $d\zeta$, intégrant de $\zeta = 0$ à $\zeta = 1$, et retranchant enfin l'unité, nous aurons

$$(37) \quad \eta = \frac{4}{5} \left(\frac{u_m}{U} - 1 \right)^2, \quad \alpha - 1 = 3\eta - \frac{2}{7} \eta \sqrt{5\eta}.$$

Substituons dans le dernier membre de (35) cette valeur de $\alpha - 1$, puis celle de η , et il viendra, comme expression générale de la célérité ω des petites ondes de translation, le long d'un courant large à régime uniforme,

$$(38) \quad \left\{ \begin{aligned} \omega &= U \pm \sqrt{gH} + \eta U \left[2 \pm \left(\frac{U}{2\sqrt{gH}} - \frac{\sqrt{gH}}{U} \right) \right] - \frac{\sqrt{5}}{7} \eta^{\frac{3}{2}} U \left(3 \pm \frac{U}{\sqrt{gH}} \right) \\ &= U \pm \sqrt{gH} + \frac{4}{5} \left[2 \pm \left(\frac{U}{2\sqrt{gH}} - \frac{\sqrt{gH}}{U} \right) \right] \frac{(u_m - U)^2}{U} - \frac{8}{35} \left(3 \pm \frac{U}{\sqrt{gH}} \right) \frac{(u_m - U)^3}{U^2}. \end{aligned} \right.$$

» 20. Cette expression dépend des trois quantités U , $\pm \sqrt{gH}$, $u_m - U$, qui définissent, l'une, U , la vitesse moyenne du cours d'eau, la seconde, $\pm \sqrt{gH}$, la célérité des ondes telle qu'elle serait par rapport à la masse

(1) *Comptes rendus*, t. CXXIII, p. 12 (1^{er} juillet 1896), ou p. 33 du Mémoire précédent.

fluide, si celle-ci était tout entière animée de la vitesse moyenne U ; enfin, la troisième, $u_m - U$, l'excédent de la vitesse maxima u_m à la surface sur la vitesse moyenne U , excédent caractérisant l'inégalité absolue de vitesse des filets fluides. La différence $\omega - U \mp \sqrt{gH}$, exprimée en majeure partie par le troisième terme des second et dernier membres de (38), mesure donc l'influence, sur la vitesse de propagation ω , de la rapidité avec laquelle se déforme sans cesse le milieu transmettant les ondes. Ce terme, vu la petitesse ordinaire de τ , est peu sensible, comparativement à la somme $U \pm \sqrt{gH}$ des deux précédents, sauf dans les deux cas : 1^o d'ondes descendantes, le long d'un cours d'eau, à fond rugueux et très rapide, rendant à la fois, dans ce terme, les fonctions τ , U relativement considérables, et notable aussi la différence $\frac{U}{2\sqrt{gH}} - \frac{\sqrt{gH}}{U}$ (précédée alors du signe +) qui croît avec le rapport de U à \sqrt{gH} ; 2^o d'ondes ascendantes le long d'un courant soit presque torrentiel, soit faiblement torrentiel, où la somme algébrique $U - \sqrt{gH}$ s'approche de zéro, par suite de la quasi-égalité de U et de \sqrt{gH} ; ce qui accroît l'importance du terme en τ considéré.

§ XI. — Constatation effective de cette influence et vérification précise de l'équation du mouvement.

» 21. M. Bazin a effectivement constaté, plusieurs années avant l'existence de la précédente théorie, que la célérité ω était bien, dans les cas ordinaires, $U \pm \sqrt{gH}$, sauf toutefois pour les ondes ascendantes, le long d'un cours d'eau presque torrentiel, où elle se trouvait sensiblement réduite en valeur absolue, c'est-à-dire plus grande que $U - \sqrt{gH}$ dans le sens d'amont en aval, conformément à la remarque précédente (1). Et il a, postérieurement à l'impression de ses *Recherches hydrauliques*, après avoir pris connaissance de ma formule générale (32), publié trois observations faites en même temps que les précédentes, mais qu'il avait réservées faute de pouvoir les expliquer par la formule $U \pm \sqrt{gH}$ (2). C'est qu'elles rentraient justement dans le premier cas exceptionnel, signalé ci-dessus, où

(1) Deuxième Partie (relative aux remous et à la propagation des ondes) de ses *Recherches hydrauliques*, p. 36 et 41.

(2) *Comptes rendus*, 15 juin 1885, t. C, p. 1492.

(27)

les deux rapports de $u_m - U$ à U et de U à \sqrt{gH} sont relativement considérables. On y avait, en effet, comme valeurs observées respectives de H , U , u_m , ω (avec des erreurs possibles de 3 pour 100 environ sur ω) :

$$\begin{array}{lll} H = 0,110, & 0,150, & 0,235, \\ U = 3,785, & 2,744, & 3,481, \\ u_m = 5,51, & 3,49, & 4,55, \\ \omega = 6,25, & 4,32, & 5,75. \end{array}$$

» Or, avec ces données (et $g = 9^m, 809$), il vient seulement, pour $U + \sqrt{gH}$, les valeurs très insuffisantes :

$$U + \sqrt{gH} = 4,824, \quad 3,957, \quad 4,999,$$

tandis qu'on trouve, par les formules combinées (37), (33) et (32), les valeurs théoriques, sensiblement exactes, comme on voit,

$$\omega = 6,190, \quad 4,311, \quad 5,555.$$

» La formule approchée (38) donnerait les résultats plus forts :

$$\omega = 6,511, \quad 4,327, \quad 5,589.$$

» L'erreur, insignifiante sur les deux derniers, atteint un vingtième sur le premier; c'est que, dans l'expérience correspondante, le nombre d'ordinaire très petit η avait pris la valeur énorme 0,166. Ce nombre, encore fort grand dans les deux autres expériences, s'y réduisait cependant, respectivement, à 0,059 et à 0,075.

§ XII. — Calcul de l'accélération longitudinale u' dans un écoulement graduellement varié.

» 22. Notre première approximation donne la même célérité ω à toutes les parties d'une intumescence quelconque. Donc le problème important de leur lente déformation requiert une approximation plus élevée; et celle-ci exige généralement l'évaluation, dans (25) (p. 17), des termes de η et $\alpha - \eta$ qui dépendent de la variation du mouvement. Alors l'intégration

du système (10) et, par le fait même, le calcul des accélérations u' devient inévitables.

» Nous poserons, pour définir le mode de distribution des vitesses aux divers points (y, z) , ou (η, ζ) , de la section σ d'abscisse x ,

$$(39) \quad \frac{u}{U} = \varphi + \varpi, \quad \text{ou} \quad u = U(\varphi + \varpi),$$

φ étant la fonction de η, ζ et de la forme de σ , qui exprimerait le rapport de u à U si le régime uniforme existait à la traversée de cette section, et ϖ , fonction à déterminer de η, ζ, x et t , représentant le petit écart dû à la variation du mouvement. Si nous désignons par le symbole d_c la différentielle *complète* de la quantité écrite à la suite, c'est-à-dire sa différentielle prise en suivant, durant l'instant dt , une même particule fluide (dans son mouvement moyen local), nous aurons successivement, vu que $u = U(\varphi + \varpi)$, que y, z ne figurent pas dans U , enfin que les termes non linéaires par rapport à ϖ, ϖ , et aux dérivées de u, U, φ en x et t sont négligeables,

$$(40) \quad \left\{ \begin{aligned} u' &= (\varphi + \varpi) \frac{d_c U}{dt} + U \frac{d_c(\varphi + \varpi)}{dt} \\ &= \varphi \left(\frac{dU}{dt} + u \frac{dU}{dx} \right) + U \left(\frac{d\varphi}{dt} + u \frac{d\varphi}{dx} + v \frac{d\varphi}{dy} + w \frac{d\varphi}{dz} \right) + U \left(\frac{d\varpi}{dt} + u \frac{d\varpi}{dx} \right) \\ &= \frac{dU}{dt} \varphi + U \frac{dU}{dx} \varphi^2 + U \left(\frac{d\varphi}{dt} + U \varphi \frac{d\varphi}{dx} + v \frac{d\varphi}{dy} + w \frac{d\varphi}{dz} \right) + U \left(\frac{d\varpi}{dt} + U \varphi \frac{d\varpi}{dx} \right). \end{aligned} \right.$$

» A une première approximation du calcul de u' , on pourra même, *ici*, supprimer le dernier terme double, où figurent les deux dérivées de ϖ en t et x . En effet, dans le régime graduellement varié que nous considérons actuellement, la perturbation, ϖ , apportée par la *variation* de l'écoulement au mode de distribution des vitesses, est censée liée aux changements de σ et de U avec x et t , au point de n'être pas d'un ordre de grandeur plus élevé que les dérivées premières de σ ou U en x et t ; ce qui réduit les dérivées analogues de ϖ à l'ordre de petitesse supérieur des dérivées secondes de σ ou de U . Ainsi l'on aura

$$(41) \quad u' = \frac{dU}{dt} \varphi + U \frac{dU}{dx} \varphi^2 + U \left(\frac{d\varphi}{dt} + U \varphi \frac{d\varphi}{dx} + v \frac{d\varphi}{dy} + w \frac{d\varphi}{dz} \right).$$

§ XIII. — Formules régissant les petites composantes transversales de la vitesse.

» 25. Le calcul de u' exigera donc l'emploi non seulement de la fonction connue φ , mais aussi des deux petites composantes transversales v , w de la vitesse; et il faut préalablement déterminer celles-ci.

» Nous avons donné, à cet effet (p. 8), la condition d'intégrabilité (1) et l'équation de continuité (2). Il faudra y joindre la relation exprimant que les particules situées à la surface-limite du fluide et supposées s'y mouvoir avec les vitesses moyennes locales, y seront encore à l'époque $t + dt$; et ce sera même cette relation qui, étudiée la première, nous suggérera la marche à suivre pour traiter la question.

» Cette partie du problème, savoir, la recherche de v et w , étant très distincte de la précédente, nous ne nous y astreindrons pas à considérer des sections σ dépendant d'un seul paramètre fonction de x et t , dans le genre du rayon moyen. Nous y admettrons deux tels paramètres distincts a , h ; ou, autrement dit, nous prendrons, comme équation de la surface limite du fluide, une relation de la forme

$$(42) \quad \psi(\eta, \zeta) = 0, \quad \text{avec} \quad \eta = \frac{y - y_0}{a}, \quad \zeta = \frac{z - z_0}{h},$$

a , h étant deux fonctions lentement variables, mais quelconques, de x et t , et y_0 , z_0 les coordonnées, par rapport aux axes fixes des y et z , du point où l'axe hydraulique perce la section σ d'abscisse x , coordonnées que nous ne pourrions pas toujours supposer nulles et qui seront, en général, comme a et h , des fonctions lentement variables de x et t . Ainsi, les coordonnées transversales relatives η , ζ seront les quotients de $y - y_0$, $z - z_0$ par deux longueurs distinctes, a , h , réductibles, il est vrai, au rayon moyen dans le cas de sections toutes semblables. Néanmoins, quand il s'agira, même dans ce cas, de sections rectangulaires très larges, nous appellerons a la demi-largeur qui, alors, deviendra non pas égale, mais seulement proportionnelle au rayon moyen h .

» Enfin, nous admettrons que la fonction φ donnée, exprimant le mode de distribution des vitesses dans le régime uniforme, soit de la forme simple $\varphi(\eta, \zeta)$; ce que nous savons être vrai tout au moins dans le cas de sections semblables, avec coefficient de frottement extérieur B pareil aux points homologues, et aussi dans le cas de sections rectangulaires très larges, où φ dépend seulement de ζ .

» **24.** Exprimons, conformément à la condition énoncée, que ψ ne cesse pas de s'annuler quand, à partir de valeurs actuelles de t, x, y, z donnant $\psi = 0$, on fait croître t de dt et x, y, z de $u dt, v dt, w dt$, ou, très sensiblement, de $U \varphi dt, v dt, w dt$. Il viendra

$$(43) \quad \frac{d\psi}{dt} + U \varphi \frac{d\psi}{dx} + v \frac{d\psi}{dy} + w \frac{d\psi}{dz} = 0.$$

» Or, les formules (42) donnent immédiatement

$$(44) \quad \frac{d\psi}{d(t, x)} = - \frac{d\psi}{d\eta} \left[\frac{\eta}{a} \frac{da}{d(t, x)} + \frac{1}{a} \frac{dy_0}{d(t, x)} \right] - \frac{d\psi}{d\zeta} \left[\frac{\zeta}{h} \frac{dh}{d(t, x)} + \frac{1}{h} \frac{dz_0}{d(t, x)} \right],$$

et la relation (43) peut s'écrire

$$(45) \quad \left\{ \begin{array}{l} \frac{1}{a} \frac{d\psi}{d\eta} \left[v - \left(\frac{dy_0}{dt} + U \varphi \frac{dy_0}{dx} \right) - \eta \left(\frac{da}{dt} + U \varphi \frac{da}{dx} \right) \right] \\ + \frac{1}{h} \frac{d\psi}{d\zeta} \left[w - \left(\frac{dz_0}{dt} + U \varphi \frac{dz_0}{dx} \right) - \zeta \left(\frac{dh}{dt} + U \varphi \frac{dh}{dx} \right) \right] \right\} = 0.$$

» Cette condition au contour de σ prendra sa forme la plus simple, si l'on adopte comme fonctions à déterminer, au lieu de v et w , les deux expressions entre crochets. Ou mieux encore, nous extrairons de ces deux parenthèses une partie γ ayant respectivement la forme $(a, h) \times \frac{d\gamma}{d(\eta, \zeta)}$, avec deux fonctions, l'une, α , de x et t seuls, l'autre, γ , de η et ζ seuls, à déterminer en vue des plus grandes réductions ultérieures possibles. En un mot, introduisant deux nouvelles inconnues auxiliaires $U a \lambda, U h \mu$ à la place de v, w , nous poserons

$$(46) \quad \left\{ \begin{array}{l} v = \frac{d\gamma_0}{dt} + U \varphi \frac{d\gamma_0}{dx} + \eta \left(\frac{da}{dt} + U \varphi \frac{da}{dx} \right) + \alpha a \frac{d\gamma}{d\eta} + U a \lambda, \\ w = \frac{d\gamma_0}{dt} + U \varphi \frac{d\gamma_0}{dx} + \zeta \left(\frac{dh}{dt} + U \varphi \frac{dh}{dx} \right) + \alpha h \frac{d\gamma}{d\zeta} + U h \mu. \end{array} \right.$$

» La relation définie (45) deviendra

$$(47) \quad \alpha \left(\frac{d\psi}{d\eta} \frac{d\gamma}{d\eta} + \frac{d\psi}{d\zeta} \frac{d\gamma}{d\zeta} \right) + U \left(\frac{d\psi}{d\eta} \lambda + \frac{d\psi}{d\zeta} \mu \right) = 0.$$

» **25.** Choisissons, comme condition au contour destinée à déterminer la fonction jusqu'ici disponible γ , celle qui s'obtient en annulant le coefficient de α dans (47). A cet effet, considérant γ dans la section *type* ($a = 1, h = 1$), où η, ζ seraient les vraies coordonnées absolues $y - y_0, z - z_0$, supposons qu'on mène sur chaque élément du contour χ' , à partir d'un point intérieur infiniment voisin, une normale $d\nu$. Celle qui aboutira

ainsi au point (η, ζ) du contour aura ses deux projections $d\eta, d\zeta$ sur les axes proportionnelles aux deux dérivées de ψ en η, ζ figurant dans (47); en sorte que l'annulation du coefficient de α revient à poser

$$(48) \quad \frac{d\gamma}{d\nu} = 0 \quad (\text{le long du contour}).$$

Donc, la condition (47) sera, en λ et μ ,

$$(49) \quad \frac{d\psi}{d\eta}\lambda + \frac{d\psi}{d\zeta}\mu = 0. \quad (\text{le long du contour}).$$

» **26.** Transportons actuellement les valeurs (46) de ν, ω dans l'équation de continuité (2), où le second membre aura, vu l'expression $U\varphi + U\omega$ de u , une première partie, $-\frac{d.U\varphi}{dx}$, que nous transposerons au premier membre. Si nous observons que la dérivée de φ en x a sa formule pareille à (44), et, de plus, que l'aire σ des sections est proportionnelle au produit ah , d'une part, les dérivées de φ s'élimineront du premier membre, ainsi que a, h , et, d'autre part, les termes en φ s'y réduiront immédiatement, en vertu de (21) [p. 16], à $-\frac{\varphi}{\sigma}\frac{d\sigma}{dt}$. En appelant enfin $\Delta_2\gamma$ la somme des deux dérivées secondes directes de γ en η et en ζ , il viendra

$$(50) \quad \alpha\Delta_2\gamma - \frac{1}{\sigma}\frac{d\sigma}{dt}(\varphi - 1) + U\left(\frac{d\lambda}{d\eta} + \frac{d\mu}{d\zeta}\right) = -\frac{d.U\omega}{dx} = -U\frac{d\omega}{dx}.$$

» Achéons de déterminer les fonctions α et γ en annulant la somme des deux premiers termes. Il nous faut, pour cela, rappeler l'expression de $\varphi - 1$, résultant des formules (29) et (30) de mon Étude de l'année dernière (1),

$$(51) \quad \varphi - 1 = \frac{k\sqrt{B_0}}{1 + k\sqrt{B_0}\partial\mathcal{R}F_1} [F_1(\eta, \zeta) - \partial\mathcal{R}F_1],$$

expression qui convient tout au moins pour les sections semblables et pour celles qui sont rectangulaires très larges. Nous devons donc poser

$$(52) \quad \alpha = \frac{k\sqrt{B_0}}{1 + k\sqrt{B_0}\partial\mathcal{R}F_1} \frac{1}{\sigma}\frac{d\sigma}{dt}, \quad \Delta_2\gamma = F_1(\eta, \zeta) - \partial\mathcal{R}F_1.$$

» On sait que cette dernière équation indéfinie, jointe à la condition au

(1) *Comptes rendus*, t. CXXIII, p. 8, ou p. 26 du Mémoire précédent.

contour (48), déterminera complètement en η et ζ la fonction auxiliaire γ , à une constante près qui disparaît des dérivées de γ en η , ζ et, par suite, des expressions (46) de ν , ω .

» Enfin, l'équation (50) de continuité sera, en λ et μ ,

$$(53) \quad \frac{d\lambda}{d\eta} + \frac{d\mu}{d\zeta} = - \frac{d\sigma}{dx}.$$

» **27.** A une première approximation, la dérivée de σ en x est *ici* négligeable, comme se trouvant de l'ordre des dérivées secondes de U et σ , tandis que ν , ω et, par suite, les parties de λ , μ à évaluer actuellement, sont comparables aux dérivées premières des mêmes quantités. L'équation (53) reviendra donc à poser, en introduisant une nouvelle fonction auxiliaire Φ de t , x , η et ζ ,

$$(54) \quad \lambda = \frac{d\Phi}{d\zeta}, \quad \mu = - \frac{d\Phi}{d\eta}.$$

» Alors la condition spéciale (49), où les deux dérivées partielles de ψ en η , ζ sont entre elles comme les deux projections respectives $d\zeta$, $-d\eta$ d'un élément du contour dans la section type ($a = 1$, $h = 1$), deviendra $d\Phi = 0$ (le long de cet élément) et, par suite, $\Phi =$ une constante C sur tout le contour d'une même section, *si du moins l'on admet*, comme nous le ferons, que ce contour soit tout d'une pièce, ou que la section σ n'ait pas à son intérieur de lacune non occupée par le fluide. Or l'on peut ajouter $-C$ à Φ sans modifier les dérivées en η , ζ de cette fonction, ni, par suite, λ , μ . Nous pourrions donc astreindre Φ , dans chaque section en particulier, à vérifier la relation

$$(55) \quad \Phi = 0 \text{ (sur le contour de la section } \sigma \text{)}.$$

» D'ailleurs, cette petite fonction Φ (de l'ordre de grandeur de λ , μ), définie dans chaque section et existant par suite dans toutes, aura sa valeur variable avec x et t , mais assujettie à s'annuler, comme on voit, sur toute la surface limite du cours d'eau.

» **28.** Avant de développer la condition d'intégrabilité (1), qui nous reste comme équation indéfinie pour achever de déterminer Φ , observons que cette fonction Φ sera identiquement nulle dans les deux cas simples : 1° d'un courant à section rectangulaire d'une très grande largeur *constante* $2a$ et de rayon moyen h , cas où γ_0 est une constante et où ψ , F , dépendent uniquement de ζ ; 2° d'un courant *rectiligne* à section circulaire

variable (de rayon R), cas où $y_0 = z_0 = 0$, $a = h = \frac{1}{2}R$ et où η, ζ n'entrent dans F_1, ψ que par le rapport, $\varepsilon = \frac{1}{2}\sqrt{\eta^2 + \zeta^2}$, de la distance r à l'axe au rayon R.

» Alors, en effet, le mouvement se faisant dans les plans ou normaux aux y , ou menés suivant l'axe des x , et de la même manière dans tous, ν, ω sont les produits respectifs d'une même fonction soit de ζ , soit de ε , par zéro et 1, ou par η et ζ ; et ce sont par conséquent, dans les deux cas, les dérivées en η et en ζ d'une même fonction, dépendant soit de ζ , soit de ε . En outre, les équations (52) et (48) ne font aussi, par raison de symétrie, dépendre γ que de ζ ou de ε . Dès lors, λ, μ , tirés de (46), apparaissent également comme étant deux telles dérivées, en η et ζ , d'une même fonction soit de ζ , soit de ε . Dans le cas de la section rectangulaire large, λ étant ainsi nul, la première équation (54), combinée avec la condition (55) au contour, donne $\Phi = 0$. Dans le second cas, l'égalité des deux dérivées respectives de λ en ζ et de μ en η entraîne, vu (54), l'équation $\Delta_2 \Phi = 0$, revenant bien à $\Phi = 0$ par suite de la condition au contour (55).

» Dans les deux cas si importants dont il s'agit, les petites composantes transversales ν, ω de la vitesse seront donc complètement représentées, à une première approximation, par les formules (46), prises avec λ, μ nuls, et où ε, γ auront les valeurs définies par (48) et (52).

§ XIV. — Leur emploi dans la formation de l'équation du mouvement.

» 29. Même dans les autres cas, les parties de ν, ω dépendant de Φ ne donneront, dans la formule de l'accélération longitudinale u' , que des termes nuls *en moyenne* sur l'étendue de la section σ , et y restant tels après avoir été multipliés par une puissance quelconque φ^{m-1} de la fonction φ : particularité qui les élimine des équations définitives (17), (18) du mouvement et réduit bien leur importance.

» Formons, en effet, l'expression approchée (41) de u' , en substituant à $\nu, \omega, \lambda, \mu$ leurs valeurs respectives (46), (54) et aux dérivées de $\varphi(\eta, \zeta)$ les leurs, résultant, par des formules comme (44), des définitions (42) de η, ζ . Il viendra immédiatement

$$(56) \quad u' = \frac{dU}{dt} \varphi + U \frac{dU}{dx} \varphi^2 + U \varepsilon \left(\frac{d\varphi}{d\eta} \frac{d\eta}{dx} + \frac{d\varphi}{d\zeta} \frac{d\zeta}{dx} \right) + U^2 \left(\frac{d\varphi}{d\eta} \frac{d\Phi}{d\zeta} - \frac{d\varphi}{d\zeta} \frac{d\Phi}{d\eta} \right).$$

» Or, si l'on multiplie le dernier terme, dépendant de la fonction Φ ,
B. 5

(34)

par $\varphi^{m-1} d\sigma$, et qu'on intègre dans toute l'aire σ ou plutôt dans l'étendue de la section type ayant η, ζ comme coordonnées $y - y_0, z - z_0$, l'intégrale obtenue est (à un facteur constant près), même pour une section autre que la section type,

$$\iint \left(\frac{d \cdot \varphi^m}{d\eta} \frac{d\Phi}{d\zeta} - \frac{d \cdot \varphi^m}{d\zeta} \frac{d\Phi}{d\eta} \right) d\eta d\zeta = \iint \left[\frac{d}{d\eta} \left(\varphi^m \frac{d\Phi}{d\zeta} \right) - \frac{d}{d\zeta} \left(\varphi^m \frac{d\Phi}{d\eta} \right) \right] d\eta d\zeta.$$

» Transformons, à la manière ordinaire, cette intégrale de surface, à parties intégrables une fois, en une intégrale prise le long du contour χ' . L'élément de celle-ci aura évidemment le facteur $\left(\frac{d\Phi}{d\zeta} \cos \beta - \frac{d\Phi}{d\eta} \sin \beta \right) d\chi'$, identique à la différentielle $d\Phi$ prise le long du contour χ' et nulle en vertu de (55).

» Ainsi, la partie de u' qui dépend de la fonction Φ a bien son produit par φ^{m-1} nul en moyenne.

» **50.** Quant à la partie précédente, où figure γ , la valeur moyenne de son produit par φ^{m-1} s'obtient aisément, en observant que cette valeur moyenne est celle de $-\frac{U_{\kappa\varphi^m}}{m} \Delta_2 \gamma$. En effet, le produit considéré, ajouté à $\frac{U_{\kappa\varphi^m}}{m} \Delta_2 \gamma$, donne, au facteur près $\frac{U_{\kappa}}{m}$,

$$\frac{d \cdot \varphi^m}{d\eta} \frac{d\gamma}{d\eta} + \frac{d \cdot \varphi^m}{d\zeta} \frac{d\gamma}{d\zeta} + \varphi^m \Delta_2 \gamma = \frac{d}{d\eta} \left(\varphi^m \frac{d\gamma}{d\eta} \right) + \frac{d}{d\zeta} \left(\varphi^m \frac{d\gamma}{d\zeta} \right).$$

» Or, on voit que cette dernière quantité, multipliée par $d\eta d\zeta$ et intégrée dans toute l'étendue de la section type, se convertit en une intégrale de contour, à élément nul en vertu de (48). Elle a donc bien zéro pour valeur moyenne; et, comme il résulte, d'autre part, de (51) et (52), ou de l'annulation de l'ensemble des deux premiers termes de (50), que

$$\kappa \Delta_2 \gamma = \frac{1}{\sigma} \frac{d\sigma}{dt} (\varphi - 1),$$

la valeur moyenne considérée devient celle de

$$(57) \quad -\frac{U}{m\sigma} \frac{d\sigma}{dt} (\varphi^{m+1} - \varphi^m).$$

» Par suite, l'expression (56) de u' donne immédiatement, en désignant encore par le symbole \bar{u} la valeur moyenne, sur toute l'étendue σ , de la

quantité écrite à la suite,

$$(58) \quad \partial \kappa (\varphi^{m+1} u') = \frac{dU}{dt} \partial \kappa \cdot \varphi^m + U \frac{dU}{dx} \partial \kappa \cdot \varphi^{m+1} - \frac{U}{m\sigma} \frac{d\sigma}{dt} (\partial \kappa \cdot \varphi^{m+1} - \partial \kappa \cdot \varphi^m).$$

» Dans les deux cas où $m = 1$ et où $m = 2$, les valeurs moyennes de φ^m et φ^{m+1} sont respectivement celles de φ , φ^2 et φ^3 , c'est-à-dire, pour la première, l'unité, et, pour les deux dernières, les quantités que nous avons appelées $1 + \eta$, α , mais réduites tout de suite à leurs valeurs de régime uniforme. Et alors les équations (17), (18) régissant le mouvement graduellement varié, dans lesquelles $(u^2)'$ n'est autre que $2uu'$ ou, sauf erreur négligeable, $2U\varphi u'$, prennent les formes (25), (26) simplifiées, auxquelles nous étions parvenus autrement.

§ XV. — Mouvement transversal tournant, dans un écoulement permanent graduellement varié.

» **51.** L'importance de Φ se trouvant ainsi très diminuée par le double fait que cette fonction s'annule dans les deux formes les plus intéressantes de section et s'élimine (à une première approximation) des équations définitives du mouvement en l , σ , U , u_0 , nous nous contenterons de former l'équation indéfinie en Φ dans l'hypothèse d'un régime permanent, avec axe hydraulique rectiligne, c'est-à-dire avec $y_0 = 0$ et $z_0 = 0$. Alors les accélérations latérales ν , ω se réduisent aux produits des petites dérivées de ν , ω en x par u ou, très sensiblement, par $U\varphi$. Or les expressions (46) de ν , ω sont elles-mêmes, vu (54) et la première (52),

$$(59) \quad \nu = U \left(\frac{da}{dx} \varphi \eta + a \frac{d\Phi}{dz} \right), \quad \omega = U \left(\frac{dh}{dx} \varphi \zeta - h \frac{d\Phi}{d\eta} \right).$$

» Sans les termes en Φ , le rapport $\frac{\omega}{\nu}$ égalerait $\frac{dh}{da} \frac{\zeta}{\eta}$ ou $\frac{a}{h} \frac{dh}{da} \frac{z}{y}$, c'est-à-dire simplement le rapport même $\frac{z}{y}$ des coordonnées correspondantes dans le cas, que l'on a particulièrement en vue, de sections toutes semblables où a et h varient avec x proportionnellement à leurs valeurs. La vitesse transversale résultant de ν , ω produirait donc un mouvement *centrifuge* ou *centripète* par rapport à l'axe hydraulique ($y = 0$, $z = 0$), mais nullement *rotatoire* autour de celui-ci. Donc la fonction Φ exprime ce qu'on peut appeler le mouvement transversal *tournant* du fluide. Et, en effet, les

parties de v , w qui dépendent de Φ , étant entre elles comme $\frac{d\Phi}{dz}$, $-\frac{d\Phi}{dy}$ (à la traversée de sections semblables), représentent des vitesses dirigées suivant les courbes $\Phi = \text{const.}$, qui entourent bien l'axe hydraulique, puisque la plus extérieure d'entre elles, celle qui a l'équation $\Phi = 0$, se confond avec le contour mouillé de la section.

» La différentiation de v , w par rapport à x s'effectuera en ne regardant comme variable, dans chaque terme des expressions (59), que son petit facteur; car tout autre facteur que l'on y ferait varier introduirait à sa place une dérivée très petite, dont le produit par le facteur déjà petit du terme serait de l'ordre des quantités que l'on néglige. Si, pour abrégé, nous désignons au moyen d'accents les dérivées en x de a , h et Φ , il viendra, après multiplication par $U\varphi$,

$$(60) \quad v' = U^2 \left(a'' \varphi^2 \eta + a \varphi \frac{d\Phi'}{dz} \right), \quad w' = U^2 \left(h'' \varphi^2 \zeta - h \varphi \frac{d\Phi'}{dy} \right).$$

» L'équation à former, exprimant l'égalité des deux dérivées de v' en z et de w' en y , sera après suppression du facteur U^2 ,

$$(61) \quad \frac{h}{a} \frac{d}{d\eta} \left(\varphi \frac{d\Phi'}{dz} \right) + \frac{a}{h} \frac{d}{d\zeta} \left(\varphi \frac{d\Phi'}{dy} \right) = \varphi \left(\frac{2h''}{a} \zeta \frac{d\varphi}{d\eta} - \frac{2a''}{h} \eta \frac{d\varphi}{d\zeta} \right).$$

Ce sera l'équation cherchée en Φ' , si l'on y substitue à φ son expression résultant de (51). Il faudra d'ailleurs y joindre la condition définie, déduite de (55),

$$(62) \quad \Phi' = 0 \quad (\text{le long du contour}).$$

En effet, Φ s'annulant sur toute la surface enveloppe du fluide, l'on a $d\Phi = 0$, le long du chemin que suit toute particule de la couche superficielle, c'est-à-dire quand, à partir d'un point de la surface, x , y , z croissent de $u dt$, $v dt$, $w dt$. Mais les produits par v , w des dérivées en y , z de la petite quantité Φ sont de l'ordre des termes non linéaires que l'on supprime; et l'équation $d\Phi = 0$ rend ainsi négligeable la dérivée Φ' de Φ en x à la surface limite.

» **52.** Les équations (61), (62) déterminent complètement Φ' quand a , h et, par suite, le second membre de (61) sont censés donnés pour toutes les valeurs de x . Car, si l'on remplace Φ' par $\Phi' + \Phi'_1$, il vient, pour déterminer Φ'_1 , la condition $\Phi'_1 = 0$ au contour, avec une équation indéfinie ayant son premier membre pareil à celui de (61), mais zéro comme second

membre. Or celle-ci, multipliée par $\Phi'_1 d\eta d\zeta$, puis intégrée dans toute la section après qu'on a remplacé

$$\Phi'_1 \frac{d}{d\eta} \left(\varphi \frac{d\Phi'_1}{d\eta} \right), \quad \Phi'_1 \frac{d}{d\zeta} \left(\varphi \frac{d\Phi'_1}{d\zeta} \right) \quad \text{par} \quad \frac{d}{d\eta} \left(\Phi'_1 \cdot \varphi \frac{d\Phi'_1}{d\eta} \right) - \varphi \left(\frac{d\Phi'_1}{d\eta} \right)^2, \quad \dots,$$

donne deux termes, intégrables une fois, que réduit à zéro l'annulation de Φ'_1 sur le contour, avec deux autres termes, à somme dès lors nulle,

$$(63) \quad - \iint \left[\frac{h}{a} \left(\frac{d\Phi'_1}{d\eta} \right)^2 + \frac{a}{h} \left(\frac{d\Phi'_1}{d\zeta} \right)^2 \right] \varphi d\eta d\zeta = 0.$$

Comme on a évidemment $\varphi > 0$ partout, celle-ci, (63), oblige d'annuler les deux dérivées en η et ζ de la fonction Φ'_1 , dès lors nulle elle-même à l'intérieur non moins que sur le contour.

» Quand l'intégration du système (61), (62) aura fait connaître Φ'_1 , il viendra $\Phi = \int \Phi'_1 dx$, valeur déterminée, à une fonction arbitraire près de η, ζ . Or, celle-ci se déterminera elle-même par la condition que Φ s'annule aux endroits où a, h , et, par suite, σ, U deviennent constants : car le régime qu'on étudie est supposé devenir uniforme dès que σ, U ne varient plus; et ν, ω, Φ même, d'après (59) et (55), se réduisent alors à zéro.

» **55.** Les sections où Φ'_1 s'annulera dans l'état permanent, les seules où, par suite, Φ puisse s'annuler, seront, d'après (61), celles où l'on aura

$$(64) \quad \frac{1}{aa''\eta} \frac{d\varphi}{d\eta} - \frac{1}{hh''\zeta} \frac{d\varphi}{d\zeta} = 0.$$

» L'intégration, immédiate, de cette équation aux dérivées partielles en η, ζ , montre que φ est alors, dans chaque section en particulier, fonction de η, ζ par l'intermédiaire de la variable unique $aa''\eta^2 + hh''\zeta^2$. Supposons d'abord que cette fonction ne se réduise pas à une constante, c'est-à-dire, d'après (51), que le coefficient de frottement extérieur B_0 ne soit pas infiniment petit. Alors les courbes $\varphi = \text{const.}$, d'égale vitesse dans le régime uniforme, devront donc être des coniques semblables et semblablement placées, à centre commun situé sur l'axe hydraulique ($\eta = 0, \zeta = 0$) du courant, ellipses ou hyperboles suivant que les deux dérivées secondes de a et h en x auront ou n'auront pas même signe.

» On ne connaît, pour les écoulements tourbillonnants étudiés ici, que les deux cas de sections circulaires (ou demi-circulaires) et de sections rectangulaires larges, où les courbes d'égale vitesse dans le régime uniforme soient ainsi des coniques; et même, dans le second cas où φ ne dépend

effectivement que de ζ ou de ζ^2 , la variable de φ exigée par (64), qu'on peut supposer être $\zeta^2 + \frac{aa''}{hh''}\tau^2$, ne se réduit à ζ^2 que si le produit aa'' égale une fraction négligeable de hh'' , c'est-à-dire seulement dans l'hypothèse d'une largeur $2a$ constante (en écartant celle d'une largeur *uniformément* croissante ou décroissante, qui excluerait partout la possibilité d'un régime uniforme). Ainsi, dans un canal à largeur très grande, mais variable, les expressions (59) de v , ω ne se réduisent pas, en général, à leurs premiers termes, simples, comme on aurait pu l'espérer (1).

» Mais il reste le cas extrême de parois assez *polies* pour qu'on puisse écrire approximativement $\varphi = 1$, c'est-à-dire supposer tous les filets fluides à peu près également rapides; cas où l'équation (61), ayant son second membre négligeable, admet pour solution $\Phi' = 0$ et, par suite, $\Phi = 0$. Donc, alors, pour toute forme de section, v , ω dépendent linéairement, d'après (59), des coordonnées transversales τ , ζ . C'est ce que nous verrons bientôt plus complètement (2).

» 54. Bornons-nous maintenant à la supposition de sections σ toutes semblables, pour laquelle seule, sauf le cas particulier ci-dessus de rectangles larges, a été établie la formule (51) de $\varphi = 1$. Alors, afin d'embrasser aussi ce cas particulier dans lequel a représente la demi-largeur, évitons de poser $a = h$, et admettons seulement que a soit le produit du rayon moyen h par une constante. Le second membre de (61) deviendra plus symétrique en y faisant, comme on le peut évidemment,

$$\frac{2a''}{h} = \frac{2a''}{a} \frac{a}{h} = \left(\frac{a''}{a} + \frac{h''}{h} \right) \frac{a}{h}, \quad \frac{2h''}{a} = \left(\frac{a''}{a} + \frac{h''}{h} \right) \frac{h}{a}.$$

(1) Toutefois, si les courbures des filets fluides, ou les accélérations latérales v' , ω' , devenaient assez petites pour que leur influence s'abaissât à l'ordre de petitesse des termes non linéaires négligés dans notre analyse, tous les résultats basés sur nos équations (1) et surtout (61) seraient évidemment illusoire, la vraie équation en Φ devenant beaucoup plus compliquée.

(2) Dans le cas opposé de parois assez rugueuses (ou d'une valeur de B_0 assez grande) pour annuler u et φ à la paroi comme dans les mouvements bien continus, l'équation (61), développée en effectuant les différentiations indiquées à son premier membre, ne laisse subsister aux parois que les deux termes où figurent les dérivées premières de φ en τ , ζ , multipliées par celles de Φ' . L'annulation d'une de ces dernières entraîne donc celle de l'autre; et la condition $\Phi' = 0$, $d\Phi' = 0$, le long du contour, y donne en tous sens $d\Phi' = 0$, puis $\Phi = 0$, au sein de la couche mouillant la paroi. Autrement dit, et vu les formules (59), les deux conditions *distinctes* $v = 0$, $\omega = 0$ se trouvent d'elles-mêmes vérifiées dans cette couche, comme il le fallait bien physiquement.

» Portons en même temps dans (61) l'expression de φ fournie par (51) et posons enfin

$$(65) \quad \Phi' = \frac{k\sqrt{B_0}}{1 + k\sqrt{B_0}} \frac{1}{\text{erfc } F_1} \left(\frac{a''}{a} + \frac{h''}{h} \right) \Gamma.$$

» L'équation indéfinie (61) deviendra, en Γ ,

$$(66) \quad \frac{h}{a} \frac{d}{d\eta} \left[\left(\frac{1}{k\sqrt{B_0}} + F_1 \right) \frac{d\Gamma}{d\eta} \right] + \frac{a}{h} \frac{d}{d\zeta} \left[\left(\frac{1}{k\sqrt{B_0}} + F_1 \right) \frac{d\Gamma}{d\zeta} \right] = \left(\frac{1}{k\sqrt{B_0}} + F_1 \right) \left(\frac{h}{a} \zeta \frac{dF_1}{d\eta} - \frac{a}{h} \eta \frac{dF_1}{d\zeta} \right),$$

relation où a , h n'entrent que par leurs rapports, indépendants de x ; de sorte que x n'y figure pas plus que dans la condition spéciale au contour, devenue $\Gamma = 0$. La nouvelle fonction Γ dépend donc uniquement de η , ζ , du paramètre $k\sqrt{B_0}$ et de la forme de la section. C'est ce que nous spécifierons, en écrivant $\Gamma(\eta, \zeta, k\sqrt{B_0})$ au lieu de Γ .

» Enfin l'équation (65), multipliée par dx et intégrée, donnera pour Φ la même formule que pour Φ' , avec simple remplacement de a'' , h'' par a' , h' : car, dans la différentiation de celle-ci par rapport à x , la mise en compte de la variation des dénominateurs a , h n'introduirait que des termes non linéaires et négligeables. Il n'y aura pas, d'ailleurs, à ajouter une fonction arbitraire de η , ζ , puisque Φ doit tendre vers zéro aux endroits où y tendraient les dérivées a' , h' . Et si nous observons que $\frac{a'}{a} + \frac{h'}{h} = \frac{1}{\sigma} \frac{d\sigma}{dx}$, nous aurons la valeur définitive cherchée

$$(67) \quad \Phi = \frac{k\sqrt{B_0}}{1 + k\sqrt{B_0}} \frac{1}{\text{erfc } F_1} \frac{1}{\sigma} \frac{d\sigma}{dx} \Gamma(\eta, \zeta, k\sqrt{B_0}).$$

§ XVI. — Mouvement transversal, dans l'écoulement à travers des sections ou rectangulaires d'une grande largeur constante, ou circulaires.

» 55. Laissant de côté la section rectangulaire à largeur $2a$ variable, calculons ν , ω , dans l'hypothèse générale d'un mouvement non permanent, pour les trois seuls cas où nous connaissons φ , savoir, ceux de la section soit rectangulaire large (mais avec $2a$ constant), soit circulaire ou demi-circulaire, et celui d'une section de forme quelconque, mais alors avec parois assez polies pour que la différence $\varphi - 1$ soit de l'ordre des quantités dont nous négligeons les carrés et produits.

» Dans les deux premiers cas, Φ , λ , μ étant nuls, il suffit d'obtenir γ par

l'équation indéfinie (52), $\Delta_2 \gamma = F_1 - \varkappa F_1$, où F_1 dépend seulement soit de ζ , soit du quotient $\varkappa = \frac{1}{2} \sqrt{\eta^2 + \zeta^2}$ de la distance r à l'axe par le rayon R , et où, par suite, γ ne dépendra aussi que de ζ ou de \varkappa . On aura donc

$$\text{soit } \frac{d^2 \gamma}{d\zeta^2} = F_1 - \varkappa F_1, \quad \text{soit } \frac{1}{4\varkappa} \frac{d}{d\varkappa} \left(\varkappa \frac{d\gamma}{d\varkappa} \right) = F_1 - \varkappa F_1.$$

» Une intégration presque immédiate en déduit, vu la condition (48) annulant la dérivée première de γ à la limite $\zeta = 1$ ou $\varkappa = 1$,

$$(68) \quad \frac{d\gamma}{d\zeta} = \int_0^\zeta (F_1 - \varkappa F_1) d\zeta \quad \text{ou} \quad \frac{d\gamma}{d\varkappa} = \frac{1}{\varkappa} \int_0^\varkappa (F_1 - \varkappa F_1) \varkappa d\varkappa;$$

et les produits de cette expression soit par zéro et 1, soit par $\frac{\eta}{4\varkappa}$ et $\frac{\zeta}{4\varkappa}$, seront les dérivées de γ en η et ζ , à porter dans les formules (46) de ν , ω , ou dans celle, (56), de u' , où φ est donné par (51). Il vient, par exemple, vu la valeur (52) de \varkappa ,

$$(69) \quad \left\{ \begin{array}{l} u' = \frac{dU}{dt} \varphi + U \frac{dU}{dx} \varphi^2 \\ + \left(\frac{k\sqrt{B_0}}{1 + k\sqrt{B_0}\varkappa F_1} \right)^2 \frac{U}{\sigma} \frac{d\sigma}{dt} F_1' \left(\int_0^\zeta (F_1 - \varkappa F_1) d\zeta, \quad \text{ou} \quad \frac{1}{\varkappa} \int_0^\varkappa (F_1 - \varkappa F_1) \varkappa d\varkappa \right). \end{array} \right.$$

» Il ne reste plus qu'à y effectuer les intégrations, après avoir mis pour F_1 , $\varkappa F_1$, F_1' leurs valeurs effectives, $\frac{1}{2}(1 - \zeta^2)$, $\frac{1}{3}$, $-\zeta$, dans le cas du rectangle large, et $\frac{2}{3}(1 - \varkappa^3)$, $\frac{2}{5}$, $-2\varkappa^2$ dans le cas du cercle (avec une approximation suffisante).

§ XVII. — Mouvement transversal, dans l'écoulement entre parois polies et à travers des sections d'une même forme quelconque.

» 56. Lorsque $\varphi = 1$, ou le coefficient $k\sqrt{B_0}$, sont de l'ordre des quantités dont on néglige les carrés et produits, le rapport des vitesses individuelles u à leur moyenne U reste évidemment voisin de 1 dans le régime graduellement varié, même aux endroits et aux instants où un tel régime se détruit ou s'établit *rapidement*, c'est-à-dire quand les dérivées successives de U ou de σ en x et t , encore petites, ou *commençant* à l'être, n'ont pas des grandeurs décroissantes à mesure que leur ordre s'élève. En effet, les frottements, même alors, sont la principale cause de l'inégalité de vitesse entre les filets fluides et n'agissent pas plus (ou, du moins, pas

incomparablement plus) pour l'accroître, quand le régime varie que lorsqu'il est uniforme.

» La différentiation *complète* de u, v, w en t , pour obtenir u', v', w' , s'y effectuera en faisant varier t de dt et x de $u dt$, ou même de $U dt$, mais en laissant constantes y, z ; car les dérivées en y, z non seulement de v, w , mais aussi de u , y seront de petits facteurs, comme v, w . On aura, très sensiblement,

$$(70) \quad u' = \frac{du}{dt} + U \frac{du}{dx} = \frac{dU}{dt} + U \frac{dU}{dx}, \quad (v', w') = \frac{d(v, w)}{dt} + U \frac{d(v, w)}{dx};$$

et la condition d'intégrabilité (1) deviendra

$$(71) \quad \left(\frac{d}{dt} + U \frac{d}{dx} \right) \left(\frac{dv}{dz} - \frac{dw}{dy} \right) = 0, \quad \text{ou} \quad \frac{d_c}{dt} \left(\frac{dv}{dz} - \frac{dw}{dy} \right) = 0,$$

équation où le symbole d_c désigne une différentiation *complète* par rapport au temps, effectuée en suivant une même particule fluide dans son mouvement moyen local.

» Donc, d'une part, l'accélération longitudinale u' se calcule sans avoir besoin de connaître v, w . D'autre part, la différence $\frac{dv}{dz} - \frac{dw}{dy}$ reste nulle toujours, dans chaque particule fluide, comme aux moments où le régime est, autour d'elle, uniforme ou très graduellement varié; et v, w sont, à l'intérieur de chaque section normale σ , les dérivées respectives en y, z d'une même fonction.

» D'ailleurs, φ étant, comme $\varphi - 1$, constamment voisin de zéro, même quand U et σ changent entre de larges limites, le second membre de (53) continue à être négligeable, alors que v, w ne le sont plus, et les relations (54), (55) subsistent. Enfin, l'on peut, dans les expressions générales (46) de v, w , où tous les termes avaient déjà un petit facteur, réduire φ à l'unité et supprimer les deux termes où figure κ , devenu un second petit facteur (de l'ordre de $\kappa \sqrt{B_0}$) d'après (52).

» Alors l'égalité des deux dérivées de v en z et de w en y donne immédiatement, comme équation indéfinie en Φ , que complétera la condition (55) au contour,

$$\frac{h}{a} \frac{d^2 \Phi}{d\eta^2} + \frac{a}{h} \frac{d^2 \Phi}{d\xi^2} = 0;$$

et celles-ci, exactement pareilles (vu $\varphi = 1$) aux équations (62) et (61)

B.

en Φ' , déterminent, comme elles, leur solution, qui est $\Phi = 0$. Les formules (46) donnent donc simplement

$$(72) \quad \begin{cases} v = \left(\frac{dy_0}{dt} + U \frac{dy_0}{dx} \right) + \left(\frac{da}{dt} + U \frac{da}{dx} \right) \eta, \\ w = \left(\frac{dz_0}{dt} + U \frac{dz_0}{dx} \right) + \left(\frac{dh}{dt} + U \frac{dh}{dx} \right) \zeta, \end{cases}$$

valeurs linéaires en η , ζ ou en y , z .

» Ces expressions (72) de v , w , établies sans supposer les dérivées de U et σ de plus en plus petites à mesure que leur ordre s'élève, nous permettront d'aborder l'étude sinon des écoulements *rapidement variés*, du moins de ceux qui *commencent à le devenir* ou qui *cessent de l'être*.

§ XVIII. — Distribution des vitesses à travers des sections semblables, dans les régimes graduellement variés.

» 57. Connaissant par la formule (56) l'accélération longitudinale u' aux divers points (y, z) , ou mieux (η, ζ) , d'une section σ , il devient possible d'intégrer le système (10) d'équations déterminant la fonction F_2 , dans l'expression générale (8) du mode de distribution des vitesses. Nous savons que cette fonction F_2 s'annule avec le second membre $u' - \partial \pi u'$ de la première (10). Celle-ci étant d'ailleurs linéaire, il est clair que F_2 se composera d'autant de termes qu'en comprend u' , et respectivement proportionnels aux facteurs indépendants de η , ζ dans les termes de u' . Vu les équations (51), (52), (48), (67), et enfin (66) combinée avec la condition $\Gamma = 0$ (sur le contour), qui régissent φ , κ , γ , Φ , nous aurons donc, dans toutes les sections semblables, y compris même les sections rectangulaires d'une très grande largeur constante, un résultat de la forme

$$(73) \quad \left\{ \begin{aligned} F_2 = & \frac{k\sqrt{B_0}}{1 + k\sqrt{B_0}\partial\pi F_1} \left[U \frac{dU}{dx} \frac{\mathcal{F}(\eta, \zeta, k\sqrt{B_0})}{1 + k\sqrt{B_0}\partial\pi F_1} + \frac{dU}{dt} \mathcal{F}_1(\eta, \zeta) \right] \\ & + \left(\frac{k\sqrt{B_0}}{1 + k\sqrt{B_0}\partial\pi F_1} \right)^2 \left[\frac{U}{\sigma} \frac{d\sigma}{dt} \mathcal{F}_2(\eta, \zeta) + U \frac{dU}{dx} \mathcal{F}_3(\eta, \zeta, k\sqrt{B_0}) \right]. \end{aligned} \right.$$

» Les quatre fonctions de η , ζ appelées \mathcal{F} , \mathcal{F}_1 , \mathcal{F}_2 , \mathcal{F}_3 , dont la première et la dernière seules dépendent en outre de $k\sqrt{B_0}$, sont déterminées par les

quatre équations indéfinies respectives

$$(74) \quad \left\{ \begin{array}{l} \frac{d}{d\eta} \left(F \frac{d\mathcal{F}}{d\eta} \right) + \frac{d}{d\zeta} \left(F \frac{d\mathcal{F}}{d\zeta} \right) = 2(F, - \mathfrak{N} F,) + k\sqrt{B_0}(F_1^2 - \mathfrak{N} F_1^2), \\ \frac{d}{d\eta} \left(F \frac{d\mathcal{F}_1}{d\eta} \right) + \frac{d}{d\zeta} \left(F \frac{d\mathcal{F}_1}{d\zeta} \right) = F, - \mathfrak{N} F, , \\ \frac{d}{d\eta} \left(F \frac{d\mathcal{F}_2}{d\eta} \right) + \frac{d}{d\zeta} \left(F \frac{d\mathcal{F}_2}{d\zeta} \right) = \frac{dF_1}{d\eta} \frac{d\gamma}{d\eta} + \frac{dF_1}{d\zeta} \frac{d\gamma}{d\zeta} - \mathfrak{N} \left(\frac{dF_1}{d\eta} \frac{d\gamma}{d\eta} + \frac{dF_1}{d\zeta} \frac{d\gamma}{d\zeta} \right), \\ \frac{d}{d\eta} \left(F \frac{d\mathcal{F}_3}{d\eta} \right) + \frac{d}{d\zeta} \left(F \frac{d\mathcal{F}_3}{d\zeta} \right) = \frac{dF_1}{d\zeta} \frac{d\Gamma}{d\eta} - \frac{dF_1}{d\eta} \frac{d\Gamma}{d\zeta} - \mathfrak{N} \left(\frac{dF_1}{d\zeta} \frac{d\Gamma}{d\eta} - \frac{dF_1}{d\eta} \frac{d\Gamma}{d\zeta} \right), \end{array} \right.$$

et, en outre, par les conditions définies communes

$$(75) \quad \left\{ \begin{array}{l} F \frac{d(\mathcal{F}, \mathcal{F}_1, \mathcal{F}_2, \mathcal{F}_3)}{d\nu} = 0 \text{ (au contour),} \\ (\mathcal{F}, \mathcal{F}_1, \mathcal{F}_2, \mathcal{F}_3) = 0 \text{ (au milieu du fond).} \end{array} \right.$$

» Toutefois, la partie en \mathcal{F}_3 de la formule (73), celle qu'introduit la fonction Φ (ou la fonction Γ) et qui serait nulle dans les cas des deux sections circulaire (ou demi-circulaire) et rectangulaire d'une grande largeur constante, n'est donnée que pour le mouvement permanent, auquel nous nous sommes bornés dans le calcul de Φ ; et c'est pourquoi nous avons pu, le débit $U\sigma$ étant alors constant, y remplacer le facteur $-\frac{U^2}{\sigma} \frac{d\sigma}{dx}$ par $U \frac{dU}{dx}$, de manière à faire rentrer ce terme dans le type de celui d'entre les termes précédents que n'annule pas l'hypothèse de la permanence, et qui est le terme en \mathcal{F} .

» 58. La formule (11), caractéristique du mode de distribution des vitesses, deviendra donc, si l'on y substitue à u_0 , dans les petits termes, le quotient de U par $1 + k\sqrt{B_0}\mathfrak{N}F_1$, et sauf toujours la même restriction quant au terme en \mathcal{F}_3 ,

$$(76) \quad \left\{ \begin{array}{l} \frac{u}{u_0} = 1 + k\sqrt{B_0}\mathfrak{N}F, + \frac{k^2}{g} \frac{\sigma}{\chi} \frac{1}{U^2} \left[U \frac{dU}{dx} \mathcal{F}(\eta, \zeta, k\sqrt{B_0}) + (1 + k\sqrt{B_0}\mathfrak{N}F_1) \frac{dU}{dt} \mathcal{F}_1(\eta, \zeta) \right] \\ \quad + \frac{k^3\sqrt{B_0}}{g} \frac{\sigma}{\chi} \frac{1}{U^2} \left[\frac{U}{\sigma} \frac{d\sigma}{dt} \mathcal{F}_2(\eta, \zeta) + U \frac{dU}{dx} \mathcal{F}_3(\eta, \zeta, k\sqrt{B_0}) \right]. \end{array} \right.$$

» Dans les cas particuliers de sections rectangulaires d'une grande largeur constante et de sections circulaires ou demi-circulaires, l'on a $\mathcal{F}_3 = 0$, les valeurs de \mathcal{F} , \mathcal{F}_1 , \mathcal{F}_2 se calculent aisément par les équations (74) et (75), où F_1 et γ ont les valeurs indiquées plus haut (p. 40), avec F égal

soit à 1, soit à l'inverse de ν ; et l'on obtient ainsi, pour le rapport de u à u_0 , les expressions données aux §§ IX, X, XXVI et XL de mon *Essai sur la théorie des eaux courantes* (p. 90, 94, 246, 266, et 516 à 520) (1).

§ XIX. — Équation du mouvement graduellement varié,
aux degrés d'approximation supérieurs.

» 59. Le second membre de (76), divisé par sa valeur moyenne aux divers points d'une section σ , donnera le rapport $\varphi + \varpi$ de u à U . On formera son excédent sur l'expression de φ résultant de (51); et cet excédent, réduit à sa partie linéaire par rapport aux trois petites dérivées premières de U en x et de U et σ en t , sera la fonction ϖ dans sa partie de première approximation, ou abstraction faite d'écartes comparables aux dérivées d'ordre supérieur de U et σ . On pourra donc évaluer les petits excès respectifs $2\varphi\varpi$, $3\varphi^2\varpi$ du carré et du cube de $\varphi + \varpi$ sur ceux de φ ; et leurs valeurs moyennes dans toute l'étendue σ , savoir $\mathfrak{M}(2\varphi\varpi)$, $\mathfrak{M}(3\varphi^2\varpi)$, seront les petites parties variables des coefficients $1 + \eta$ et α , réduites à leurs termes principaux ou affectés des dérivées premières de U et σ . Ce qui s'y trouve ainsi négligé, étant d'un ordre supérieur au premier, aura ses dérivées en x ou en t d'un ordre supérieur au second et, par suite, négligeable, même à une deuxième approximation des lois du mouvement graduellement varié.

» Il suit de là qu'il suffira, à une deuxième approximation, de substituer dans (25) et (26), aux dérivées de η et α qui y figurent, les dérivées analogues des expressions trouvées pour $\mathfrak{M}(2\varphi\varpi)$ et pour $\mathfrak{M}(3\varphi^2\varpi)$. C'est ainsi que, dans le cas d'un cours d'eau à section rectangulaire d'une grande

(1) On trouve, dans le cas de la section rectangulaire large,

$$\mathfrak{F} = -\frac{1}{12}(1 - \zeta^2)^2 - \frac{k\sqrt{B}}{40}\left(1 - \frac{7}{3}\zeta^2 + \frac{5}{3}\zeta^4 - \frac{1}{3}\zeta^6\right), \quad \mathfrak{F}_1 = -\frac{1}{24}(1 - \zeta^2)^2 = -\frac{1}{6}F_1^2,$$

$$\mathfrak{F}_2 = -\frac{1}{360}(1 - 4\zeta^2 + 5\zeta^4 - 2\zeta^6),$$

et, dans le cas de la section circulaire, où \mathfrak{F} , \mathfrak{F}_1 , \mathfrak{F}_2 ne sont évidemment fonction de η , ζ que par l'intermédiaire de ν ,

$$\mathfrak{F} = -\frac{8}{45}(1 - \nu^3)^2 - \frac{2k\sqrt{B}}{9.45}(14 - 33\nu^3 + 24\nu^6 - 5\nu^9), \quad \mathfrak{F}_1 = -\frac{4}{45}(1 - \nu^3)^2 = -\frac{1}{5}F_1^2,$$

$$\mathfrak{F}_2 = -\frac{2}{9.75}(2 - 9\nu^3 + 12\nu^6 - 5\nu^9).$$

largeur constante, l'on arrivera le plus simplement possible à l'équation de deuxième approximation du mouvement, qui porte le n° 367 dans mon *Essai sur la théorie des eaux courantes* (§ XXXVI, p. 437) et dont dépend la déformation plus ou moins rapide des ondes descendantes ou ascendantes (de courbure sensible) le long d'un tel courant ⁽¹⁾.

» 40. La différentiation en x de la valeur trouvée de π fera de même connaître, avec erreur comparable aux dérivées troisièmes seulement de U et σ , le second membre de l'équation (53), dans sa partie principale, ou du deuxième ordre de petitesse; et l'on pourra, dès lors, aborder le calcul de λ , μ , ν , ω , u' , F_2 , ϖ , $\tau + \eta$, α pour les termes de cet ordre. Dans les deux cas de la section rectangulaire d'une grande largeur constante et circulaire ou demi-circulaire, ν , ω continuent évidemment à être les dérivées en y , z d'une même fonction ou de ζ ou de τ ; et les calculs n'offrent guère d'autre difficulté que leur excessive longueur, comme on peut en juger par la partie citée ci-dessus de mon *Essai sur la théorie des eaux courantes* (§ XXXVI). Je les y ai effectués, dans le premier de ces cas, pour arriver à l'équation (n° 367) citée ci-dessus, avant d'avoir découvert le procédé qui la déduit de (25).

» Quand on emploie ces calculs pour former $\tau + \eta$, α et l'équation du mouvement à une troisième approximation, là où ils sont généralement indispensables, il ne faut pas oublier que les équations (25) et (26) doivent être complétées, comme on l'a vu au début de cette Étude, par un terme provenant de ce que la pression moyenne p ne varie plus alors hydrostatiquement dans l'étendue d'une même section σ . A partir de l'axe hydraulique où l'on se donne $p = p_0$, p s'accroît, en effet, du terme

$$(77) \quad -\rho \int_{y_0, z_0}^{y, z} (\nu' dy + \omega' dz) = -\rho \int_{\tau, \zeta}^{\eta, \xi} (a\nu' d\tau + h\omega' d\zeta).$$

» Au terme $\frac{u'}{g}$ de la première équation indéfinie du mouvement (où u' et p entrent par l'expression $\frac{u'}{g} + \frac{1}{\rho g} \frac{dp}{dx}$), il vient donc s'adjoindre, quand on élimine de cette équation la dérivée de p en x divisée par ρg ,

(1) Voir aussi les *Additions à l'Essai sur la théorie des eaux courantes*, p. 55, au Tome suivant XXIV du *Recueil des Savants étrangers*.

l'expression

$$(78) \quad -\frac{1}{g} \frac{d}{dx} \int_{y_0, z_0}^{y, z} (v' dy + w' dz) = -\frac{1}{g} \int_{0,0}^{\eta, \zeta} \left(a \frac{dv'}{dx} d\eta + h \frac{dw'}{dx} d\zeta \right).$$

» On a pu la différentier sous le signe \int et même n'y différentier que le facteur déjà petit v' ou w' , car les dérivées en x des limites soit inférieures y_0, z_0 , soit supérieures η, ζ , ou celles de a, h , ne donneraient, multipliées par les petites fonctions v' ou w' , que des produits négligeables.

» Par suite, dans nos équations (3), (5), (7), (10), (13), (14), (16), (17), (18), u' , partout où il figure, se trouve accru du produit de (78) par g , et $(u^2)'$, c'est-à-dire $2U\varphi u'$, se trouve lui-même accru du produit de $2U\varphi$ par (78) et par g . Donc, le second membre de l'équation définitive (18) ou (25) du mouvement devra être complété, en y ajoutant le terme

$$(79) \quad -\frac{1}{g} \mathfrak{M} \left[(2\varphi - 1) \int_{0,0}^{\eta, \zeta} \left(a \frac{dv'}{dx} d\eta + h \frac{dw'}{dx} d\zeta \right) \right],$$

où il suffira d'évaluer à une première approximation, par les formules (46) de v, w , les très petites accélérations transversales v', w' .

§ XX. — Passage d'un régime graduellement varié à un régime rapidement varié, ou *vice versa*.

» 41. La longueur des calculs et surtout la complication des résultats seraient des plus rebutantes, si l'on ne se bornait au cas de parois assez polies, ou d'un coefficient B_0 de frottement extérieur assez faible, pour réduire au premier ordre de petitesse la différence $\varphi - 1$ et aussi, d'après (76), les inégalités relatives de vitesse des filets fluides à l'état de régime varié, où elles sont exprimées par $\varphi + \varpi - 1$. Alors, d'une part, $(\varphi + \varpi)^2$ et $(\varphi + \varpi)^3$ sont très sensiblement $1 + 2(\varphi + \varpi - 1)$ et $1 + 3(\varphi + \varpi - 1)$. Leurs valeurs moyennes ne se distinguent donc plus de 1; ce qui réduit le second membre de (25) à ses trois premiers termes, où, même, les coefficients $2\alpha - 1 - \eta$ et $1 + 2\eta$ deviennent l'unité. D'autre part, les composantes transversales v, w de la vitesse admettent les expressions simples (72), qui donnent, sous une forme symbolique et abrégée, mais évidente, dans laquelle U se comporte comme un facteur constant et η, ζ comme des

(47)

facteurs indépendants de x et t ,

$$(80) \quad \frac{d(v', w')}{dx} = \left(\frac{d}{dt} + U \frac{d}{dx} \right)^2 \left[\left(\frac{dy_0}{dx} + \eta \frac{da}{dx} \right), \left(\frac{dz_0}{dx} + \zeta \frac{dh}{dx} \right) \right].$$

» Le terme complémentaire (79), à joindre au second membre de (25), devient donc

$$(81) \quad - \frac{1}{g} \left(\frac{d}{dt} + U \frac{d}{dx} \right)^2 \mathfrak{N} \left[a \left(\frac{dy_0}{dx} \eta + \frac{da}{dx} \frac{\eta^2}{2} \right) + h \left(\frac{dz_0}{dx} \zeta + \frac{dh}{dx} \frac{\zeta^2}{2} \right) \right].$$

» Par exemple, dans les deux cas : 1° d'un canal rectangulaire de largeur $2a$ où η varie de -1 à 1 et, ζ , de zéro à 1 ; 2° d'un tuyau circulaire où $y_0 = z_0 = 0$, $a = h = \frac{1}{2} R$, et où le rapport $\epsilon = \frac{1}{2} \sqrt{\eta^2 + \zeta^2}$ de la distance r à l'axe au rayon R varie de zéro à 1 , ce terme (81) devient respectivement

$$(82) \quad - \frac{1}{g} \left(\frac{d}{dt} + U \frac{d}{dx} \right)^2 \left[\left(\frac{a}{2} \frac{dy_0}{dx} + \frac{h}{2} \frac{dz_0}{dx} + \frac{a}{6} \frac{da}{dx} + \frac{h}{6} \frac{dh}{dx} \right), \frac{R}{4} \frac{dR}{dx} \right].$$

» S'il s'agit, en particulier, d'un canal rectangulaire de largeur constante, y_0 et a sont constants, la dérivée de z_0 en x est l'excédent de la petite pente actuelle I de surface sur la pente constante de l'axe des x ; et le terme (82) devient aisément

$$(83) \quad - \frac{h}{2g} \left(\frac{d}{dt} + U \frac{d}{dx} \right)^2 \left(I + \frac{1}{3} \frac{dh}{dx} \right).$$

» **42.** Par l'adjonction du terme (81), (82) ou (83) au second membre de l'équation (25) et la réduction de $1 + \tau$, α à l'unité dans ce second membre, on rendra l'équation (25) applicable à un régime qui *devient* ou qui *cesse d'être rapidement* varié, ou, encore, qui se maintient, sur des longueurs notables, voisin d'un régime graduellement varié; c'est-à-dire, en un mot, à tout régime où les dérivées de σ et U en x ou t sont petites, mais sans décroître de plus en plus à mesure que leur ordre s'élève. La première formule (70) et les formules (72) employées dans la démonstration ne sont basées, en effet, de même que les transformations opérées ci-dessus, que sur l'hypothèse de la quasi-égalité relative de vitesse des filets fluides et sur la petitesse commune des dérivées de U et σ .

» Dans le cas particulier d'un canal rectangulaire de largeur constante pour lequel a été obtenue l'expression (83), il suffit d'observer que la pente I de surface égale la pente (constante ou variable) i de fond, moins la dérivée de h en x , pour rendre cette expression (83) identique au der-

nier terme d'une équation (482) donnée pour le même cas dans mon *Essai sur la théorie des eaux courantes* (p. 524). On peut voir aux §§ XX à XXV de cet *Essai* comment l'adjonction du terme dont il s'agit à l'équation du mouvement permet d'étudier l'état permanent d'un cours d'eau, soit aux points où un régime *graduellement* varié se détruit ou s'établit, comme, par exemple, au pied et au sommet des *ressauts* brusques ou ondulés, soit aux endroits où le fond présente des ondulations longitudinales régnant sur toute la largeur, qui se répercutent plus ou moins à la superficie, etc.

» Dans tous ces cas, l'équation du mouvement *permanent* est

$$1 + \frac{h^2}{2} \frac{U^2}{gh} \frac{d^2 I}{dx^2} = b \frac{U^2}{h} + \frac{d}{dx} \left(\frac{U^2}{2g} \right) + \frac{h^2}{6} \frac{d^3}{dx^3} \left(\frac{U^2}{2g} \right).$$

On le voit en prenant le terme complémentaire sous sa forme (83), mais en y substituant à la petite dérivée $\frac{dh}{dx}$ (vu la constance du débit Uh de l'unité de largeur du lit) l'expression $-\frac{h}{U} \frac{dU}{dx} = -\frac{h}{U^2} \frac{d}{dx} \left(\frac{U^2}{2} \right)$. Et elle devient

$$i + \frac{h^2}{2} \frac{U^2}{gh} \frac{d^2 i}{dx^2} = b \frac{U^2}{h} + \frac{dh}{dx} + \frac{d}{dx} \left(\frac{U^2}{2g} \right) - \frac{h^2}{3} \frac{d^3}{dx^3} \left(\frac{U^2}{2g} \right),$$

quand on en élimine, comme il vient d'être dit, la pente I de surface. La première forme convient surtout pour les courants sans courbure sensible de superficie, où l'on peut supposer nulle la dérivée seconde de I en x : c'est le cas habituel des grands cours d'eau. La seconde forme donne l'équation différentielle en x des variations de la profondeur h , dès qu'on met pour U le quotient, par h , du débit q de l'unité de largeur.

» Ces formules s'appliquent même sans que le fond ait besoin d'être très poli ; car on n'a négligé dans leur établissement que les *carrés* et *produits* des inégalités de vitesse ou d'autres petits facteurs (1).

(1) *Équation plus approchée d'un régime pseudo-uniforme.* — La possibilité d'employer ainsi l'équation de mouvement obtenue, même sans avoir à supposer extrêmement petit le coefficient B de frottement extérieur, se démontre simplement dans un cas particulier digne de remarque. C'est celui du régime que j'ai appelé *pseudo-uniforme*, parce que la vitesse moyenne U et la profondeur h y sont constantes, les filets fluides, quoique courbes, s'y trouvant parallèles entre eux à la traversée de toutes les sections. Il se produit quand, sur une grande longueur, le fond, coupé de sillons transversaux régnant d'un bord à l'autre, affecte une forme sinusoidale, d'une

§ XXI. — Du régime permanent graduellement varié qui se produit à l'entrée ou plutôt dans la première partie amont des tuyaux.

» 43. Considérons enfin le régime permanent varié, très spécial, qui a été l'occasion de l'étude actuelle, savoir, celui qui se produit dans la partie amont d'un long tuyau rectiligne, après l'épanouissement des filets fluides consécutif à la rapide contraction de l'entrée, et qui sert de transition au régime uniforme existant ensuite sur toute la longueur. Dans cette ques-

longueur complète d'ondulation égale à $2\pi h \frac{U}{\sqrt{2gh}}$ (*Essai sur la théorie des eaux courantes*, p. 233).

Dans ce régime pseudo-uniforme, par le fait même qu'il est supposé voisin d'un régime graduellement varié, la distribution des vitesses à travers les sections ne diffère pas beaucoup de celle qu'exprime la formule (76), d'ailleurs réduite à celle d'un régime uniforme par les hypothèses $\frac{d(U, \sigma)}{d(t, x)} = 0$. Le rapport $\frac{u}{U}$ y est donc sensiblement φ , et $\tau + \eta$, α , ne différant nulle part beaucoup des valeurs moyennes constantes de φ^2 , φ^3 , ont leurs dérivées négligeables dans l'équation (25), dont le second membre est ainsi réduit à $bU^2 \frac{\zeta}{\sigma}$, c'est-à-dire à $b \frac{U^2}{h}$. Il ne reste donc qu'à évaluer son terme complémentaire (79).

A cet effet, rappelons que les filets fluides sont supposés, dans tout plan vertical longitudinal, parallèles, de la surface au fond : le rapport $\frac{w}{u}$ reçoit donc partout sa valeur relative au fond, savoir $i - c$, où i , c sont les deux angles que le profil longitudinal du lit et l'axe des x positifs font respectivement avec le plan de l'horizon, au-dessous de celui-ci. On a ainsi

$$w = (i - c) u = (i - c) U \varphi, \quad \frac{dw}{dx} = U \frac{di}{dx} \varphi,$$

et, par suite, vu la suppression permise du terme $w \frac{dw}{dx}$ non linéaire en w ,

$$w' = u \frac{dw}{dx} = U^2 \frac{di}{dx} \varphi^2, \quad \frac{dw'}{dx} = U^2 \frac{d^2 i}{dx^2} \varphi^2.$$

Le terme complémentaire (79) devient donc (v' étant nul)

$$- \frac{hU^2}{g} \frac{d^2 i}{dx^2} \int_0^1 (2\varphi - 1) \left(\int_0^\zeta \varphi^2 d\zeta \right) d\zeta.$$

L'hypothèse simplificatrice de l'égalité de vitesse de tous les filets fluides, faite dans B.

tion, le changement des vitesses u avec l'abscisse x des sections σ n'est plus amené par des variations de σ ou de la vitesse moyenne U , puisque σ et U sont constants; et tous les termes qui prédominaient jusqu'ici dans nos équations, parmi ceux qu'introduit la non-uniformité du régime, s'effacent, pour laisser le premier rôle à d'autres beaucoup plus complexes. Nos démonstrations et nos formules subsistent, il est vrai, sans modification, jusqu'à (25) et (26) inclusivement; mais les seconds membres de celles-ci perdent leurs termes affectés des dérivées de U et de σ , c'est-à-dire justement ceux que la simple connaissance des lois du régime uniforme permettait d'évaluer; et, par exemple, l'équation (25), formule générale

le calcul du terme complémentaire (83), a donc eu simplement pour effet de donner à ce terme le coefficient numérique $\frac{1}{2}$, au lieu du coefficient plus compliqué

$$\int_0^1 (2\varphi - 1) \left(\int_0^{\zeta} \varphi^2 d\zeta \right) d\zeta,$$

qu'il aurait eu sans cela et qui se réduit bien à $\frac{1}{2}$ quand on prend $\varphi = 1$.

Or on a, d'après (36),

$$\varphi = 1 + \frac{k}{2} \sqrt{b} \left(\frac{1}{3} - \zeta^2 \right), \quad \int_0^{\zeta} \varphi^2 d\zeta = \zeta + \frac{k\sqrt{b}}{3} (\zeta - \zeta^3) + \frac{k^2 b}{180} (5\zeta - 10\zeta^3 + 9\zeta^5),$$

et, par suite, tous calculs faits,

$$\int_0^1 (2\varphi - 1) \left(\int_0^{\zeta} \varphi^2 d\zeta \right) d\zeta = \frac{1}{2} \left(1 + \frac{k^2 b}{5 \cdot 12} - \frac{k^3 b \sqrt{b}}{36 \cdot 12} \right).$$

Mais on voit, par les formules (36) et (37), que

$$k\sqrt{b} = 6 \left(\frac{u_m}{U} - 1 \right) = 3\sqrt{5\eta},$$

ce qui, en doublant d'ailleurs, pour plus de simplicité, le résultat obtenu, donne enfin

$$2 \int_0^1 (2\varphi - 1) \left(\int_0^{\zeta} \varphi^2 d\zeta \right) d\zeta = 1 + \frac{3\eta}{4} - \frac{5\eta\sqrt{5\eta}}{16} = 1 + \frac{3\eta}{4} \left(1 - \frac{5}{12} \sqrt{5\eta} \right).$$

Le coefficient $\frac{1}{2}$ attribué au terme complémentaire devrait donc être accru de la fraction $\frac{3\eta}{4} \left(1 - \frac{5}{12} \sqrt{5\eta} \right)$ de sa valeur. Or, cette fraction se trouve comprise entre $\frac{3}{4}\eta$ et $\frac{21}{48}\eta$; car, vu la valeur de \sqrt{b} donnée par la première formule (37) (p. 33) de mon Étude de l'année dernière sur le régime uniforme, on aura toujours $k\sqrt{b} < 3$ et, par suite, $\sqrt{5\eta} < 1$, $1 - \frac{5}{12} \sqrt{5\eta} > \frac{7}{12}$. La fraction dont il s'agit, toujours positive, sera donc moindre que $\frac{3}{4}\eta$ en valeur relative, c'est-à-dire seulement de l'ordre de 0,01 et insignifiante, sauf peut-être dans quelques cours d'eau à lit extrêmement rugueux.

du mouvement, devient (vu d'ailleurs la permanence admise)

$$(84) \quad I = bU^2 \frac{\lambda}{\sigma} + \frac{U^2}{g} \frac{d(\alpha - 1 - \tau_1)}{dx}.$$

» 44. Toutefois, celle-ci n'est pas entièrement suffisante aux faibles distances de l'entrée du tuyau; car, à partir de la formule (15), nous avons supposé petites non seulement, comme la définition même de la graduelle variation du régime nous avait déjà autorisé à le faire, l'accélération longitudinale u' , les vitesses transversales v , ω et surtout les accélérations correspondantes v' , ω' , mais aussi la différence entre le mode effectif de distribution des vitesses que définit, par exemple, le rapport $\varphi + \varpi$ de u à U , dans la section considérée, et le mode de distribution propre au régime uniforme, exprimé de même par φ . Or la petitesse de u' entraîne bien, d'après le système (10), celle de F_2 , mais non, dans la formule (11), celle du terme en F_2 , à cause du petit dénominateur $\sqrt{B_0}$ et du numérateur assez grand k figurant dans le coefficient de ce terme. Il est donc possible, en général, que, malgré la graduelle variation de l'écoulement, le rapport de u à u_0 donné par (11) et, par suite, celui, $\varphi + \varpi$, de u à U , s'écartent très notablement de ce qu'ils sont dans le régime uniforme, savoir, de φ pour le dernier rapport et de $\frac{\varpi}{\varphi_0}$ pour le premier, φ_0 désignant la valeur de φ au milieu du fond, là où $u = u_0$. Ainsi, ne regardons plus comme petite la fonction ϖ , ni, par suite, sa valeur ϖ_0 au milieu du fond, valeur qui est

$$(85) \quad \varpi_0 = \frac{u_0}{U} - \varphi_0 = \frac{u_0}{U} - \sqrt{\frac{b}{B_0 \partial \pi f}}$$

(vu l'égalité $B_0 u_0^2 \partial \pi f = bU^2$ dans le régime uniforme); et nous aurons, en multipliant (85) par $U \sqrt{B_0 \partial \pi f}$,

$$(86) \quad \sqrt{B_0 u_0^2 \partial \pi f} - \sqrt{b} U^2 = \sqrt{B_0 \partial \pi f} U \varpi_0.$$

» La différence des deux premiers termes de (16) sera donc comparable à chacun d'eux, et l'on ne pourra plus, dans (15), négliger devant l'unité le carré du second terme entre crochets; mais on pourra substituer partout à F_1 , dans ce terme, d'après la signification même, que définit (8), de F_1 , le rapport de $\varphi - \varphi_0$ à $\varphi_0 k \sqrt{B_0}$, ou mieux de $\sqrt{\partial \pi f} (\varphi - \varphi_0)$ à $k \sqrt{b}$.

» La formule (15), multipliée par $u_0 \sqrt{b}$, sera identiquement

$$(87) \quad \sqrt{b} U^2 = \sqrt{B_0 u_0^2 \partial \pi f} - \frac{1}{\sqrt{B_0 u_0^2 \partial \pi f}} \frac{\sigma}{\lambda} \frac{\partial \pi (\varphi u' - u')}{g}.$$

» Celle-ci, comparée à (86), montre que le dernier terme de (87) égale, au signe près, $\sqrt{B_0 \partial \pi f} U \varpi_0$.

» Alors, la relation (87), élevée au carré, donnera, pour tenir lieu de (16),

$$(88) \quad B_0 u_0^2 \partial \pi f = b U^2 + 2 \frac{\sigma}{\lambda} \frac{\partial \mathcal{R}(\varphi u' - u')}{g} - (B_0 \partial \pi f) U^2 \varpi_0^2.$$

» Au second membre, φ peut d'ailleurs, identiquement, être remplacé par le rapport de $u - U \varpi$ à U et non plus simplement, comme on avait fait dans (16), par celui de u à U ; ce qui ajoute à $\partial \pi(2uu')$, qui était la valeur approchée de $2U \partial \pi(\varphi u')$, la correction $2U \partial \pi(-\varpi u')$. A la fin de la formule (17), il faudra donc ajouter l'expression

$$(89) \quad \frac{2}{g} \frac{\sigma}{\lambda} \partial \pi(-\varpi u') - (B_0 \partial \pi f) U^2 \varpi_0^2.$$

» Par suite, cette expression se retrouvera en plus, divisée par le rayon moyen, dans les formules (18), (25) de la pente motrice I.

§ XXII. — Hauteur motrice qu'y dépense l'établissement du régime uniforme.

» 43. L'équation (84) du mouvement, ainsi complétée, devient

$$(90) \quad I = b U^2 \frac{\lambda}{\sigma} + \frac{U^2}{g} \frac{d(\alpha - 1 - \eta)}{dx} + \frac{2}{g} \partial \pi(-\varpi u') - (B_0 \partial \pi f) \frac{\lambda}{\sigma} U^2 \varpi_0^2.$$

» La hauteur motrice totale $\int I dx$ dépensée entre deux sections, abaissément, entre elles, tant de l'axe hydraulique que de la pression sur cet axe (mesurée en hauteur du fluide), comprend donc quatre parties : 1^o celle qui provient du terme en b ou qu'absorbe le frottement ordinaire de régime uniforme; 2^o une autre, positive comme la précédente et également notable, $\frac{U^2}{g} \int d(\alpha - 1 - \eta)$ ou sensiblement $2 \frac{U^2}{g} \int d\eta$ (vu $\alpha = 1 + 3\eta$ à peu près), employée à accroître les inégalités de vitesse des filets fluides et simplement proportionnelle à l'augmentation du coefficient $\alpha - 1 - \eta$ entre les deux sections considérées; 3^o et 4^o, enfin, deux petites parties,

$$(91) \quad \frac{2}{g} \int \partial \pi(-\varpi u') dx, \quad - (B_0 \partial \pi f) \frac{\lambda}{\sigma} U^2 \int \varpi_0^2 dx,$$

du second ordre de petitesse comme les produits $-\varpi u'$, ϖ_0^2 , sauf sur une faible longueur près de l'entrée, où la fonction ϖ est comparable à $\varphi - 1$,

l'inégalité des vitesses n'y étant encore qu'ébauchée. La dernière (91) est évidemment négative, comme $-\varpi_0^2$. Quant à la précédente, elle est positive. En effet, d'une part, les filets périphériques, d'abord trop rapides, ou pour lesquels ϖ est positif, se ralentissent et ont leur accélération u' négative, tandis que, d'autre part, les filets voisins de l'axe et pour lesquels ϖ est négatif, s'accélèrent : le produit $-\varpi u'$ est donc positif dans presque toute la section et a sa valeur moyenne positive.

» Si, pour prendre le cas le plus simple, on suppose l'entrée du tuyau assez bien évasée pour que les filets fluides soient sensiblement parallèles dès l'origine de sa partie prismatique ou cylindrique, la formule de D. Bernoulli leur attribuera à cet endroit, comme on sait, la vitesse commune, U , due à la hauteur motrice dès lors dépensée à partir des points du réservoir d'admission où le fluide est en repos. On y aura donc $\alpha - 1 - \eta = 0$. Et, par suite, la hauteur motrice totale dépensée, depuis le réservoir jusqu'aux points où régnera le régime uniforme, pour établir ce régime, ou en sus de ce qu'y absorbera le frottement ordinaire de régime uniforme, sera

$$(92) \quad \frac{U^2}{g} \left[\frac{1}{2} + (\alpha - 1 - \eta) + \frac{2}{U^2} \int_0^\infty \varpi \kappa (-\varpi u') dx - g B_0 (\varpi \kappa f) \frac{\gamma}{\sigma} \int_0^\infty \varpi_0^2 dx \right].$$

» Les coefficients $1 + \eta$, α et γ désignent les valeurs moyennes de φ^2 et φ^3 ; autrement dit, ils se rapportent à la limite supérieure des intégrations, ou aux sections σ dans lesquelles le régime uniforme existe. L'abscisse x de celles-ci, comptée à partir de l'origine du tuyau prismatique ou cylindrique, peut d'ailleurs être supposée infinie, les fonctions sous les signes f de (92) y tendant asymptotiquement et assez rapidement vers zéro.

§ XXIII. — Équations qui y régissent le mode de distribution des vitesses.

» 46. Abstraction faite des éléments les plus voisins de la limite $x = 0$, d'une somme probablement insignifiante, les deux intégrales que contient l'expression (92) s'évalueront, avec une assez faible erreur relative, en supposant la fonction ϖ de l'ordre des petites quantités dont nous négligeons habituellement les produits. C'est donc dans cette hypothèse simplificatrice qu'il nous reste à déterminer ϖ , ou, ce qui revient au même, F_2 .

» Nous aurons pour cela le système (10) d'équations, dans lequel u' sera donné par la formule (40), évidemment réduite à

$$(93) \quad u' = U \left(v \frac{d\varphi}{dy} + w \frac{d\varphi}{dz} \right) + U^2 \varphi \frac{d\varpi}{dx} = U^2 \left(\frac{v}{aU} \frac{d\varphi}{d\eta} + \frac{w}{hU} \frac{d\varphi}{d\zeta} + \varphi \frac{d\varpi}{dx} \right).$$

» D'ailleurs, d'après (46), où y_0, z_0, a, h seront constants et la valeur (52) de x nulle, les vitesses transversales v, ω auront simplement λ et μ pour quotients par aU et hU , avec λ, μ régis par l'équation indéfinie (53) et la condition au contour (49), sans compter la condition d'intégrabilité (1).

» 47. Bornons-nous aux deux cas de la section rectangulaire très large, de hauteur $2h$, et de la section circulaire de rayon R , où nous savons que, par raison de symétrie, v, ω ou λ, μ , fonctions *impaires* de y, z , sont les deux dérivées en y, z ou en η, ζ , d'une même fonction *paire*, soit de ζ , soit de η et ζ par l'intermédiaire du rapport, ν , au rayon $R = 2a = 2h$, de la distance $r = \sqrt{y^2 + z^2}$ à l'axe : ce qui rend identique la vérification de la condition (1) d'intégrabilité.

» Nous introduirons comme inconnue auxiliaire une fonction ω de ζ ou η , et de x , dont la dérivée en x soit justement cette fonction qui a λ et μ pour dérivées respectives en η et ζ . Autrement dit, nous poserons

$$(94) \quad \lambda = \frac{d^2 \omega}{dx d\eta}, \quad \mu = \frac{d^2 \omega}{dx d\zeta}$$

ω comprendra ainsi une fonction arbitraire de η et ζ . Nous en disposerons de manière que, sur une première section σ , celle qui aura, par exemple, l'abscisse $x = 0$, et où la valeur de ω , évidemment paire en η, ζ , sera directement donnée, l'on ait

$$(95) \quad \Delta_2 \omega + \varpi = 0 \quad \text{ou} \quad \frac{d^2 \omega}{d\eta^2} + \frac{d^2 \omega}{d\zeta^2} = -\varpi, \quad \text{avec} \quad \frac{d\omega}{d\nu} = 0 \quad (\text{sur le contour}).$$

» Alors, vu les expressions (94) de λ et μ , l'équation indéfinie (53) et la condition (49) deviendront respectivement $\frac{d}{dx}(\Delta_2 \omega + \varpi) = 0$, $\frac{d}{dx} \left(\frac{d\omega}{d\nu} \right) = 0$. Donc, les équations (95) seront vérifiées pour toutes les valeurs de x , c'est-à-dire sur toutes les sections σ . On voit que, si l'on connaissait sur l'une d'elles quelconque la fonction paire ϖ de η et de ζ , ces équations (95) y détermineraient, à une constante arbitraire près $f(x)$, la fonction ω , également paire en η, ζ . La partie $f(x)$ de ω , évidemment étrangère aux relations (94), (95) de ω avec nos vraies inconnues λ, μ, ϖ , reste indéterminée.

» Enfin, l'expression (93) de u' , en en éliminant, par (95) et (94), ϖ et les rapports λ, μ de v, ω à aU, hU , puis observant que φ ne dépend pas

de x , et substituant enfin à φ sa valeur tirée de (51), deviendra

$$(96) \quad \left\{ \begin{aligned} u' &= U^2 \frac{d}{dx} \left(\frac{d\varphi}{d\eta} \frac{d\omega}{d\zeta} + \frac{d\varphi}{d\zeta} \frac{d\omega}{d\eta} - \varphi \Delta_2 \omega \right) \\ &= - \frac{k\sqrt{B_0} U^2}{1 + k\sqrt{B_0} \partial \mathcal{R} F_1} \frac{d}{dx} \left[\left(\frac{1}{k\sqrt{B_0}} + F_1 \right) \Delta_2 \omega - \frac{dF_1}{d\eta} \frac{d\omega}{d\eta} - \frac{dF_1}{d\zeta} \frac{d\omega}{d\zeta} \right]. \end{aligned} \right.$$

» 48. Telle est la valeur de u' qu'il faudra porter dans l'équation indéfinie en F_2 , qui est la première (10) ou mieux la différentielle totale en η, ζ de la première (10). En effet, avec l'adjonction de la condition au contour correspondante, la première équation (10) équivaut exactement à sa différentielle totale en η, ζ , que nous pourrions écrire, avec un terme de moins,

$$(97) \quad d_\sigma \left[\frac{d}{d\eta} \left(F \frac{dF_2}{d\eta} \right) + \frac{d}{d\zeta} \left(F \frac{dF_2}{d\zeta} \right) - u' \right] = 0,$$

l'indice σ indiquant que la différentiation dont il s'agit se fait sans sortir d'une même section σ . Car l'équation (97) revient évidemment à la première (10), avec addition, au second membre, d'une constante arbitraire C . Or, si l'on prend la moyenne des valeurs, dans l'aire σ , de tous les termes de la première (10) ainsi complétée, on trouve zéro pour valeur moyenne du premier membre; car celui-ci, multiplié par $d\eta d\zeta$, et intégré, se change évidemment en une intégrale de contour où figure sous le signe \int le produit de F par la dérivée en v de F_2 , nul d'après la seconde relation (10). Et il vient bien ainsi, forcément, $C = 0$.

» 49. Cela posé, tirons de (11), pour la substituer dans (97), la valeur de F_2 en fonction de F_1 et de ϖ ou ω . A cet effet, observons, d'une part, que dans l'expression de F_2 fournie immédiatement par (11), le facteur u_0^2 peut être remplacé à très peu près par $U^2 \varphi_0^2$; d'autre part, que le quotient de u par u_0 est identiquement celui de $\varphi + \varpi$ par $\varphi_0 + \varpi_0$ et excède sa valeur de régime uniforme $1 + k\sqrt{B_0} F_1$, ou $\frac{\varphi}{\varphi_0}$, de

$$\frac{1}{\varphi_0^2} (\varphi_0 \varpi - \varpi_0 \varphi) = \frac{\varpi}{\varphi_0} - \frac{\varpi_0}{\varphi_0} (1 + k\sqrt{B_0} F_1).$$

Il viendra

$$(98) \quad \left\{ \begin{aligned} F_2 &= \frac{g\sqrt{B_0} \varphi_0}{k} \frac{\chi}{\sigma} U^2 [\varpi - \varpi_0 (1 + k\sqrt{B_0} F_1)] \\ &= - \frac{g\sqrt{B_0} \chi U^2}{k(1 + k\sqrt{B_0} \partial \mathcal{R} F_1)_\sigma} [\Delta_2 \omega + \varpi_0 (1 + k\sqrt{B_0} F_1)]. \end{aligned} \right.$$

Les termes en F_1 de celle-ci s'élimineront de la relation (97), à raison de ce que la première équation (9) y réduira leur somme à la différentielle d_σ d'une constante, et, en même temps, la substitution à u' , dans (97), de la dernière expression (96), donnera l'équation indéfinie en ω ,

$$(99) \quad d_\sigma \left[\frac{g}{k^2} \frac{\chi}{\sigma} \left(\frac{d.F \frac{d\Delta_2 \omega}{d\eta}}{d\eta} + \frac{d.F \frac{d\Delta_2 \omega}{d\zeta}}{d\zeta} \right) - \left(\frac{1}{k\sqrt{B_0}} + F_1 \right) \frac{d\Delta_2 \omega}{dx} + \frac{d}{dx} \left(\frac{dF_1}{d\eta} \frac{d\omega}{d\eta} + \frac{dF_1}{d\zeta} \frac{d\omega}{d\zeta} \right) \right] = 0.$$

» La quantité entre accolades ne dépendant, comme on verra, que de x et de ζ ou ν , la différentielle d_σ équivaudra à une simple dérivation en ζ ou ν , et l'équation (99) sera une équation aux dérivées partielles, du cinquième ordre en ζ ou en ν .

» Il faudra y joindre la condition (10) au contour, exprimant que s'y annule le produit de F par la dérivée en ν de F_2 , c'est-à-dire de la dernière expression (98). Si l'on tient compte de la seconde relation (9) et de ce que ϖ_0 sera justement la valeur de ϖ ou de $-\Delta_2 \omega$ au contour, il viendra, en rappelant d'ailleurs une autre condition au contour déjà établie plus haut pour ω (formules 95),

$$(100) \quad (\text{au contour des sections}) \quad \frac{F}{k\sqrt{B_0}f} \frac{d\Delta_2 \omega}{d\nu} + \Delta_2 \omega = 0, \quad \frac{d\omega}{d\nu} = 0.$$

» D'ailleurs, la dernière relation (10) est satisfaite identiquement par la valeur (98) de F_2 . Et la condition $\int \varpi d\sigma = 0$, provenant de ce que s'annule dans chaque section la valeur moyenne de ϖ , différence de celles de $\varphi + \varpi$ et de φ , égales toutes les deux à l'unité, n'est pas moins vérifiée; car l'égalité $-\varpi = \Delta_2 \omega$, multipliée par $d\eta d\zeta$, puis intégrée dans toute l'aire σ , conduit à une intégrale de contour où la fonction sous le signe f est la dérivée de ω en ν , nulle en vertu de la seconde relation définie (100).

» Si l'on veut ne considérer, dans chaque section, que la variable indépendante ζ^2 ou ν , croissante de 0 à 1, il y aura lieu d'observer qu'au centre ($\zeta = 0$ ou $\nu = 0$), les deux fonctions paires (en η et ζ) ω et $-\varpi = \Delta_2 \omega$, maxima ou minima en ce point, ont leur différentielle d_σ nulle par raison de symétrie et de continuité. On aura donc encore

$$(101) \quad (\text{au centre des sections}) \quad d_\sigma \omega = 0, \quad d_\sigma \Delta_2 \omega = 0.$$

§ **XXIV.** — Décomposition de ce mode, dans sa partie amortissable ou de non-uniformité, en modes simples, plus ou moins lents à s'évanouir aux distances croissantes de l'entrée.

» **50.** On vérifiera les équations (99), (100), (101), en prenant pour ω une somme de *solutions simples*, dont chacune sera le produit d'une constante arbitraire c par une exponentielle décroissante en x , où figurera un coefficient positif d'*extinction* m constant, et par une fonction Ω de ζ ou de τ seuls. Bref, on posera

$$(102) \quad \omega = \sum c e^{-m \frac{\zeta}{k^2} \frac{\chi x}{\sigma}} \Omega.$$

» Chaque terme de la somme Σ devant séparément satisfaire à (99), (100) et (101), il vient en Ω l'équation différentielle linéaire, du cinquième ordre et sans second membre,

$$(103) \quad d_{\sigma} \left[\frac{d}{d\tau} \left(F \frac{d\Delta_2 \Omega}{d\tau} \right) + \frac{d}{d\zeta} \left(F \frac{d\Delta_2 \Omega}{d\zeta} \right) + m \left(\frac{\Delta_2 \Omega}{k \sqrt{B_0}} + F_1 \Delta_2 \Omega - \frac{dF_1}{d\tau} \frac{d\Omega}{d\tau} - \frac{dF_1}{d\zeta} \frac{d\Omega}{d\zeta} \right) \right] = 0.$$

Et l'on devra, d'une part, adopter sa solution particulière, déterminée (dans sa partie variable) à un facteur constant près, qui vérifiera, d'après (101) et (100), les trois conditions spéciales

$$(104) \quad (\text{au centre}) \quad d_{\sigma} \Omega = 0 \quad \text{et} \quad d_{\sigma} \Delta_2 \Omega = 0, \quad (\text{au contour}) \quad \frac{d\Omega}{d\nu} = 0;$$

d'autre part, choisir pour m les racines, tenues d'être toutes positives, de l'équation transcendante fournie par la première condition (100),

$$(105) \quad (\text{sur le contour}) \quad \frac{F}{k \sqrt{B_0} f} \frac{d\Delta_2 \Omega}{d\nu} + \Delta_2 \Omega = 0.$$

» Comme c'est la partie $\varpi = -\Delta_2 \omega$, variable avec x , du mode de distribution des vitesses que l'on désire connaître, la formule (102) donnera

$$(106) \quad \varpi = - \sum c e^{-m \frac{\zeta}{k^2} \frac{\chi x}{\sigma}} \Delta_2 \Omega.$$

» **51.** Il restera à calculer les coefficients c de manière que, sur une première section σ , celle qui a, par exemple, l'abscisse $x = 0$, ϖ reçoive certaines valeurs *initiales* ϖ_i , fonction de ζ^2 ou de ν , données dans toute l'aire σ . La formule (106) devra donc y devenir $\varpi_i = -\Sigma c \Delta_2 \Omega$. Mais, ne pouvant

effectivement prendre, dans la somme Σ ordonnée suivant les racines m croissantes, qu'un nombre fini n de termes, on devra tolérer des erreurs $\varpi_i + \Sigma c \Delta_2 \Omega$; et l'on rendra seulement minima la moyenne de leurs carrés dans toute l'aire σ ou, ce qui revient au même, l'intégrale

$$(106 \text{ bis}) \quad \int (\varpi_i + \Sigma c \Delta_2 \Omega)^2 d\sigma.$$

» J'ai montré sur un exemple, dans une Note relative au même problème de l'établissement du régime uniforme, mais à l'entrée des tubes fins, comment cette condition détermine les coefficients (¹).

» **52.** On voit que, l'abscisse x grandissant, la formule (106) fait évanouir successivement tous les termes de la somme Σ , à commencer par les plus éloignés. Aux distances de l'entrée excédant un nombre médiocre de fois le rayon moyen, il ne subsistera donc que le premier terme, affecté de la plus petite racine positive m de l'équation (105); et ϖ , d'ailleurs indépendant, d'après (106), de la vitesse moyenne U et des dimensions absolues de la masse fluide, variera désormais, sur chaque section, proportionnellement à l'expression correspondante de $\Delta_2 \Omega$.

(¹) *Comptes rendus* des 6 et 13 juillet 1891, t. CXIII, p. 9 et 49. La condition dont il s'agit, qui revient à rendre minima la somme des carrés des erreurs commises sur la valeur de ϖ_i dans les divers éléments (équivalents) de l'aire σ , entraîne évidemment l'annulation de la dérivée partielle première de l'intégrale (106 bis) par rapport à chacun des coefficients c à déterminer. Si donc $\Delta_2 \Omega_j$ désigne successivement chacune des n expressions obtenues pour $\Delta_2 \Omega$, c'est-à-dire celles qui correspondent aux n premières racines m de l'équation transcendante (105), il vient, pour calculer les n coefficients c , le système complet du premier degré

$$(106 \text{ ter}) \quad \Sigma c \int \Delta_2 \Omega \Delta_2 \Omega_j d\sigma = \int (-\varpi_i) \Delta_2 \Omega_j d\sigma.$$

Contrairement à ce qui arrive dans les problèmes les plus usuels de la Physique mathématique, les inconnues c ne seront pas séparées dans ce système, car le produit de deux expressions différentes de $\Delta_2 \Omega$ n'aura pas sa valeur moyenne nulle. Autrement dit, les équations (106 ter) ne se réduiront pas à

$$c_j \int (\Delta_2 \Omega_j)^2 d\sigma = \int (-\varpi_i) \Delta_2 \Omega_j d\sigma,$$

et les valeurs des constantes c varieront, dans une certaine mesure, avec le nombre de celles que l'on voudra utiliser pour le calcul effectif de ϖ .

§ XXV. — Cas d'un tuyau à section rectangulaire large : intégration en série.

» 53. Abordons d'abord le plus simple des deux cas en vue desquels a été établie spécialement la théorie précédente et où l'on a $f = 1$, $B_0 = B$, savoir, celui d'un tuyau à section rectangulaire très large, de hauteur $2h$. Alors $F = 1$, $F_1 = \frac{1}{2}(1 - \zeta^2)$ et Ω , fonction paire comme F_1 , ne dépend également que de ζ : il suffira de la considérer depuis l'axe jusqu'au fond, c'est-à-dire de $\zeta = 0$ à $\zeta = 1$.

» L'équation indéfinie (103) ne contient Ω que par sa dérivée première Ω' , car $\Delta_2 \Omega$ est maintenant la dérivée, Ω'' , de celle-ci. Il y a donc lieu d'adopter pour inconnue la fonction *impaire* Ω' , que nous appellerons dès lors Ψ , et dont $\Delta_2 \Omega$ sera la dérivée Ψ' . D'ailleurs, le signe d_σ équivalant à une différentiation en ζ , l'équation différentielle (103) sera du quatrième ordre en Ψ . Dans son terme en Ψ'' , évaluons et mettons à part la valeur moyenne du coefficient, valeur qui égalera l'inverse de $k\sqrt{b}$, d'après la première formule (37) de mon Étude de l'année dernière (1). Cette équation en Ψ , divisée par m , sera dès lors

$$(107) \quad \frac{1}{m} \Psi^{IV} + \left[\frac{1}{k\sqrt{b}} + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{3} - \zeta^2 \right) \right] \Psi'' + \Psi = 0;$$

et les conditions définies (104), (105), où l'on aura $d\nu = d\zeta$ à la limite $\zeta = 1$, deviendront

$$(108) \quad \Psi(0) = 0, \quad \Psi(1) = 0, \quad \Psi''(0) = 0, \quad \Psi''(1) + k\sqrt{b} \Psi'(1) = 0.$$

» Les trois premières (108), jointes à (107), suffisent évidemment pour définir la fonction Ψ , à un facteur constant près, que l'on peut choisir à volonté puisque le résultat cherché (106) contient déjà les coefficients arbitraires c . Nous disposerons, en général, de ce facteur constant, de manière à avoir $\Psi'(0) = 1$; ce qui achèvera de déterminer Ψ .

» 54. Si nous adoptons pour cette fonction *impaire* une série procédant suivant les puissances entières et positives de ζ , nous aurons donc une for-

(1) *Comptes rendus*, t. CXXIII, p. 12 (6 juillet 1896), ou p. 33 du Mémoire précédent.

mule comme

$$(109) \quad \Psi(\zeta) = \zeta + A\zeta^3 - C\zeta^5 + D\zeta^7 - E\zeta^9 + \dots,$$

et les première et troisième des conditions (108) seront satisfaites. Quant à l'équation (107), que le développement (109) devra identiquement vérifier, on reconnaît qu'elle laisse disponible le coefficient A, mais qu'elle détermine chacun des suivants C, D, E, ..., en fonction linéaire très simple des deux qui le précèdent, 1, A, ..., multipliés par m . Puis A se détermine par la seconde relation (108); et la dernière (108) donne enfin l'équation en m (¹).

(¹) *Sur l'établissement du régime uniforme le long d'un tube fin à section rectangulaire relativement large.* — La loi de récurrence qui, à partir de C, relie chaque coefficient de la série (109) aux deux précédents, se simplifie un peu quand on suppose B très grand et, par suite, $k\sqrt{b}$ égal à 3. La quatrième condition (108), résolue par rapport à $\Psi'(1)$, se réduit en même temps à $\Psi'(1) = 0$. Alors, d'après les équations (8) ou (12), la vitesse u_0 à la paroi devient négligeable à côté de la vitesse moyenne U, et le tuyau, supposé ainsi infiniment rugueux, immobilise par son frottement la couche fluide qui le touche, tout comme le ferait par adhérence la paroi polie d'un tube fin, dans un écoulement bien continu. D'ailleurs, cette vitesse u_0 étant sensiblement indépendante de x aux endroits considérés où ϖ est très petit, le coefficient de frottement intérieur $\varepsilon = \frac{\rho g}{k} \sqrt{B} h u_0$ s'y trouve à fort peu près constant, comme il l'est dans les mouvements bien continus. Donc, tout se passe, quant aux équations déterminant ϖ et Ψ , comme s'il s'agissait de l'écoulement effectué, le long d'un tube fin, par un fluide où le coefficient de frottement intérieur aurait justement la valeur numérique de l'expression $\frac{\rho g}{k} \sqrt{B} h u_0$ dans notre liquide.

Ainsi, la formule (106) de ϖ , spécifiée pour un tuyau infiniment rugueux, sera celle qui représentera l'établissement du régime uniforme à la partie amont d'un tube fin, si, remplaçant $\frac{\chi}{\sigma}$ par $\frac{1}{h}$ et $\Delta_2 \Omega$ par Ψ' , l'on exprime d'ailleurs, dans les exponentielles, k^2 en fonction de ε , h et U. L'on aura, pour cela, l'équation (31) de mon premier Mémoire (p. 27), équation qui, vu la valeur $\frac{1}{3}$ de $\mathfrak{N} F_1$ et la grandeur supposée de \sqrt{B} , donnera $k\sqrt{B} u_0 = 3U$, dans l'expression $\frac{\rho g}{k^2} k\sqrt{B} u_0 h$ de ε . De celle-ci, devenue dès lors $\varepsilon = \frac{3\rho g h U}{k^2}$, on tirera $\frac{1}{k^2} = \frac{\varepsilon}{3\rho g h U}$. Donc, la formule représentant la partie variable avec x du mode de distribution des vitesses, dans le problème de l'établissement du régime uniforme le long d'un tube fin à section rectangulaire large et de hauteur $2h$, sera

$$\varpi = - \sum c e^{-\frac{m \varepsilon x}{3\rho h^2 U} \Psi'},$$

§ XXVI. — Solutions simples en termes finis, quand les parois sont lisses.

» 55. Les résultats deviennent très simples quand on suppose la paroi assez lisse, ou plutôt b assez petit, pour que, dans (107), le coefficient de Ψ'' , alors très grand, puisse être remplacé par l'inverse de $k\sqrt{b}$, sa valeur moyenne, dont il ne s'écarte qu'entre les limites fixes $\frac{1}{6}$ et $-\frac{1}{3}$ comptées respectivement au delà et en deçà. Le troisième terme, Ψ , de (107) se trouve dès lors encore plus négligeable que la petite partie supprimée du terme en Ψ'' ; car Ψ , s'annulant aux deux limites $\zeta = 0$, $\zeta = 1$, est, en moyenne, dans l'intervalle, au plus de l'ordre de grandeur de sa dérivée première Ψ' , qui, tenue elle-même de s'y annuler une fois, y est à peine comparable à sa dérivée Ψ'' . Donc, à plus forte raison, Ψ disparaît, dans (107), devant la partie principale du terme en Ψ'' . Et l'équation (107), dès lors binôme, donne, à un facteur constant près, vu l'avant-dernière condition (108), $\Psi'' = -\alpha \sin \alpha \zeta$, si α^2 (avec α pris positif) désigne le quotient de m par $k\sqrt{b}$. Or, de cette valeur de Ψ'' , multipliée deux fois par $d\zeta$ et intégrée chaque fois, il résulte, en tenant compte des deux premières conditions (108),

$$(110) \quad \Psi = \frac{\sin \alpha \zeta - \zeta \sin \alpha}{\alpha}, \quad \text{ou} \quad \alpha = \sqrt{\frac{m}{k\sqrt{b}}}.$$

» Enfin, la dernière condition (108) devient l'équation en m ou en α , $\text{tang } \alpha = \frac{k\sqrt{B}}{\alpha} \frac{\alpha^3}{\alpha^2 + k\sqrt{B}}$. Supposons le quotient positif de $k\sqrt{B}$ par α assez petit pour qu'on puisse négliger son carré; en sorte que ce quotient soit lui-même voisin de zéro et α voisin d'un multiple positif $j\pi$ de π . Le petit excédent $\alpha - j\pi$ aura donc pour tangente, à très peu près, $\frac{k\sqrt{B}}{\alpha}$ ou $\frac{k\sqrt{B}}{j\pi}$;

où m et Ψ' se calculeront comme s'il s'agissait d'un tuyau de même forme à paroi infiniment rugueuse. Quant à la partie, φ , de régime uniforme ou indépendante de x , elle sera, en faisant $\sqrt{B_0}$ infini dans (51),

$$\varphi = \frac{F_1}{\partial \mathcal{L} F_1} = \frac{3}{2}(1 - \zeta^2).$$

Malgré les simplifications indiquées des formules (107) et (108), la série qui exprime Ψ' et l'équation en m restent encore d'un calcul fort laborieux.

et il viendra successivement

$$(111) \quad \begin{cases} \alpha = j\pi + \frac{k\sqrt{B}}{j\pi}, & m = \alpha^2 k\sqrt{b} = (j^2\pi^2 + 2k\sqrt{B})k\sqrt{b}, \\ \Psi' = \cos\alpha\zeta - \frac{\sin\alpha}{\alpha} = \cos j\pi\zeta - \frac{k\sqrt{B}}{\pi} \left(\frac{\cos j\pi}{j\pi} + \zeta \sin j\pi\zeta \right). \end{cases}$$

» Les valeurs de m sont bien, comme il le fallait, toutes réelles et positives; celles de Ψ' , qu'on substituera à $\Delta_2\Omega$, s'écartent peu de $\cos j\pi\zeta$, dont elles diffèrent d'une même quantité aux deux limites $\zeta^2 = 0$, $\zeta^2 = 1$.

» **56.** Bornons-nous au terme de ϖ *fondamental* ou affecté de l'exponentielle la plus lente à s'évanouir, celle qui correspond à $j = 1$. Admettons de plus une entrée du tuyau parfaitement bien évasée, qui y donnerait $u = U$ ou $\varpi_i = 1 - \varphi = \frac{1}{2}k\sqrt{b} \left(\zeta^2 - \frac{1}{3} \right)$, d'après les formules (37), précédemment citées, de mon Étude de l'année dernière. Le coefficient c , devant rendre minimum le carré moyen, $\int_0^1 (c \cos \pi \zeta + \varpi_i)^2 d\zeta$ environ, de l'écart entre $c\Psi'$ et $-\varpi_i$, se déterminera par la condition approchée

$$\int_0^1 (c \cos \pi \zeta + \varpi_i) \cos \pi \zeta d\zeta = 0.$$

Il sera sensiblement le quotient, par la valeur moyenne $\frac{1}{2}$ de $\cos^2 \pi \zeta$, de l'intégrale $\int_0^1 (-\varpi_i) \cos \pi \zeta d\zeta$, que donnera presque immédiatement l'intégration par parties effectuée avec $\sin \pi \zeta$ ou $\cos \pi \zeta$ comme facteur intégré. Et il viendra finalement, vu (106),

$$(112) \quad -\varpi = \frac{2k\sqrt{b}}{\pi^2} e^{-\frac{\pi^2 + 2k\sqrt{B}}{k} \frac{g\sqrt{b}x}{h}} \left[\cos \pi \zeta + \frac{k\sqrt{B}}{\pi^2} (1 - \pi \zeta \sin \pi \zeta) \right].$$

» Les vitesses u sont inférieures à celles de régime uniforme dans la partie centrale des sections qui s'étend jusqu'à l'ordonnée relative, ζ , dont la valeur absolue, $\frac{1}{2} - \frac{k\sqrt{B}}{\pi^2} \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{\pi} \right)$, annule Ψ' ; elles leur sont, au contraire, supérieures dans tout le reste, qui comprend un peu plus que la moitié des sections. Aussi, l'écart $-\varpi$ est-il plus fort au centre $\zeta = 0$ qu'à la paroi $\zeta = 1$, comme il était naturel de le penser, l'action régulatrice du frottement devant le plus vite se faire sentir au voisinage des parois.

§ XXVII. — Longueur nécessaire pour l'établissement approché
du régime uniforme dans un tel tuyau.

» 57. Pour la paroi en ciment fin sur laquelle M. Bazin a fait ses récentes observations (dans un tuyau circulaire, il est vrai, et non rectangulaire large), on avait $b = 0,000166$, $\sqrt{b} = 0,0129$, et, par suite (avec la valeur 48,6 de k), $\sqrt{B} = 0,0175$, $k\sqrt{B} = 0,851$ (*) ; d'où résulte, dans la section rectangulaire large, encore d'après les mêmes formules (32) de l'Étude citée, $b = 0,000186$, $\sqrt{b} = 0,0136$ et $k\sqrt{b} = 0,663$. L'inverse de $k\sqrt{b}$ y est donc, non pas très grand, mais seulement égal à 1,508. Toutefois, chacune des deux catégories de valeurs que prend le coefficient de Ψ'' dans (107), les unes (pour $\zeta^2 < \frac{1}{3}$) en excédent, les autres (pour $\zeta^2 > \frac{1}{3}$) en déficit sur cette moyenne 1,508, s'en écarte relativement assez peu, surtout en moyenne, pour qu'on puisse, dans une première étude, lui substituer la valeur constante 1,508; et l'expression (110) de Ψ , où α est de l'ordre de $j\pi$, réduit encore le terme Ψ , dans (107), à une fraction presque négligeable du précédent $1,508\Psi''$, au $\frac{1}{15}$ environ. Enfin, dans l'expression (111) de m , le terme $2k\sqrt{B}$, de deuxième approximation, n'est guère, même pour $j = 1$, que le $\frac{1}{6}$ du terme principal $j^2\pi^2$: preuve que les formules obtenues continuent à être applicables avec quelque approximation.

(*) Ces valeurs se déduisent de la première formule (60) de mon travail de l'année dernière (voir le Mémoire précédent, p. 46), où $k = 48,60$ d'après l'une des formules (57) du même travail, et où il suffit d'introduire en outre le résultat $b = 0,000166$, fourni directement par l'observation des débits du tuyau circulaire expérimenté.

Si, dans l'étude du régime uniforme à l'intérieur des tuyaux circulaires, l'on se bornait, comme je le fais ici dans l'étude des régimes variés, à cette première approximation où le coefficient de frottement intérieur ε est supposé valoir celui du cas de la section rectangulaire large pour même rayon moyen et même vitesse à la paroi, multiplié par l'inverse de la distance relative ε à l'axe, la valeur de k la plus propre à réduire autant que possible les écarts entre la théorie et les récentes observations de M. Bazin serait encore, d'après les pages 44 et 45 du Mémoire précédent, $k = 48,60$. Et les premières formules (43), (37) du même Mémoire donneraient, l'une (en y faisant $b = 0,000166$) $\sqrt{B} = 0,0172$, l'autre, ensuite, $\sqrt{b} = 0,0135$ pour la section rectangulaire large. Ce seraient donc, à fort peu près, les valeurs de \sqrt{B} , \sqrt{b} adoptées dans le texte; et l'on aurait aussi, par suite, sensiblement les mêmes valeurs que ci-dessus pour $k\sqrt{B}$ et $k\sqrt{b}$.

» L'expression (112) de $-\varpi$ donnera donc une idée encore assez juste du phénomène étudié. Le coefficient c figurant devant l'exponentielle y est environ 0,134, vu la valeur 0,663 de $k\sqrt{b}$. Mais, pour un tuyau non muni de la bouche parfaitement évasée que nous avons admise, et où se produira toujours, après la brusque contraction des filets fluides, un épanouissement rapide, avec frottements notables qui ébaucheront déjà l'inégalité des vitesses dans le tuyau, l'écart initial ϖ_i , sur la section où le régime commencera à varier graduellement, aura des valeurs absolues moindres que leur expression supposée $1 - \varphi$, et, par suite, le coefficient c ne devra guère, ou pas, excéder 0,1. Il suffira donc que l'exponentielle se réduise elle-même à 0,1, ou que son exposant égale au moins, en valeur absolue, 2,3026, ou enfin que x atteigne la valeur $72,3h$ environ, pour que l'écart ϖ soit partout inférieur à $\frac{1}{100}$ et insensible. Ainsi, *le régime uniforme sera établi après un parcours x d'environ 72 rayons moyens, ou 36 fois la hauteur $2h$ de la section, à partir de l'endroit où les filets fluides commencent à être sensiblement rectilignes et parallèles.*

§ XXVIII. — Cas d'un tuyau circulaire : intégration en série.

» 58. Abordons enfin le cas, plus pratique, mais beaucoup moins simple, d'un tuyau à section circulaire. Alors la fonction F peut être réduite à l'inverse de ε avec une approximation suffisante : F_+ est, par suite, $\frac{2}{3}(1 - \varepsilon^3)$, et, Ω ne dépendant, comme F et F_+ , que de la variable $\varepsilon = \frac{1}{2}\sqrt{\eta^2 + \zeta^2}$, $\Delta_2 \Omega$ a l'expression $\frac{1}{4\varepsilon} \frac{d(\varepsilon \Omega')}{d\varepsilon}$. D'ailleurs, dans l'équation indéfinie (103), les deux derniers termes du quadrinome entre parenthèses ont évidemment pour somme $-\frac{1}{4}F_1' \Omega'$, ou $\frac{1}{2}\varepsilon^2 \Omega'$; de sorte que cette équation indéfinie ne contient Ω que par le produit $\varepsilon \Omega'$. Celui-ci, ou plutôt son quart $\frac{1}{4}\varepsilon \Omega'$, sera donc notre inconnue auxiliaire. Nous l'appellerons encore Ψ , en posant ainsi

$$(113) \quad \Delta_2 \Omega = \frac{1}{\varepsilon} \frac{d\Psi}{d\varepsilon} = \frac{\Psi'}{\varepsilon}.$$

» Enfin, le signe d_σ équivalant à une dérivation en ε , cette équation (103), divisée par m , deviendra presque immédiatement, en y mettant en évidence, comme dans (107), la valeur moyenne, sur toute l'étendue de la section, d'un coefficient variable, valeur qui s'exprime simplement au moyen du

coefficient b propre à la section circulaire (1),

$$(114) \quad \frac{1}{4m} \frac{d}{d\epsilon} \left(\frac{1}{\epsilon} \frac{d^2 \Psi'}{d\epsilon^2} \right) + \left[\frac{1}{k\sqrt{b}} + \frac{2}{3} \left(\frac{2}{5} - \epsilon^3 \right) \right] \frac{d \Psi'}{d\epsilon} + 2\Psi = 0.$$

» Les conditions définies (104) et (105) deviennent en même temps, vu que $d\nu$ (ou $d\sqrt{\eta^2 + \zeta^2}$ suivant la normale au contour) est $2d\epsilon$ à la limite $\epsilon = 1$,

$$(115) \quad \begin{cases} \Psi(0) = 0, & \Psi(1) = 0, & \frac{d}{d\epsilon} \left(\frac{\Psi'}{\epsilon} \right) = 0 \text{ (pour } \epsilon = 0 \text{)}, \\ \frac{1}{2k\sqrt{b}} \frac{d}{d\epsilon} \left(\frac{\Psi'}{\epsilon} \right) + \frac{\Psi'}{\epsilon} = 0 \text{ (pour } \epsilon = 1 \text{)}. \end{cases}$$

» 59. La fonction $\Psi(\epsilon)$ se développera en une série procédant suivant les puissances entières de ϵ . Cette série, d'après la première condition (115), n'aura pas de terme indépendant de ϵ . D'ailleurs, la valeur (113) de $\Delta_2 \Omega$ devant rester finie au centre, Ψ' contiendra le facteur ϵ ; et le terme du premier degré manquera dans Ψ . Ceux des troisième et quatrième degrés manqueront également; car un terme en ϵ^3 ne vérifierait pas la troisième condition (115), et un terme en ϵ^4 , porté dans (114), y en donnerait un en ϵ^{-2} , incapable de se réduire avec aucun autre. Les deux premiers termes seront donc, l'un, en ϵ^2 , l'autre, en ϵ^5 . Après quoi, viendront $\epsilon^8, \epsilon^{11}, \epsilon^{14}, \dots$; car toute expression de la forme $M\epsilon^\alpha$, substituée dans (114), y donne trois termes, respectivement affectés de $\epsilon^{\alpha-6}, \epsilon^{\alpha-3}, \epsilon^\alpha$, essentiellement différents de zéro tous les trois pour $\alpha > 5$ et dont les deux premiers ne pourront se réduire qu'avec d'autres issus de même des deux termes de Ψ où α était moindre soit de 3, soit de 6 unités. Ainsi la différence des divers exposants α est toujours un multiple de 3; et si, Ψ n'étant déterminé qu'à un facteur constant près, l'on prend -1 pour second coefficient, il viendra

$$(116) \quad \Psi(\epsilon) = A\epsilon^2 - \epsilon^5 + C\epsilon^8 - D\epsilon^{11} + E\epsilon^{14} - \dots$$

(1) Voir la première des formules (43) de mon *Étude* de l'année dernière (p. 34, ou *Comptes rendus*, t. CXXIII, p. 77). Cette formule donne

$$\frac{1}{k\sqrt{b}} + \frac{2}{5} = \frac{1}{k\sqrt{b}}.$$

Dans le cas limite où $\sqrt{b} = \infty$, qui sera considéré ci-après en note, $k\sqrt{b}$ atteindra sa plus forte valeur $\frac{5}{2}$.

B.

» Une loi de récurrence assez simple, fournie par la vérification identique de l'équation indéfinie (114), permettra d'évaluer chaque coefficient, à partir de C, en fonction linéaire des deux coefficients précédents multipliés par m . Puis la deuxième condition (115) déterminera A, et la quatrième (115) deviendra enfin l'équation en m (1).

(1) *Sur l'établissement du régime uniforme dans un tube fin à section circulaire, et sur la convergence des séries rencontrées dans la partie actuelle de ce travail.* — Pareillement à ce qui arrivait pour un tuyau à section rectangulaire large et à paroi très rugueuse, la loi de récurrence et la dernière relation (115), équation en m , se simplifient quand B croît indéfiniment, cas où $k\sqrt{b}$ tend vers $\frac{5}{2}$. Mais, alors, malgré l'immobilisation relative, par le frottement extérieur, de la couche fluide contiguë à la paroi, la fonction Ψ obtenue ne s'applique pas au problème de l'établissement du régime uniforme le long d'un tube fin à section circulaire, parce que le coefficient ε de frottement intérieur, de la forme $\frac{\rho g}{k} \sqrt{B} \frac{R}{2} u_0 F(\varepsilon)$, ne pourrait être rendu constant qu'en prenant $F = \text{const.}$; ce qu'on n'a pas fait.

Pour trouver l'expression de ϖ qui convient au cas d'un tel tube fin, il faut donc poser, par exemple, $F = 1$. Dans cette hypothèse, le système (9) donne $F_1 = 1 - \varepsilon^2$, $\mathfrak{N}F_1 = \frac{1}{2}$; et il résulte de la formule (51), prise avec $\sqrt{B_0}$ infini, $\varphi = 2(1 - \varepsilon^2)$. L'on a aussi, d'après la formule (31) du premier Mémoire (p. 27), $k\sqrt{B}u_0 = 2U$: d'où $\varepsilon = \frac{\rho g}{k^2} UR$; et la valeur de $\frac{1}{k^2}$ à porter dans les exponentielles de (106) est $\frac{\varepsilon}{\rho g UR}$. De plus, dans l'équation (103), où les deux derniers termes du quadrinome entre parenthèses donnent toujours pour somme $-\frac{1}{4}F_1'\Omega'$, soit, actuellement, $\frac{1}{2}\varepsilon\Omega'$, la dérivée en ε de cette somme est $\frac{1}{2} \frac{d\varepsilon\Omega'}{d\varepsilon}$, c'est-à-dire, identiquement, $2\varepsilon\Delta_2\Omega$. Dès lors, Ω ne figurant dans (107) que par son paramètre Δ_2 , c'est celui-ci qu'il y a lieu de prendre pour fonction de ε à déterminer. Appelons-le Π , ou, autrement dit, réduisons la formule (106) à

$$\varpi = - \sum c e^{-\frac{2m\varepsilon r}{\rho R^2 U}} \Pi,$$

et l'équation indéfinie (103) devient

$$\frac{d}{d\varepsilon} \left[\frac{1}{4\varepsilon} \frac{d}{d\varepsilon} \left(\varepsilon \frac{d\Pi}{d\varepsilon} \right) + m(1 - \varepsilon^2) \Pi \right] + 2m\varepsilon \Pi = 0,$$

ou

$$\frac{1}{2} \frac{d}{d\varepsilon} \left[\frac{1}{2\varepsilon} \frac{d}{d\varepsilon} \left(\varepsilon \frac{d\Pi}{d\varepsilon} \right) \right] + m(1 - \varepsilon^2) \frac{d\Pi}{d\varepsilon} = 0.$$

Prenons-y pour fonction inconnue la quantité $\varepsilon \frac{d\Pi}{d\varepsilon} = \Phi$, et pour variable indépendante le carré $\varepsilon^2 = s$, aire relative, comparativement à la section entière $\sigma = \pi R^2$, de la courbe $2\pi\varepsilon$ d'égale vitesse constituant le lieu des points considérés. Alors cette

§ XXIX. — Simplification des intégrales quand la paroi est polie.

» 60. Mais bornons-nous, comme nous l'avons fait pour la section rectangulaire large, au cas d'une paroi assez polie, ou plutôt d'une valeur de b assez petite, pour que, dans (114), le coefficient du second terme soit réductible à sa valeur moyenne inverse de \sqrt{b} , alors grande comparativement à son écart (variable entre $\frac{4}{15}$ et $-\frac{2}{5}$) d'avec cette moyenne. Le

équation différentielle, s'abaissant au second ordre, acquiert, multiplié par \varkappa , sa forme la plus réduite,

$$(\alpha) \quad s \frac{d^2 \Phi}{ds^2} + m(1-s)\Phi = 0.$$

Il s'y adjoint, en vertu de la seconde relation (104), la condition $\Phi = 0$ pour $s = 0$, c'est-à-dire $\Phi(0) = 0$, et celle-ci détermine, à un facteur constant près dont on peut disposer de manière que $\Phi'(0) = 1$, l'intégrale particulière Φ à choisir. Il vient d'ailleurs, en tenant compte de (105) où $\sqrt{B_0}$ a crû indéfiniment,

$$\Pi = - \int_{\varkappa}^1 \Phi \frac{d\varkappa}{\varkappa} = - \frac{1}{2} \int_s^1 \Phi \frac{ds}{s},$$

et, puis, vu la formule $\Pi = \frac{1}{4\varkappa} \frac{d}{d\varkappa} \left(\varkappa \frac{d\Omega}{d\varkappa} \right)$ définissant Π , vu aussi la première condition (104),

$$\varkappa \frac{d\Omega}{d\varkappa} = 4 \int_0^{\varkappa} \Pi \varkappa d\varkappa = 2 \int_0^s \Pi ds.$$

Alors enfin la dernière relation définie (104) devient l'équation en m :

$$\int_0^1 \Pi ds = 0.$$

Mais toutes ces formules ont eu beau se simplifier ainsi à un degré inespéré, le développement de Φ , savoir

$$(\beta) \quad \Phi = s - A_2 s^2 + A_3 s^3 - A_4 s^4 + A_5 s^5 - \dots$$

n'en appartient pas moins au type complexe des séries qui s'étaient déjà présentées dans nos trois autres problèmes sur l'établissement du régime uniforme à l'entrée de tuyaux ou de tubes, soit rectangulaires larges, soit circulaires (p. 60 et 66) : la loi de récurrence résultant de l'équation (α) y rattache chacun des coefficients (pris en valeur absolue) A_2, A_3, A_4, \dots aux deux coefficients précédents 0, 1, A_2, A_3, \dots , et

troisième terme, 2Ψ , pourra encore être supprimé, comme étant, pour les mêmes raisons que dans la section rectangulaire large, tout au plus comparable à la partie ainsi négligée du second terme; et si l'on introduit, pour abrégé, une fonction μ et une constante K définies par les relations

$$(117) \quad \mu = \frac{d}{dx} \left(\frac{\Psi'}{x} \right), \quad K = \frac{4m}{k\sqrt{b}},$$

l'équation indéfinie (114), s'abaissant au second ordre, deviendra

$$(118) \quad \frac{d}{dx} \left(\frac{1}{x} \frac{d\mu}{dx} \right) + K\mu = 0.$$

non à un seul comme dans les séries les plus usuelles. En effet, l'on trouve ici

$$(119) \quad \begin{cases} A_2 = \frac{m}{1 \cdot 2} (1 + 0), & A_3 = \frac{m}{2 \cdot 3} (A_2 + 1), \\ A_4 = \frac{m}{3 \cdot 4} (A_3 + A_2), & A_5 = \frac{m}{4 \cdot 5} (A_4 + A_3), \quad \dots \end{cases}$$

La convergence de ces sortes de séries peut se démontrer comme il suit :

Prenons pour exemple (β). Soit $\frac{1}{2}M$ le plus grand de deux coefficients consécutifs A_{p-1} , A_p , supposés assez éloignés dans la série pour que le rapport $\frac{m}{p(p+1)}$ et, à plus forte raison, les rapports suivants $\frac{m}{(p+1)(p+2)}$, $\frac{m}{(p+2)(p+3)}$, \dots , n'excèdent pas une fraction donnée $\frac{1}{2}\lambda$, inférieure à $\frac{1}{2}$. On aura, d'après la loi de récurrence, d'abord

$$A_{p+1} < \frac{\lambda}{2} (A_p + A_{p-1}) < \lambda \frac{M}{2} \quad \left(\text{d'où, a fortiori, } A_{p+1} < \frac{1}{2} M \right),$$

$$A_{p+2} < \frac{\lambda}{2} (A_{p+1} + A_p) < \lambda \frac{M}{2},$$

et, ensuite,

$$A_{p+3} < \frac{\lambda}{2} (A_{p+2} + A_{p+1}) < \lambda^2 \frac{M}{2} \quad \left(\text{d'où } A_{p+3} < \lambda \frac{M}{2} \right),$$

$$A_{p+4} < \frac{\lambda}{2} (A_{p+3} + A_{p+2}) < \lambda^2 \frac{M}{2}, \quad \dots$$

Ainsi, les coefficients, groupés deux par deux à partir de A_{p-1} , admettront, dans les groupes successifs, les limites supérieures $\frac{M}{2}$, $\lambda \frac{M}{2}$, $\lambda^2 \frac{M}{2}$, $\lambda^3 \frac{M}{2}$, \dots . Donc, dans la série (β), où s varie de 0 à 1, la somme absolue des termes croîtra, à partir du $p-1$ ème, plus lentement que ne fait celle d'un nombre de termes moitié moindre, dans la progression géométrique précédente doublée, savoir $M + M\lambda + M\lambda^2 + M\lambda^3 + \dots$, comptée à partir du premier M ; et, à plus forte raison, la série (β), composée de termes moindres à signes alternant, sera-t-elle convergente.

(69)

» Portons-y l'expression de μ résultant de (117) et (116), savoir

$$(119) \quad \mu = -3.5\tau^2 + 6.8C\tau^5 - \dots :$$

l'équation (118) déterminera immédiatement chacun des coefficients C, D, E, ... en fonction du coefficient précédent 1, C, D, ...; et la formule (116) sera

$$(120) \quad \Psi(\tau) = A\tau^2 - \tau^5 + \frac{K\tau^8}{6.8} - \frac{K^2\tau^{11}}{6.8.9.11} + \frac{K^3\tau^{14}}{6.8.9.11.12.14} - \frac{K^4\tau^{17}}{6.8.9.11.12.14.15.17} + \dots$$

» Portons-y la valeur de A résultant alors de la seconde condition (115), savoir

$$(121) \quad A = 1 - \frac{K}{6.8} + \frac{K^2}{6.8.9.11} - \frac{K^3}{6.8.9.11.12.14} + \frac{K^4}{6.8.9.11.12.14.15.17} - \dots ;$$

et la dernière condition (115), multipliée par $-2k\sqrt{B}$, puis divisée par 3.5, deviendra l'équation en K (ou en m):

$$(122) \quad \left\{ \begin{array}{l} 1 - \frac{K}{3.5} + \frac{K^2}{3.5.6.8} - \frac{K^3}{3.5.6.8.9.11} + \frac{K^4}{3.5.6.8.9.11.12.14} - \dots \\ + \frac{2k\sqrt{B}}{5} \left(1 - \frac{2K}{6.8} + \frac{3K^2}{6.8.9.11} - \frac{4K^3}{6.8.9.11.12.14} + \dots \right) = 0. \end{array} \right.$$

» Conformément à ce qu'on avait prévu, elle n'a pas de racine négative; car tous les termes de son premier membre sont essentiellement positifs pour les valeurs négatives de K.

§ XXX. — Longueur alors nécessaire pour l'établissement du régime uniforme et autres particularités intéressantes.

» 61. Si le coefficient $\frac{2}{5}k\sqrt{B}$ était assez petit pour qu'on pût négliger dans (122) la série où il figure, quelques tâtonnements donneraient, comme valeur de la plus petite racine, $K = 25,64$. Mais, cette valeur rendant la série dont il s'agit positive (égale à 0,272), il faudra prendre K un peu plus grand. Pour la valeur $k\sqrt{B} = 0,851$, qui convient à une paroi en ciment lissé, quelques essais donnent assez exactement $K = 30$; et il vient ensuite, d'après (121), $A = 0,5342$. On aura donc pour le paramètre m , vu (117), $7,5k\sqrt{b}$, et, dans l'exponentielle correspondante de la formule (106) de ϖ , l'exposant sera, en valeur absolue, $\frac{15g\sqrt{b}}{k} \frac{x}{R}$ ou, très sensiblement,

$0,039 \frac{x}{R}$ (vu que $\sqrt{b} = 0,0129$). Comme les valeurs initiales ϖ , de l'écart ϖ , dans le mode de distribution des vitesses, ne dépasseront guère encore un dixième, ou tout au plus un dixième et demi, ces écarts ϖ se réduiront à des quantités de l'ordre de $0,01$, et seront insensibles, quand l'exponentielle n'excédera pas $0,1$, ou quand l'exposant atteindra $2,3026$ en valeur absolue; ce qui aura lieu pour $x = 59R$, à très peu près. *Un parcours d'environ 30 diamètres, après l'épanouissement des filets fluides consécutif à la contraction de l'entrée, suffira donc pour établir le régime uniforme.*

» **62.** En comptant 4 ou 5 diamètres en plus depuis l'entrée jusqu'à la section où l'épanouissement est ainsi effectué et où le régime commence à varier graduellement, on voit que l'établissement du régime uniforme dans un tuyau de conduite à parois polies demandera, au maximum, une longueur de 35 à 40 fois le diamètre du tuyau. Conformément aux observations récentes de M. Bazin, ce régime devait donc, dans ses expériences, exister après un parcours de 50 diamètres, mais non après un parcours de 25 diamètres, où, seulement, l'expression (106) de l'écart ϖ était évidemment réduite à son terme principal. Or, celui-ci est, vu les formules (113), (120) de Δ_2 , Ω et de $\Psi(\nu)$, et les valeurs, 30, 0,5342, de K et de A ,

$$(123) \left\{ \begin{array}{l} \varpi = -ce^{-0,089 \frac{x}{R}} \\ \quad \times (1,0685 - 5\nu^3 + 5\nu^6 - 2,0833\nu^9 + 0,4735\nu^{12} \\ \quad - 0,0676\nu^{15} + 0,0066\nu^{18} - 0,0005\nu^{21} + \dots). \end{array} \right.$$

» La fonction de ν entre parenthèses, à laquelle l'écart ϖ est proportionnel dans chaque section, décroît de 1,0685 à $-0,6028$, quand ν grandit de zéro à 1, c'est-à-dire quand on va du centre au contour; elle est donc, en valeur absolue, plus grande sur l'axe qu'auprès de la paroi, dans le rapport de 1,773 à 1. Et elle s'annule pour $\nu = 0,659$; ce qui est aussi d'accord qu'on pouvait l'espérer avec l'expression particulière de ϖ , observée par M. Bazin pour l'abscisse $x = 50R$ et constituée par les différences respectives des deux séries de nombres rapportées au commencement de cette Étude. On y voit, en effet, que la valeur de ν , pour laquelle se produit l'égalité des nombres des deux séries, est voisine de $\frac{5}{8} = 0,625$, légèrement moindre, toutefois, et, par conséquent, un peu inférieure à 0,659. Par suite, ϖ , nul en moyenne, ayant ainsi le champ de ses valeurs négatives, qui constitue la région centrale des sections, sensiblement réduit, celui de ses valeurs positives, constitué par la région périphérique,

se trouve accru d'autant; et les valeurs absolues de ϖ constatées vers le contour sont encore plus faibles que les valeurs calculées.

» La raison de ces écarts est évidemment dans l'insuffisante petitesse du paramètre $k\sqrt{b}$, qui ne justifiait pas tout à fait les simplifications auxquelles nous avons soumis l'équation différentielle (114).

» **63.** Observons à ce propos que la valeur de ν pour laquelle ϖ s'annule et, par conséquent, l'étendue de la région centrale où ϖ est négatif, grandissent lorsque \sqrt{B} , \sqrt{b} tendent vers zéro. Car, si l'on suppose \sqrt{B} , \sqrt{b} infiniment petits, il vient, comme on a vu, $K = 25,64$ (d'où $m = 6,41k\sqrt{b}$, $A = 0,5850$); et la formule (123) est remplacée, d'après (106), (113), (121) et (120), par celle-ci :

$$(124) \left\{ \begin{aligned} \varpi = -ce^{-12,82 \frac{\sqrt{b}}{k} \frac{x}{R}} \\ \times (1,1701 - 5\nu^3 + 4,2733\nu^6 - 1,5218\nu^9 + 0,2956\nu^{12} \\ - 0,0361\nu^{15} + 0,0030\nu^{18} - 0,0002\nu^{21} + \dots). \end{aligned} \right.$$

» Pour ν croissant de 0 à 1, la fonction de ν entre parenthèses décroît de 1,1701 à -0,8161; de sorte qu'en valeur absolue elle est seulement, sur l'axe, 1^{fois},434 (et non plus 1^{fois},773) sa valeur à la paroi. Aussi, par compensation, la racine ν qui l'annule est-elle 0,6736, c'est-à-dire un peu supérieure à 0,659 : ce qui rend la région centrale, où ϖ est négatif, égale à la fraction 0,6736², ou aux 454 millièmes, de la section totale σ , au lieu de la fraction 0,659², ou des 434 millièmes (1). »

(1) La plus grande partie de ce Mémoire a paru en mai, juin et juillet 1897 dans les *Comptes rendus de l'Académie des Sciences de Paris* (t. CXXIV, p. 1196, 1261, 1327, 1411, 1492, et t. CXXV, p. 6, 69, 142 et 203).

ADDITION A LA NOTE DES PAGES 66 A 68.

Sur la manière d'embrasser dans une même analyse les deux cas de l'écoulement le long des tubes fins et de l'écoulement tourbillonnant.

En dehors du cas d'un régime uniforme ou, tout au plus, d'un régime *quasi uniforme* considéré seulement, comme aux notes des pages 60 et 66, dans ses circonstances à peu près indépendantes des légères variations de u_0 et de $\frac{\sigma}{\chi}$ qui peuvent s'y produire, les deux hypothèses $F = 1$, $B_0 = \infty$ deviennent insuffisantes pour rattacher, comme *cas limite*, les écoulements bien continus entre parois *mouillées*, aux écoulements tourbillonnants; car la proportionnalité admise du coefficient ε de frottement intérieur à u_0 et à $\frac{\sigma}{\chi}$ fait varier ε avec x et t . Pour embrasser dans une même analyse les deux modes d'écoulement, il convient alors d'introduire, dans les expressions de ε et du frottement extérieur F_e , un même nouveau facteur, de la forme $\left(\frac{\sigma}{\chi}\right)^m u_0^n$, où m , n sont deux exposants constants. Autrement dit, l'on posera

$$\varepsilon = \frac{\rho g}{k} \sqrt{B_0} \left(\frac{\sigma}{\chi}\right)^{1+m} u_0^{1+n} F\left(\frac{\chi y}{\sigma}, \frac{\chi z}{\sigma}\right), \quad F_e = \rho g B_0 \left(\frac{\sigma}{\chi}\right)^m u_0^{2+n} f\left(\frac{\chi y}{\sigma}, \frac{\chi z}{\sigma}\right);$$

ce qui, d'une part, ne change pas l'expression du rapport $\frac{F_e}{\varepsilon}$ et, d'autre part, entraîne les deux conditions $\varepsilon = \text{const.}$, $u_0 = 0$ (caractéristiques des mouvements bien continus entre parois mouillées) quand on prend non plus $m = 0$, $n = 0$, mais bien $m = -1$, $n = -1$, en même temps que $F = 1$, $\sqrt{B_0} = \infty$, $k = \infty$.

J'avais, du reste, observé déjà, dans le Mémoire de 1878 cité plus haut, p. 20, et publié au *Journal de Mathématiques pures et appliquées* (3^e série, t. IV, p. 344), après y avoir donné directement la théorie des écoulements bien continus et graduellement variés les plus simples, que cette généralisation, très naturelle pour certains modes d'écoulement intermédiaires observés dans de petites sections (p. 32 du Mémoire précédent, de 1896), ne compliquait pas notablement les formules.

Et, en effet, dans les relations (1) à (15) ci-dessus, elle n'introduit pas d'autre changement que de substituer aux deux facteurs $\frac{\sigma}{\chi}$, u_0^n , partout où ils figurent, $\left(\frac{\sigma}{\chi}\right)^{1-m}$ et u_0^{2+n} . Rien n'est donc changé, en particulier, aux systèmes (9), (10) déterminant F_1 et F_2 , ni, par suite, à la formule de φ , donnée par (51), ni à l'expression (14) de $\mathfrak{N} F_2$,

non plus qu'à celle, $\sqrt{\frac{B_0 \partial \mathcal{R} f}{b}}$, de $\frac{U}{u_0}$ dans le régime uniforme. Mais l'équation (5) du mouvement devient

$$(5 \text{ bis}) \quad \begin{cases} B_0 u_0^{2+n} \partial \mathcal{R} f = \left(\frac{\sigma}{\chi}\right)^{1-m} \left(1 - \frac{\partial \mathcal{R} u'}{g}\right), \\ \text{ou} \\ 1 = B_0 \partial \mathcal{R} f \left(\frac{\chi}{\sigma}\right)^{1-m} U^{2+n} \left(\frac{u_0}{U}\right)^{2+n} + \frac{\partial \mathcal{R} u'}{g}. \end{cases}$$

Or la formule (15) modifiée, élevée à la puissance $-(2+n)$ et traitée comme dans le texte, fournit une expression approchée de $\left(\frac{u_0}{U}\right)^{2+n}$, et donne pour cette équation du mouvement, au lieu de (18),

$$(18 \text{ bis}) \quad 1 = b \left(\frac{b}{B_0 \partial \mathcal{R} f}\right)^{\frac{n}{2}} \left(\frac{\chi}{\sigma}\right)^{1-m} U^{2+n} + \frac{1}{g} \left[\frac{2+n}{2} \frac{\partial \mathcal{R} (u^2)'}{U} - (1+n) \partial \mathcal{R} u' \right],$$

relation où les valeurs de $\partial \mathcal{R} u'$, $\partial \mathcal{R} (u^2)'$ résultent ensuite de (24). Puis, φ n'ayant pas changé, rien n'est modifié (p. 27 à 42) à la théorie du petit mouvement transversal, non plus qu'aux expressions de l'accélération longitudinale u' .

Dans l'hypothèse $n = -1$, qu'on devra faire s'il s'agit de mouvements bien continus, le dernier terme de (18 bis), en $\partial \mathcal{R} u'$, disparaît.

En même temps, cette équation (18 bis) devient applicable sans que l'écart ϖ du mode de distribution des vitesses soit petit devant φ , à la seule condition d'ajouter au second membre le terme $\frac{\partial \mathcal{R} (-\varpi u')}{g}$. Car l'équation (15) modifiée, multipliée par u_0 , devient linéaire en u_0 , comme l'est alors déjà (5 bis), et il suffit de substituer $\varphi - \varphi_0$ à $k \sqrt{\frac{b}{\partial \mathcal{R} f}} F_1$ (comme au bas de la page 51), pour qu'elle donne

$$\begin{cases} u_0 = U \sqrt{\frac{b}{B_0 \partial \mathcal{R} f}} + \frac{1}{g B_0 \partial \mathcal{R} f} \left(\frac{\sigma}{\chi}\right)^{1-m} \partial \mathcal{R} (\varphi u' - u') \\ = U \sqrt{\frac{b}{B_0 \partial \mathcal{R} f}} + \frac{1}{g B_0 \partial \mathcal{R} f} \left(\frac{\sigma}{\chi}\right)^{1-m} \left[\frac{\partial \mathcal{R} (u^2)'}{2U} - \partial \mathcal{R} u' + \partial \mathcal{R} (-\varpi u') \right], \end{cases}$$

valeur de u_0 à porter simplement dans (5 bis).

Par suite, la hauteur motrice totale à dépenser pour établir le régime uniforme, dans un tuyau ou tube évasé, sera, au lieu de (92),

$$(92 \text{ bis}) \quad \begin{cases} \frac{U^2}{g} \left[\frac{1}{2} + \frac{\alpha-1}{2} + \frac{1}{U^2} \int_0^\infty \partial \mathcal{R} (-\varpi u') dx \right] \\ = \frac{U^2}{g} \left[\frac{\alpha}{2} + \frac{1}{U^2} \int_0^\infty \partial \mathcal{R} (-\varpi u') dx \right]. \end{cases}$$

B.

Le nombre α égale 2 quand le tube est circulaire; en sorte que, si l'on néglige dans un premier calcul le petit produit $(-\varpi)u'$, cette hauteur de charge dépensée prend alors la valeur approximative simple $\frac{U^2}{g}$. Les principes exposés dans la note des pages 66 à 68 permettent d'ailleurs d'évaluer $-\varpi$ et u' en série: après quoi, une quadrature numérique, effectuée, par exemple, au moyen de la formule de Thomas Simpson, donne le dernier terme entre crochets de (92 bis). C'est ainsi qu'ont été obtenus les résultats résumés à la note de la page 20.

Enfin, quel que soit l'exposant n , les théories des §§ XXIII et suivants, relatives à la distribution des vitesses dans la première partie amont des tuyaux ou des tubes, subsisteront, sauf le remplacement, dans les équations (99), (102) et (106), du facteur $\frac{g}{k^2} \frac{\chi}{\sigma}$ par $\frac{g \varphi_0^n U^n}{k^2} \left(\frac{\chi}{\sigma}\right)^{1-m}$, qui revient à $\frac{g U^n}{k^2 (1 + k \sqrt{B_0} \partial \mathcal{R} F_1)^n} \left(\frac{\chi}{\sigma}\right)^{1-m}$.

ERRATA.

Mettre en note au bas de la page 8, avec signe de renvoi à la deuxième ligne du n° 4, après les mots *axe hydraulique*, la phrase suivante :

J'appelle *axe du courant*, ou *axe hydraulique*, comme on verra, du reste, à la page 10, l'axe même du tuyau contenant le fluide, quand celui-ci coule le long d'un tuyau qu'il remplit, et, dans le cas contraire, d'un courant liquide limité supérieurement par une atmosphère, une ligne tracée sur la surface libre et suivant sa longueur, comme, par exemple, à égale distance des bords, ou encore suivant l'axe du tuyau dont la section comprendrait, avec celle du canal découvert considéré, sa symétrie par rapport à la coupe transversale de la surface libre.

A la page 58, après la formule (106 bis), ajouter :

» Il est clair que, à la limite où le nombre n des termes deviendrait infini et où la somme $\Sigma c \Delta_2 \Omega$ serait susceptible d'exprimer la fonction arbitraire $-\varpi_z$, l'intégrale (106 bis) admettrait la valeur minima zéro, que donne l'égalité alors possible $\Sigma c \Delta_2 \Omega = -\varpi_z$ annulant chacun de ses éléments; en sorte que la recherche de cette valeur minima fournirait les vrais coefficients c . Ainsi, ces coefficients c , si on les détermine, même quand n est fini, par la condition de rendre minimum l'intégrale (106 bis), doivent bien tendre vers leurs vraies valeurs limites à mesure que leur nombre n s'accroît.

TABLE DES MATIÈRES.

		Pages.
§ I.	Objet de ce deuxième Mémoire.....	5
§ II.	Équations fondamentales de l'écoulement graduellement varié.....	7
§ III.	Équations qui déterminent le mode de distribution des vitesses dans l'écoulement varié.....	11
§ IV.	Relation entre la vitesse moyenne et la vitesse au fond.....	12
§ V.	Formule générale pour la valeur moyenne, sur une section, de toute dérivée complète par rapport au temps.....	14
§ VI.	Applications de cette formule, notamment à l'équation de continuité du fluide pour toute l'étendue des sections, etc.....	16
§ VII.	Équation générale du mouvement et formule du frottement extérieur, à une première approximation.....	18
§ VIII.	Usages de l'équation générale du mouvement graduellement varié.....	21
§ IX.	Son emploi dans le calcul de la propagation des ondes ou des remous le long d'un courant.....	22
§ X.	Calcul théorique de l'influence qu'a la déformation de la masse fluide sur leur vitesse de propagation.....	25
§ XI.	Constatation expérimentale de cette influence et vérification précise de l'équation du mouvement.....	26
§ XII.	Calcul de l'accélération longitudinale w' dans un écoulement graduellement varié.....	27
§ XIII.	Formules régissant les petites composantes transversales de la vitesse.....	29
§ XIV.	Leur emploi dans la formation de l'équation du mouvement.....	33
§ XV.	Mouvement transversal tournant, dans un écoulement permanent graduellement varié.....	35
§ XVI.	Mouvement transversal, dans l'écoulement à travers des sections ou rectangulaires d'une grande largeur constante, ou circulaires.....	39
§ XVII.	Mouvement transversal, dans l'écoulement entre parois polies et à travers des sections d'une même forme quelconque.....	40
§ XVIII.	Distribution des vitesses à travers des sections semblables, dans les régimes graduellement variés.....	42